

## Installation Manual for Servo Amplifiers MR-J4-B and MR-J4W-B

Art. no.: 260566 ENG, Version A, 09052012

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan  
Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany

All rights reserved. Specified product properties and technical data do not represent a guarantee declaration.



### Contents of the package

Unpack the product and check the rating plate to see if the servo amplifier is as you ordered.

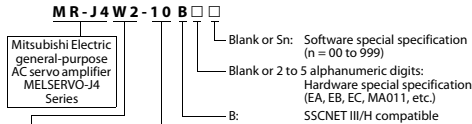
Contents	Quantity
Servo amplifier	1
Servo amplifier power supply connector for CNP1/CNP2 ①	1 each
Servo amplifier power supply connector for CNP3 ①	Number of axes x 1
Open tool for servo amplifier power supply connector ①	1
MELSERVO-J4 Series Installation Manual for Safe Use of AC Servos (This guide)	1
Short-circuit connector CN8	1

① These are not packed with 5 kW or more MR-J4-B servo amplifiers for 1 axis.

### Rating plate

<b>MITSUBISHI</b> MODEL MR-J4-10B POWER: 100W INPUT : 3AC/AC200-240V 0.9A/1.5A 50/60Hz OUTPUT: 3PH/170V 0-360Hz 1.1A STD.: IEC/EN61800-5-1 MAIN: I/BI/NA/0300175 Max. Surrounding Air Temp.: 55°C IP20 KCC-RELMERK: TC300A624G51 DATE: 2012/01 MITSUBISHI ELECTRIC CORPORATION MADE IN JAPAN	AC SERVO SER. S21001001	Serial number
		Model
		Capacity
		Applicable power supply
		Rated output current
		Standard, Manual number
		Ambient temperature
		IP rating
		KC mark number, year and month of manufacture
		Country of origin

### Model code



Symbol	Number of axes	Symbol	Rated output (kW)	Symbol	Rated output (kW)	Symbol	Rated output/axis (kW)		
							A	B	C
W2	2	10	0.1	200	2	22	0.2	0.2	—
W3	3	20	0.2	350	3.5	44	0.4	0.4	—
		40	0.4	500	5	77	0.75	0.75	—
		60	0.6	700	7	1010	1	1	—
		70	0.75	—	—	222	0.2	0.2	0.2
		100	1	—	—	444	0.4	0.4	0.4

## 1 About this Document

This English document is the original mounting instruction.

### 1.1 Documentation for the MELSERVO servo amplifiers MR-J4-B and MR-J4W-B

This manual describes the mounting of the MR-J4-B and the MR-J4W-B servo amplifiers.

The following manuals contain further information about the devices:

- MR-J4-B servo amplifier Instruction manual, Art.no.: SH(NA)030106-\*
- MR-J4W-B servo amplifier Instruction manual, Art.no.: SH(NA)030105-\*
- Linear Servo Motor Instruction Manual, Art.no.: SH(NA)030110-\*
- Direct Drive Motor Instruction Manual, Art.no.: SH(NA)030112-\*
- Servo Motor Instruction Manual (Vol. 3), Art.no.: SH(NA)030113-\*
- Linear Encoder Instruction Manual (Vol. 3), Art.no.: SH(NA)030111-\*

These can be obtained free of charge from our website at [www.mitsubishi-automation.com](http://www.mitsubishi-automation.com).

If you have any questions concerning the programming and operation of the equipment described in this manual, please contact your relevant sales office or department.

In addition mounting protective devices also requires specific technical skills which are not detailed in this documentation.

### 1.2 Function of this Document

This manual instructs the technical staff of the machine manufacturer and/or the machine operator on the safe operating of the MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers.

This manual does not provide manuals for operating the machine in which safety servo system is, or will be integrated. Information of this kind will be found in the operating manuals for the machine.

### 1.3 Terms related to Safety

#### 1.3.1 Stop function for IEC 61800-5-2

STO function (Refer to IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)  
STO function is integrated into the MR-J4-B and MR-J4W-B. STO is a stop function used to shut down energy to motors which exert torque. The MR-J4-B and MR-J4W-B electronically cut off the power output from the servo amplifier to the servo motor.

The purpose for this safety function is as follows.

- Uncontrolled stop according to stop category 0 of IEC 60204-1
- Designed to prevent unexpected start-up

## 2 Safety Instructions

This chapter deals with your own safety and the safety of the equipment operators. Please read this chapter carefully before beginning with the mounting work.

In this manual special warnings that are important for the proper and safe use of the products are clearly identified as follows:

**DANGER:**  
**Personnel health and injury warnings.**  
**Failure to observe the precautions described here can result in serious health and injury hazards.**

**CAUTION:**  
**Equipment and property damage warnings.**  
**Failure to observe the precautions described here can result in serious damage to the equipment or other property.**

### 2.1 Professional engineer

The MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers may only be mounted by professional engineers. Safety persons are defined as persons who...

- have undergone the appropriate technical training. Please note appropriate technical training is available from your local Mitsubishi Electric office. Please contact your local office for locations and schedules.
- have been instructed by the responsible machine operator in the operation of the machine and the current valid safety guidelines and
- have access to the operating manuals of the MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers and have read and familiarised themselves with them and
- have access to the operating manuals for the protective devices (e.g. light curtain) connected to the safety control system and have read and familiarised themselves with them.

### 2.2 Applications of the Device

MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers comply with the following safety standards and can be used with either the MR-J3-D05 safety logic unit, with certified safety relays, or safety PLCs. It can be used...

- in accordance with EN ISO 13849-1 Category 3 PL d
- in accordance with EN 62061 SIL CL 2
- in accordance with EN 61800-5-2 SIL 2 (STO)
- in accordance with EN 61800-5-1
- in accordance with EN 61800-3
- in accordance with EN 60204-1

### 2.3 Correct Use

The MELSERVO MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers may only be used within specific operating limits (voltage, temperature, etc., refer to the chapter "Technical data" of the instruction manual). It may only be used by qualified personnel and only at the machine at which it was mounted and initially commissioned by qualified personnel in accordance with the instruction manual of the servo amplifiers MR-J4-B and MR-J4W-B.

Mitsubishi Electric Co. accepts no claims for liability if the equipment is used in any other way or if modifications are made to the device, even in the context of mounting and installation.

**DANGER**

**Before starting installation wait for at least 15 minutes after the power supply has been switched off. The capacitor is charged with dangerous high voltage for some time after power off.**

#### 2.3.1 Peripheral device and power wiring

- Local wiring  
Use only copper wires rated at 60 °C/75 °C for wiring. The following table shows the wire sizes (AWG □) at 75 °C. Use appropriate crimp terminals for connecting the wires.

Servo amplifier	Wire size [mm <sup>2</sup> ]		
	L1/L2/L3/PE ①	L11/L21	P+/C U/N/W/PE ①②
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4-100B	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4-200B	3.5 (AWG 12)		3.5 (AWG 12)
MR-J4-350B	5.5 (AWG 10)	2 (AWG 14)	8 (AWG 8)
MR-J4-500B <sup>③</sup>	8 AWG 8		3.5 (AWG 12)
MR-J4-700B <sup>③</sup>		2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4W□-□B	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)

- ① PE (Protective Earth) ④
- ② Select wire sizes depending on the rated output of the servo motors. The values in the table are sizes based on rated output of the servo amplifiers.
- ③ To connect these models to a terminal block, be sure to use the screws that come with the terminal block.
- Selection example of MCCB and fuse  
When a servo amplifier is protected by T class fuses or circuit breaker having an interrupting rating not less than 300 A effective value and 240 V maximum, use T class fuses or molded case circuit breaker (UL489 Listed MCCB) as the following table. The T class fuses and molded case circuit breakers in the table are selected examples based on rated I/O of the servo amplifiers. When you select a smaller capacity servo motor to connect it to the servo amplifier, you can also use smaller capacity T class fuses or molded case circuit breaker than ones in the table. For selecting ones other than Class T fuses and molded case circuit breakers below, refer to each servo amplifier instruction manual.

Servo amplifier	Molded case circuit breaker (240 V AC)	Fuse (300 V)
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4W2-22B	NF63-SW 3P 6A W	10 A
MR-J4-60B ④/MR-J4-70B ④/MR-J4-100B/MR-J4W2-44B/MR-J4W2-77B/MR-J4W3-222B/MR-J4W3-444B	NF63-SW 3P 10A W	15 A
MR-J4-200B/MR-J4W2-44B ④/MR-J4W2-1010B	NF63-SW 3P 16A W	30 A
MR-J4-350B/MR-J4W2-77B ④/MR-J4W3-444B ④	NF63-SW 3P 20A W	40 A
MR-J4-500B	NF63-SW 3P 30A W	60 A
MR-J4-700B	NF63-SW 3P 40A W	80 A

④ For 1-phase 200 V AC power input

#### ● Power supply

This servo amplifier can be supplied from star-connected supply with grounded neutral point of overvoltage category III set forth in IEC/EN 60664-1. However, when you use the neutral point for single phase supply, a reinforced insulating transformer is required in the power input section. For the interface power supply, use an external 24 V DC power supply with reinforced insulation on I/O terminals.

#### ● Grounding

To prevent an electric shock, always connect the protective earth (PE) terminal (marked with Ⓢ) of the servo amplifier to the protective earth (PE) of the cabinet. Do not connect two grounding cables to the same protective earth (PE) terminal. Always connect cables to the terminals one-to-one. If using a leakage circuit breaker, always ground the protective earth (PE) terminal of the servo amplifier to prevent an electric shock. Only an RCD (leakage current breaker) of type B can be used for the power supply side of the product.



#### 2.3.2 EU compliance

The MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers are designed to comply with the following directions to meet requirements for mounting, using, and periodic technical inspections: Machinery directive (2006/42/EC), EMC directive (2004/108/EC), and Low voltage directive (2006/95/EC).

- EMC requirement  
MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers comply with category C3 in accordance with EN 61800-3. As for I/O wires (max. length 10 m) and encoder cables (max. length 50 m), connect them to a shielded grounding. Use a EMC filter and surge protector on the primary side.
- For Declaration of Conformity (DoC)  
Hereby, MITSUBISHI ELECTRIC EUROPE B.V., declares that the servo amplifiers are in compliance with the necessary requirements and standards (2006/42/EC, 2004/108/EC and 2006/95/EC). You can obtain the copy of Declaration of Conformity from our website.

#### 2.3.3 USA/Canada compliance (for UL/CSA Applications)

This servo amplifier is designed to comply with UL 508C and CSA C22.2 No.14 standard. For further details for complying with UL/CSA standard please refer to the instruction manuals of the servo amplifiers MR-J4-B and MR-J4W-B.

- Installation  
The minimum cabinet size is based on 150% of each combination with MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers. Also, design the cabinet so that the ambient temperature in the cabinet is 55 °C or less. The servo amplifier must be installed in the metal cabinet. Environment is open type (UL 50) and overvoltage category III. The servo amplifier needs to be installed at or below of pollution degree 2. Use copper conductors only.
- Short-circuit current rating (SCCR)  
Suitable for use on a circuit capable of delivering not more than 100 kA rms symmetrical amperes, 500 Volts maximum.
- Overload protection characteristics  
The MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers have solid-state servo motor overload protection. (It is set on the basis (full load current) of 120 % rated current of the servo amplifier.)
- Capacitor discharge

**DANGER**

**Risk of Electric Shock – Do not touch drive unit and wiring immediately after power off, capacitor discharge time is approx. 15 minutes.**

- Branch circuit protection  
For installation in United States, branch circuit protection must be provided, in accordance with the National Electrical Code and any applicable local codes.  
For installation in Canada, branch circuit protection must be provided, in accordance with the Canada Electrical Code and any applicable provincial codes.

## 2.4 General Protective Notes and Protective Measures


 <b>CAUTION</b>
<b>Observe the protective notes and measures!</b>

Please observe the following items in order to ensure proper use of the MELSERVO MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers.

- Safety components and systems may only be installed and commissioned by qualified personnel and professional engineers.
- All safety-related components (switches, relays, PLCs, cabling, etc.), the control cabinet and fault considerations and exclusions must comply with the requirements of EN ISO 13849-1 (EN954-1) and EN ISO 13849-2 up to the minimum level of certification being targeted. Please refer to the safety standards for additional information and requirements.
- When mounting, installing and using the MELSERVO MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers observe the standards and directives applicable in your country.
- The notices about noises during test operation in the manuals should be observed.
- The national rules and regulations being applied to the installation, use and periodic technical inspection of the MELSERVO MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers, are in particular:
  - Machinery Directive 98/37/EC (from 29.12.2009 Machinery Directive 2006/42/EC)
  - EMC Directive 2004/108/EC
  - Low-Voltage Directive 2006/95/EC
  - Work safety regulations/safety rules


Manufacturers and owners of the machine on which a MELSERVO MR-J4-B and/or MR-J4W-B servo amplifier is used are responsible for obtaining and observing all applicable safety regulations and rules.


- It is imperative that the notices, in particular the test notices of the manuals be observed.
- The tests must be carried out by specialised personnel or specially qualified and authorised personnel and must be recorded and documented to ensure that the tests can be reconstructed and retraced at any time by third parties.
- Installation and wiring must also be in accordance with the safety standards being targeted.
- The STO function (Safe Torque Off), as described in IEC 61800-5-2, only prevents the servo amplifier from supplying energy to the servo motor. It does not guarantee, that the shaft of the servo motor will not rotate due to external or unforeseen forces. If an external force acts upon the drive axis, additional safety measures, such as brakes or counter-weights must be used.
- The MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers fulfil the requirements to conducted emissions at the mains connections in the frequency range from 150 kHz to 30 MHz. (Bases for the evaluation: Product standard EN 61800, adjustable speed electrical power drive systems, Part 3: EMC)


 <b>CAUTION</b>
<b>The MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers comply to the EMC Directive 2004/108/EC and the relevant requirements of EN61800-3:2004 (Second environment/PSD Category "C3"). The MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers are therefore only suitable for use in an industrial environment and not for private use.</b>

## 2.5 Residual risk

Machine builders are responsible for all risk evaluations and all associated residual risks. Below are residual risks associated with the STO/EMG function. Mitsubishi Electric is not liable for any damages or injuries caused by the residual risks.

 <b>DANGER</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>• For proper installation, wiring, and adjustment, thoroughly read the manual of each individual safety related component.</li> <li>• Be sure that all safety related switches, relays, sensors, etc., meet the required safety standards. The Mitsubishi Electric safety related components mentioned in this manual are certified by TÜV Rheinland as meeting the requirements of EN ISO 13849-1 Category 3, PL d, EN 954-1 Category 3 and IEC 61508 SIL 2.</li> <li>• Safety is not assured until safety-related components of the system are completely installed or adjusted.</li> <li>• Perform all risk assessments and safety level certification to the machine/system as a whole. It is recommended that an external governing body, such as TÜV Rheinland, oversee final safety certification of the system.</li> </ul>

 <b>DANGER</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>• Only qualified personnel are authorized to install, start-up, repair or service the machines in which these components are installed. Only trained engineers should install and operate the equipment. (ISO 13849-1 Table F.1 No.5)</li> <li>• To prevent accumulation of multiple failures, perform a failure check at regular intervals as deemed necessary by the applicable safety standard. Regardless of the system safety level, failure checks should be performed at least once per year.</li> <li>• If the upper and lower power transistor in the inverter bridge have failure simultaneously, the servo motor may move maximum of 0.5 rotation.</li> </ul>

 <b>CAUTION</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>• Separate the wiring for safety function from other signal wirings. (ISO 13849-1 Table F.1 No.1)</li> <li>• Protect the cables with appropriate ways (routing them in a cabinet, using a cable guard, etc.).</li> <li>• Keep the required clearance/creepage distance depending on voltage you use</li> </ul>

## 2.6 Disposal

Disposal of unusable or irreparable devices should always occur in accordance with the applicable country-specific waste disposal regulations (e.g. European Waste Code 16 02 14).

## 2.7 Lithium battery transportation

To transport lithium batteries, take actions to comply with the instructions and regulations such as the United Nations (UN), the International Civil Aviation Organization (ICAO), and the International Maritime Organization (IMO). The battery options (MR-BAT6V1SET and MR-BAT6V1) are assembled batteries from lithium metal battery CR17335A which are not subject to the dangerous goods (Class 9) of the UN Recommendations.

## 3 Product description

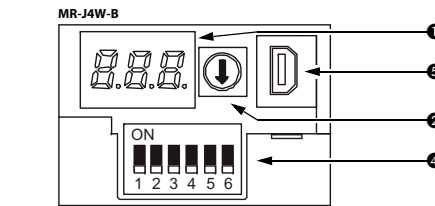
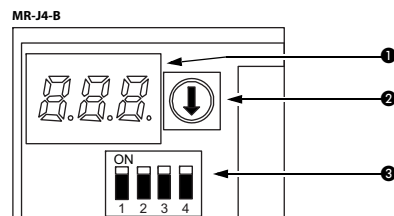
### 3.1 MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifier

#### 3.1.1 Function description

- The MR-J4-B or MR-J4W-B servo amplifier receives a command signal from a control system via high speed synchronous network (SSCNET III/H) and transmits electric current to a servo motor in order to produce motion proportional to the command signal. The command signal represents a desired velocity, torque or position.
- One MR-J4W-B servo amplifier can drive two or three servo motors.
- The MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers have an integrated Safe Torque Off (STO) Function. The STO function de-energises safely the motor without disconnecting the servo amplifier galvanically from the input power supply.
- A load side encoder can be used for reading a position feedback signal in order to realise full closed position feedback. By parameter setting the control modes
  - fully closed control
  - semi closed control
  - dual feedback control

can be selected. For detailed information about configuration and set-up of these control functions refer to the Instruction manual of the servo amplifiers MR-J4-B and MR-J4W-B.

#### 3.1.2 Operating elements



No.	Name	Description
①	Display	The 3-digit, seven-segment LED shows the servo status and alarm number.
②	SW1 Rotary axis setting switch	Used to set the axis number of the servo amplifier. (Axis No. 1-16)
③	SW2: Control axis setting switch	SW2-1 is used to perform the test operation mode. SW2-2 is used for disabling the control axis. SW2-3 and 2-4 are auxiliary switches for setting the axis No. 17-64
④	SW2: Control axis setting switch	SW2-1 is used to perform the test operation mode. SW2-2, 2-3, 2-4 ④ are used for disabling the control axes A/B/C ④. SW2-5, 2-6 are auxiliary switches for setting the axis No. 17-64
⑤	USB connector (CN5)	Connect with PC for communication


① SW2-4 is only for the 3-axes model MR-J4W3-□B to disable axis C. With the 2-axes model MR-J4W2-□B SW2-4 is for manufacturer setting.

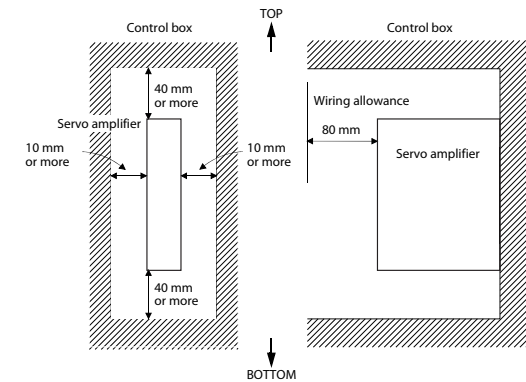
#### NOTE

For further details on servo amplifier's display indication and switches' settings please refer to the instruction manuals of MR-J4-B and MR-J4W-B.


## 4 Mounting/Dismantling


### Mounting direction and clearances

 <b>CAUTION</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>• The equipment must be installed in the specified direction. Otherwise, a fault may occur.</li> <li>• Leave specified clearances between the servo amplifier and control box inside walls or other equipment.</li> <li>• Mount the servo amplifier on a cabinet which meets IP54 in the correct vertical direction to maintain pollution degree 2.</li> <li>• Do not install servo amplifier and servo motor which has been damaged or has any parts missing.</li> <li>• Do not block the intake/exhaust port of servo amplifier and servo motor which has a cooling fan.</li> <li>• When using heat generating equipment such as the regenerative option, install them with full consideration of heat generation so that the servo amplifier is not affected.</li> <li>• Install the servo amplifier on a perpendicular wall in the correct vertical direction.</li> <li>• When installing the unit in a control box, prevent drill chips and wire fragments from entering the servo amplifier.</li> <li>• Prevent oil, water, metallic dust, etc. from entering the servo amplifier through openings in the control box or a cooling fan installed on the ceiling.</li> <li>• When installing the control box in a place where there are much toxic gas, dirt and dust, conduct an air purge (force clean air into the control box from outside to make the internal pressure higher than the external pressure) to prevent such materials from entering the control box.</li> <li>• Fix the MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers by using fixing screws on the upper and lower fixing holes of the devices.</li> </ul>



## 5 Electrical Installation and Wiring

 <b>DANGER</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>• Cut off all phases of the power source externally before starting the installation or wiring work, thus avoiding electric shock or damages to the product.</li> <li>• Before wiring, turn off the power and wait for 15 minutes or more until the charge lamp turns off. Then, confirm that the voltage between P(+) and N(-) is safe with a voltage tester and others. Otherwise, an electric shock may occur. In addition, always confirm from the front of the servo amplifier whether the charge lamp is off or not.</li> <li>• Ground the servo amplifier and the servo motor securely.</li> </ul>

 <b>CAUTION</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>• Use the servo amplifier in the environment within the general specifications described in the instruction manual of the servo amplifier. Never use the product in areas with dust, oily smoke, conductive dusts, corrosive or flammable gas, vibrations or impacts, or expose it to high temperature, condensation, or wind and rain. If the product is used in such a place described above, electrical shock, fire, malfunction, damage, or deterioration may be caused.</li> <li>• When drilling screw holes or wiring, cutting chips or wire chips should not enter ventilation slits. Such an accident may cause fire, failure or malfunction.</li> <li>• Do not touch the conductive parts of the product directly.</li> <li>• While power is on or for some time after power-off, do not touch the servo amplifier, the servo motor or the regenerative brake option as they are hot and you may get burnt.</li> <li>• The MELSERVO MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers fulfil the EMC requirements in accordance with the product standard EN61800, Adjustable speed electrical power drive systems, Part3: EMC.</li> <li>• Mounting in accordance with EN 50274</li> <li>• Electrical installation in accordance with EN 60204-1</li> <li>• The voltage supply of the device must be capable of buffering brief mains voltage failures of 20 ms as specified in EN 60204-1.</li> </ul>

### Power terminals

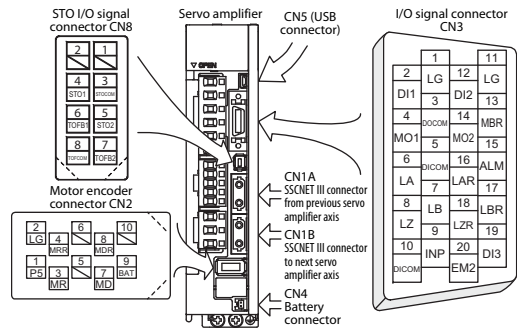
Symbol	Signal
L1, L2, L3	Main circuit power supply
L11, L21	Control circuit power supply
N-	Brake unit
P+, C, D	Regenerative brake option/Brake unit
U, V, W	Servo motor output
P3, P4 ①	Optional DC reactor
PE	Protective earth

① only MR-J4-B



## 6 Signals

### 6.1 Signal arrangement



The frames of the CN2 and CN3 connectors are connected to the PE (earth) terminal (⊕) in the servo amplifier.

### 6.2 I/O devices

#### Input signals

Symbol	Device	Connector	Pin
EM2	Forced Stop 2	MR-J4-□-□B	20
DI1	Upper stroke limit (FLS)		2
DI2	Lower stroke limit (RLS)		12
DI3	Proximity dog (DOG)	MR-J4W□-□B	19
EM2	Forced Stop 2		10
DI1-A	Axis A		7
DI1-B	Axis B		20
DI1-C	Axis C		1
DI2-A	Axis A		8
DI2-B	Axis B		21
DI2-C	Axis C		2
DI3-A	Axis A		9
DI3-B	Axis B	22	
DI3-C	Axis C	15	
STO1	STO1 shut-off signal	CN8	4
STO2	STO2 shut-off signal		5

#### Output signals

Symbol	Device	Connector	Pin	
ALM <sup>①</sup>	Malfunction	MR-J4-□-□B	15	
MBR <sup>①</sup>	Electromagnetic brake interlock		13	
INP <sup>①</sup>	In-position (Positioning completed)		9	
LA	Encoder A-phase pulse (Differential line driver)		6	
LAR			16	
LB	Encoder B-phase pulse (Differential line driver)		7	
LBR			17	
LZ	Encoder Z-phase pulse (Differential line driver)		8	
LZR			18	
MO1	Analog monitor 1		4	
MO2	Analog monitor 2	14		
CALM <sup>①</sup>	And malfunction	MR-J4W□-□B	11	
MBR-A <sup>①</sup>	Axis A		12	
MBR-B <sup>①</sup>			Electromagnetic brake interlock	25
MBR-C <sup>①</sup>				13
LA-A	Encoder A-phase pulse (Differential line driver)		3	
LAR-A			16	
LB-A	Encoder B-phase pulse (Differential line driver)		4	
LBR-A			17	
LA-B	Encoder A-phase pulse (Differential line driver)		5	
LAR-B			18	

Symbol	Device	Connector	Pin
LB-B	Axis B	Encoder B-phase pulse (Differential line driver)	6
LBR-B			19
CINP <sup>①</sup>	And in-position	CN3	24
TOFB1	Feedback signal in STO1 state		6
TOFB2	Feedback signal in STO2 state	7	

#### Power supply

Symbol	Device	Connector	Pin	
			②	③
DICOM	Digital I/F power supply input	CN3	5	23
DOCOM	Digital I/F common		10	
LG	Monitor common	CN3	3	26
Control common			—	14
STOCOM	STO1/STO2 common	CN8	3	
TOFCOM	TOFB1/TOFB2 common		8	
SD	Shield	Plate		

① Device initially assigned to this pin, can be changed by parameters

② MR-J4-□B      ③ MR-J4W□-□B

## 7 Maintenance and Service

### 7.1 Inspection items

**⚠ DANGER**

- Before starting maintenance and/or inspection, turn off the power of the MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers and wait for 15 minutes or more until the charge lamp turns off. Then, confirm that the voltage between P(+) and N(-) is safe with a voltage tester and others. Otherwise, an electric shock may occur. In addition, always confirm from the front of the servo amplifier whether the charge lamp is off or not.
- Any person who is involved in inspection should be fully competent to do the work. Otherwise, you may get an electric shock. For repair and parts replacement, contact your sales representative.

**⚠ CAUTION**

- Do not test the servo amplifier with a megger (measure insulation resistance), or it may become faulty.
- Do not disassemble and/or repair the equipment on customer side.

It is recommended to make the following checks periodically:

① Check for loose terminal block screws. Retighten any loose screws.

Servo amplifier	Tightening torque [Nm]							PE
	L1/L2/L3	L11/L21	N-/P+	P3/P4	C	D	U/V/W	
MR-J4-10B~MR-J4-350B	—							1,2
MR-J4-500B	1,2	0,8	1,2	—	1,2			
MR-J4-700B								
MR-J4W□-□B	—							

- ② Check the servo motor bearings, brake section, etc. for unusual noise.
- ③ Check the cables and the like for scratches and cracks. Perform periodic inspection according to operating conditions.
- ④ Check that the connector is securely connected to the servo amplifier.
- ⑤ Check that the wires are not coming out from the connector.
- ⑥ Check for dust accumulation on the servo amplifier.
- ⑦ Check for unusual noise generated from the servo amplifier.
- ⑧ Check the servo motor shaft and coupling for misalignment.

### 7.2 Parts having service lives

The following parts must be changed periodically as listed below. If any part is found faulty, it must be changed immediately even when it has not yet reached the end of its life, which depends on the operating method and environmental conditions. For parts replacement, please contact your sales representative.

Part name	Life guideline			
Smoothing capacitor	10 years <sup>①</sup>			
Relay	Number of power-on and number of forced stop times: 100 000 times Number of on and off for STO: 1 000 000 times			
Cooling fan	10 000 to 30 000 hours (2-3 years)			
Battery <sup>③</sup>	Rotary motor	MR-J4-□B	Appr. 2 000 hours	
		MR-J4W□-□B	Direct drive	Appr. 5 000 hours
			Rotary	Appr. 40 000 hours/2 axes, 30 000 hours/3 axes, 10 000 hours/8 axes
		Direct drive	Appr. 10 000 hours/2 axes, 7 000 hours/3 axes, 2 000 hours/8 axes	
Battery <sup>③</sup>		5 years from date of manufacture		

① Affected by ripple currents, etc. and deteriorates in characteristic. The life of the capacitor greatly depends on ambient temperature and operating conditions. The capacitor will reach the end of life in 10 years of continuous operations in normal air-conditioned environment. (Surrounding air temperature of 40 °C (104 °F) or less)

② Condition: equipment power supply off, ambient temperature 20 °C  
The data-holding time using a battery of MR-BAT6V1SET for MR-J4-□B and 5 batteries of MR-BAT6V1 for MR-J4W□-□B on condition that the power supply of the servo amplifier is off. Replace the batteries within three years since the operation start whether the power supply of the servo amplifier is on/off. If the battery is used out of specification, [AL 25 Absolute position erased] may occur.

③ Quality of the batteries degrades by the storage condition. The battery life is 5 years from the production date regardless of the connection status.

## 8 Transport and storage

**⚠ CAUTION**

- Transport the products correctly according to their weights.
- Stacking in excess of the specified number of products is not allowed.
- Do not carry the servo motor by the cables, shaft or encoder.
- Do not hold the front cover to transport servo amplifier. The servo amplifier may drop.
- Install the servo amplifier in a load-bearing place in accordance with the instruction manual.
- Do not climb or stand on servo equipment. Do not put heavy objects on equipment.
- For detailed information on the optional battery's transportation and handling refer to the instruction manuals of the servo amplifiers MR-J4-B and MR-J4W-B.

When you keep or use it, please fulfil the following environmental conditions.

Environment	Condition	
Ambient temperature	Operation	0 °C to +55 °C, Class 3K3 (IEC/EN 60721-3-3)
	Transportation <sup>④</sup>	-20 to 65 °C, Class 2K4 (IEC/EN 60721-3-2)
Ambient humidity	Storage <sup>④</sup>	-20 °C to +65 °C, Class 1K4 (IEC/EN 60721-3-1)
	Operation, transportation, storage	5 to 90 % RH
Chemical active substances	Operation	Class 3C2 (IEC/EN 60721-3-3)
	Transportation <sup>④</sup>	Class 2C2 (IEC/EN 60721-3-2)
	Storage <sup>④</sup>	Class 1C2 (IEC/EN 60721-3-1)
Biological environmental conditions	Operation	Class 3B1 (IEC/EN 60721-3-3)
	Transportation <sup>④</sup>	Class 2B1 (IEC/EN 60721-3-2)
	Storage <sup>④</sup>	Class 1B1 (IEC/EN 60721-3-1)
Vibration load	Test values	10 Hz to 57 Hz with constant deviation of 0.075 mm, 57 Hz to 150 Hz with constant acceleration of 9.8 m/s <sup>2</sup> (1 g) to IEC/EN 61800-5-1 (Test Fc of IEC 60068-2-6)
	Operation	5.9 m/s <sup>2</sup> (0.6 g)
	Transportation <sup>④</sup>	Class 2M3 (IEC/EN 60721-3-2)
Pollution degree	Storage <sup>④</sup>	Class 1M2 (IEC/EN 60721-3-2)
		2 (IEC/EN 60664-1)
IP rating		Except terminal block IP20 (IEC/EN 60529) and fan finger guard
		Open type (UL 50)
Altitude	Operation, storage	Max. 1 000 m above sea level
	Transportation	Max. 10 000 m above sea level

④ In original transport packaging

## 9 Technical Data

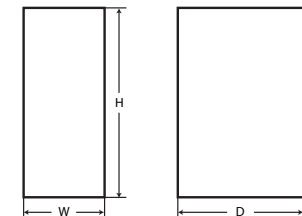
### 9.1 MR-J4-B and MR-J4W-B servo amplifiers

Item	MR-J4-□	10B	20B	40B	60B	70B
	MR-J4W□-□	2-22B	2-44B	2-77B	3-222B	3-444B
Power supply	Main circuit	1-phase or 3-phase 200-240 V AC, 50/60 Hz				
	Control circuit	1-phase 200-240 V AC, 50/60 Hz				
	Interface	24 V DC, ±10 % (required current capacity: 200 mA, including CN8 connector signals)				
Control system	Sine-wave PWM control/current control system					
Safety function (STO) according to EN IEC 61800-5-2	EN ISO 13849-1 category 3 PL d, EN 61508 SIL 2, EN 62061 SIL CL 2, EN 61800-5-2 SIL 2					
Expectation of the average time for a dangerous failure to occur	MTTfd = 100 [years]					
Effectiveness of fault monitoring of a system or subsystem	DC = 90 [%]					
Average probability of dangerous failures per hour	PFH = 1.01 x 10 <sup>-7</sup> [1/hour]					
Mission time	T <sub>M</sub> = 20 [years]					
Response time	≤ 8 ms (STO input off → energy shut off)					
Overvoltage category	III (IEC/EN 60664-1)					
Protection class	I (IEC/EN 61800-5-1)					
Short-circuit current rating (SCCR)	100 kA					

Item	MR-J4-□	100B	200B	350B	500B	700B
	MR-J4W□-□	2-1010B				
Main circuit power supply	3-phase 200-240 V AC, 50/60 Hz					

All other items are identical with previous table

### 9.2 Dimensions



Servo amplifier	W [mm]	H [mm]	D [mm]	Weight [kg]
MR-J4-10B/20B	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>②</sup>	0.8
MR-J4-40B/60B	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>②</sup>	1.0
MR-J4-70B/100B	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>②</sup>	1.4
MR-J4-200B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2.1
MR-J4-350B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2.3
MR-J4-500B	130	250	200 <sup>①②</sup>	4.6
MR-J4-700B	172	300	200 <sup>①②</sup>	6.2
MR-J4W2-22B/W2-44B	60	168	195 <sup>②</sup>	1.4
MR-J4W2-77B/W2-1010B	85	168	195 <sup>②</sup>	2.3
MR-J4W3-222B/W3-444B	85	168	195 <sup>②</sup>	2.3

① Without battery MR-BAT6V1SET mounted

② Without connectors

## Installationsanleitung für Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B

Art.-Nr.: 260566 DE, Version A, 09052012

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan

Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany

Alle Rechte vorbehalten. Für die Richtigkeit der Informationen, welche die Produktbeschreibungen beschreiben, und die technischen Daten übernehmen wir keine Garantie.

### Lieferumfang

Nehmen Sie das Produkt aus der Verpackung und überprüfen Sie das Typenschild am Servoverstärker auf Einhaltung der geforderten technischen Daten.

Verpackungsinhalt	Menge
Servoverstärker	1
Anschlussstecker zur Spannungsversorgung für CNP1/CNP2 ①	Jeweils 1
Anschlussstecker zur Spannungsversorgung für CNP3 ①	Anzahl der Achsen x 1
Werkzeug zum Öffnen der vorstehenden Anschlussstecker ①	1
Installationsanleitung für den sicheren Betrieb der Servoverstärkerreihe MELSERVO-J4 (Diese Anleitung)	1
Kurzschlussstecker CN8	1

① Nicht Bestandteil des Lieferumfangs bei Servoverstärkern für 1 Achse ab 5 kW.

### Typenschild

### Modellbezeichnung

**MR-J4W2-10B**

- Leer oder Sn: Spezielle Software-Version (n = 00 bis 999)
- Leer oder 2 bis 5 alphanumerische Zeichen: Spezielle Hardware-Version (EA, EB, EC, MA01 usw.)
- B: SSCNETIII/H kompatibel

Code	Anzahl Achsen	Code	Ausgangsleistung [kW]	Code	Ausgangsleistung/Achse [kW]
W2	2	10	0,1	200	2
W3	3	20	0,2	350	3,5
		40	0,4	500	5
		60	0,6	700	7
		70	0,75	—	—
		100	1	—	—

## 1 Zu diesem Dokument

Dieses Dokument ist die Übersetzung der englischen Originalinstallationsanleitung.

### 1.1 Dokumentation für die MELSERVO Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B

Diese Anleitung beschreibt die Installation der Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B.

Folgende Handbücher enthalten weiterführende Informationen zu den Geräten:

- Bedienungsanleitung für MR-J4-B, Art.-Nr.: SH(NA)030106-\*
- Bedienungsanleitung für MR-J4W-B, Art.-Nr.: SH(NA)030105-\*
- Bedienungsanleitung für lineare Servomotoren, Art.-Nr.: SH(NA)030110-\*
- Bedienungsanleitung für Direct-Drive-Servomotoren, Art.-Nr.: SH(NA)030112-\*
- Bedienungsanleitung für Servomotoren (Vol. 3), Art.-Nr.: SH(NA)030113-\*

● Bedienungsanleitung für lineare Encoder (Vol. 3), Art.-Nr.: SH(NA)030111-\*. Sie können kostenfrei von unserer Internetseite [www.mitsubishi-automation.de](http://www.mitsubishi-automation.de) heruntergeladen werden.

Sollten sich Fragen bezüglich Installation und Betrieb der in dieser Installationsanleitung beschriebenen Geräte ergeben, zögern Sie nicht, Ihr zuständiges Verkaufsbüro oder einen Ihrer Vertriebspartner zu kontaktieren.

Des Weiteren setzt die Installation von sicherheitstechnischen Geräten ein besonderes Fachwissen voraus, das nicht in diesem Dokument beschrieben ist.

### 1.2 Funktion des Dokuments

Dieses Dokument unterweist die technischen Mitarbeiter des Maschinenherstellers und/oder den Bediener der Maschine über die sichere Installation der Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B.

Sie beinhalten keine Handbücher zur Bedienung der Maschine, in die das sicherheitstechnische System integriert ist oder integriert werden soll. Diese Informationen finden Sie in den Bedienhandbüchern der Maschine.

### 1.3 Bestimmung der Sicherheitsbegriffe

#### 1.3.1 Stoppfunktionen der Norm IEC 61800-5-2

Funktion STO (siehe IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)

In den MR-J4-B und den MR-J4W-B ist die Funktion „sicherer Halt“ (STO= Safe Torque Off) integriert. Diese Funktion schaltet den Servomotor stromlos und daher sicher ab, ohne den Servoverstärker galvanisch von der Spannungsversorgung trennen zu müssen.

Diese Sicherheitsfunktion beinhaltet:

- Stillsetzen gemäß Kategorie 0 der IEC 60204-1
- Unerwartetes Wiederanlaufen wird verhindert

## 2 Sicherheitshinweise

Dieses Kapitel behandelt Aspekte, die für Ihre Sicherheit und die Sicherheit des Systembedieners relevant sind. Lesen Sie das Kapitel aufmerksam durch, bevor Sie mit der Installation beginnen.

In dieser Installationsanleitung befinden sich Hinweise, die für den sachgerechten und sicheren Umgang mit dem Gerät wichtig sind. Die einzelnen Hinweise haben folgende Bedeutung:



#### GEFAHR:

**Warnung vor einer Gefährdung des Anwenders**  
Nichtbeachtung der angegebenen Vorsichtsmaßnahmen kann zu einer Gefahr für das Leben oder die Gesundheit des Anwenders führen.



#### ACHTUNG:

**Warnung vor einer Gefährdung von Geräten**  
Nichtbeachtung der angegebenen Vorsichtsmaßnahmen kann zu schweren Schäden am Gerät oder anderen Sachwerten führen.

### 2.1 Ausgebildete Fachkraft

Die Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B dürfen ausschließlich durch ausgebildete Fachkräfte installiert werden. Voraussetzungen, die sicherheitsschulte Personen erfüllen müssen, sind...

- die Teilnahme an einer entsprechenden Schulung. (Die Schulungen werden in den lokalen Niederlassungen von Mitsubishi Electric angeboten. Die genauen Schulungstermine und -orte erfahren Sie in unserer Niederlassung in Ihrer Umgebung.)
- die Einweisung über die Bedienung der Maschine und die aktuell gültigen Sicherheitsbestimmungen durch den verantwortlichen Bediener der Maschine,
- der Zugriff auf alle Handbücher des MR-J4-B und des MR-J4W-B, sie gelesen zu haben und mit deren Inhalt vertraut zu sein und
- der Zugriff auf alle Handbücher für die Schutzvorrichtungen (z.B. Lichtvorhang), die an das sicherheitstechnische Überwachungssystem angeschlossen sind, sie gelesen zu haben und mit deren Inhalt vertraut zu sein.

### 2.2 Anwendung des Geräts

Die Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B erfüllen die folgenden Sicherheitsstandards und können sowohl mit dem Sicherheitsmodul MR-J3-D05, als auch mit zertifizierten Sicherheitsrelaismodulen oder Sicherheits-SPS eingesetzt werden. Der Einsatz erfolgt...

- in Übereinstimmung mit der EN ISO 13849-1 Kategorie 3 PL d
- in Übereinstimmung mit der EN 62061 SIL CL 2
- in Übereinstimmung mit der EN 61800-5-2 SIL 2 (STO)
- in Übereinstimmung mit der EN 61800-5-1
- in Übereinstimmung mit der EN 61800-3
- in Übereinstimmung mit der EN 60204-1

### 2.3 Bestimmungsgemäßer Gebrauch

Betreiben Sie die MELSERVO Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B nur innerhalb der zulässigen Grenzwerte (Spannung, Temperatur usw., siehe auch Technische Daten sowie Typenschild auf dem Gerät). Die Geräte dürfen nur durch speziell geschultes Personal und nur an der Maschine, an der sie von speziell geschultem Personal unter Berücksichtigung der Bedienungsanleitung zu den Servoverstärkern MR-J4-B und MR-J4W-B montiert und ursprünglich in Betrieb genommen wurden, betrieben werden.

Bei unsachgemäßer Verwendung oder Modifizierungen des Geräts akzeptiert Mitsubishi Electric Co. keine Schadensersatzansprüche, auch wenn sie die Montage oder Installation betreffen.

**GEFAHR**

**Bevor Sie mit der Installation beginnen, halten Sie eine Wartezeit von mindestens 15 Minuten ein, damit sich die Kondensatoren nach dem Abschalten der Netzspannung auf einen ungefährlichen Spannungswert entladen können.**

#### 2.3.1 Externe Geräte und Spannungsversorgungsanschluss

##### ● Lokale Verdrahtung

Verdrahten Sie die Geräte nur mit Kupferleitungen, die für eine Temperatur von 60 °C/75 °C zugelassen sind. Die folgende Tabelle zeigt die Leiterquerschnitte (AWG □) bei 75 °C. Setzen Sie zum Anschluss der Leiter die passenden Aderendhülsen ein.

Servoverstärker	Leiterquerschnitt [mm <sup>2</sup> ]			
	L1/L2/L3/PE ①	L11/L21	P+/C	U/N/W/PE ①②
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4-100B	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4-200B	3,5 (AWG 12)			3,5 (AWG 12)
MR-J4-350B	5,5 (AWG 10)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	8 (AWG 8)
MR-J4-500B <sup>③</sup>	8 AWG 8			2 (AWG 14)
MR-J4-700B <sup>③</sup>	2 (AWG 14)			2 (AWG 14)
MR-J4W□-□B				

① PE (Schutzerde) ②

② Wählen Sie die Leiterquerschnitte entsprechend der Ausgangsleistung des Servomotors aus. Die Werte in der Tabelle basieren auf der Ausgangsleistung des Servoverstärkers.

③ Verwenden Sie zum Anschluss des Klemmenblocks ausschließlich die mitgelieferten Originalschrauben.

- Auswahlbeispiel für gekapselte Leistungsschalter (MCCB) und Sicherungen  
Wenn der Servoverstärker mit einer Sicherung oder einem Leistungsschalter geschützt werden soll, dessen Abschaltleistung nicht unter 300 A effektiv und maximal 240 V liegt, setzen Sie eine Sicherung mit Auslösecharakteristik T oder einen gekapselten Leistungsschalter (UL489 Listed MCCB) aus der folgenden Tabelle ein. Die Sicherungen und gekapselten Leistungsschalter in der Tabelle sind Beispiele, die auf den E/A-Nennwerten des Servoverstärkers basieren. Bei Verwendung eines Servomotors mit geringerer Leistung, können Sie auch Sicherungen oder gekapselte Leistungsschalter mit geringeren Nennstrom einsetzen. Weitere Informationen zur Auswahl von anderen Sicherungen oder Leistungsschaltern finden Sie in der Bedienungsanleitung des Servoverstärkers.

Servoverstärker	Gekapselter Leistungsschalter (240 V AC)	Sicherung (300 V)
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4W2-22B	NF63-SW 3P 6A W	10 A
MR-J4-60B ④/MR-J4-70B ④/MR-J4-100B/MR-J4W2-44B/MR-J4W2-77B/MR-J4W3-222B/MR-J4W3-444B	NF63-SW 3P 10A W	15 A
MR-J4-200B/MR-J4W2-44B ④/MR-J4W2-1010B	NF63-SW 3P 16A W	30 A
MR-J4-350B/MR-J4W2-77B ④/MR-J4W3-444B ④	NF63-SW 3P 20A W	40 A
MR-J4-500B	NF63-SW 3P 30A W	60 A
MR-J4-700B	NF63-SW 3P 40A W	80 A

④ Bei einphasiger Spannungsversorgung mit 200 V AC

##### ● Spannungsversorgung

Dieser Servoverstärker kann in Sternschaltung angeschlossen werden, wobei der Neutralpunkt geerdet wird (Überspannungskategorie III, gemäß IEC/EN 60664-1). Wollen Sie allerdings für eine einphasige Spannungsversorgung den Neutralpunkt nutzen, benötigen Sie zum Anschluss einen Transformator mit verstärkter Isolierung. Setzen Sie zur Spannungsversorgung der Schnittstellen ein externes 24-V-Netzteil mit verstärkter Isolierung gegenüber den E/A-Anschlüssen ein.

##### ● Erdung

Zum Schutz vor einem elektrischen Schlag schließen Sie die Schutzterde (PE) des Servoverstärkers (Kennzeichnung der Klemme mit ⊕) an die Erdungsklemme (PE) des Schaltschranks an. Dabei dürfen Sie nicht zwei oder mehr Erdungskabel an eine Klemmschraube anschließen. Schließen Sie die Erdungsklemme immer nur eins-zu-eins an. Bei Verwendung eines Fehlerstromschutzschalters zum Schutz vor einem elektrischen Schlag muss der Servoverstärker an der Erdungsklemme (PE) geerdet werden. Seitens der Spannungsversorgung für das Produkt kann nur ein Fehlerstromschutzschalter vom Typ B eingesetzt werden.



#### 2.3.2 Konformität mit EU-Richtlinien

Was Installation, Betrieb und periodische Wartung betrifft, sind die Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B entsprechend den folgenden Standards konzipiert worden:

Maschinenrichtlinie (2006/42/EC), EMV-Richtlinie (2004/108/EC) und Niederspannungsrichtlinie (2006/95/EC)

##### ● EMV-Anforderungen

Die Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B entsprechen der Kategorie C3 in Übereinstimmung mit der EN 61800-3. E/A-Anschlüsse (max. Länge 10 m) und Encoder-Kabel (max. Länge 50 m) müssen an der Abschirmung geerdet werden. Montieren Sie eingangsseitig ein Funkentstörfilter und einen Überspannungsschutz.

##### ● Konformitätserklärung (DoC – Declaration of Conformance)

Hiermit erklärt MITSUBISHI ELECTRIC EUROPE B.V., dass die Servoverstärker den notwendigen Anforderungen und Standards (2006/42/EC, 2004/108/EC und 2006/95/EC) entsprechen. Eine Kopie dieser Konformitätserklärung (DoC) kann von unserer Web-Seite herunter geladen werden.

#### 2.3.3 Konformität mit USA/Kanada-Richtlinien (UL/CSA Zertifizierung)

Dieser Servoverstärker ist den Standards UL 508C und CSA C22.2 Nr.14 entsprechend konzipiert worden. Weitere Einzelheiten zur UL/CSA Zertifizierung finden Sie in der Bedienungsanleitung der Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B.

##### ● Installation

Die Größe des Schaltschranks sollte mindestens 150 % der Größe aller darin zu montierenden Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B betragen. Weiterhin sollte der Schaltschrank so gestaltet sein, dass die Umgebungstemperatur innerhalb des Schanks niemals über 55 °C liegt. Die Servoverstärker müssen in einen Schaltschrank aus Metall montiert werden. Als Umgebungsbedingung ist eine offene Bauart (UL 50) zulässig und die Überspannungskategorie ist III. Der Montageort darf den Verschmutzungsgrad 2 nicht überschreiten. Verwenden Sie ausschließlich Kupferleiter.

● Kurzschlussstrombelastung (SCCR – Short-Circuit Current Rating)  
 Geeignet zur Verwendung in einem Schaltkreis, der nicht mehr als 100 kA rms symmetrischen Strom bei maximal 500 V liefert.

##### ● Überlastschutzcharakteristik

Die Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B haben einen elektronischen Überlastschutz des Servomotorausgangs, der auf 120 % des Ausgangs-nennstroms (Vollaststrom) des Servoverstärkers ausgelegt ist.

##### ● Kondensatorentladung

**GEFAHR**

**Gefahr eines elektrischen Schlags – Berühren Sie nicht sofort nach dem Abschalten der Netzspannung die Antriebseinheit oder die Verdrahtung. Die Entladungszeit des Kondensators ist mindestens 15 Minuten.**

##### ● Endstromkreisschutz (Branch Circuit Protection)

Bei der Installation in den Vereinigten Staaten muss ein Endstromkreisschutz (Branch Circuit Protection) gemäß dem National Electrical Code und unter Beachtung lokal anzuwendender Vorschriften vorgesehen werden. Bei der Installation in Kanada muss ein Endstromkreisschutz (Branch Circuit Protection) gemäß dem Canada Electrical Code und unter Beachtung lokal anzuwendender Vorschriften vorgesehen werden.

## 2.4 Generelle Schutzinweise und Schutzmaßnahmen

### ACHTUNG

Beachten Sie die Hinweise und Maßnahmen!

Beachten Sie für einen sachgerechten Einsatz der MELSERVO Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B folgende Punkte:

- Sicherheitseinrichtungen und sicherheitstechnische Überwachungssysteme dürfen ausschließlich durch sicherheitsgeschulte Personen montiert und in Betrieb genommen werden.
- Alle Sicherheitseinrichtungen (Schalter, Relais, SPS, Verdrahtung usw.), der Schaltschrank und alle Risiko- und Fehlerbeurteilungen müssen die Anforderungen der EN ISO 13849-1 (EN954-1) und EN ISO 13849-2 erfüllen und mindestens den für die Zertifizierung notwendigen Performance Level erreichen. Beachten Sie die entsprechenden Hinweise und Anforderungen der Sicherheitsstandards.
- Beachten Sie bei der Montage, der Installation und dem Betrieb der MELSERVO Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B die landesüblichen Standards und Vorschriften.
- Beachten Sie die Hinweise in den Handbüchern zu während des Testbetriebs auftretender Geräusche.
- Beachten Sie hinsichtlich der Installation, des Betriebs und der periodischen Wartung der MELSERVO Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B die nationalen Vorschriften und Bestimmungen, insbesondere
  - die Maschinenrichtlinie 98/37/EC (vom 29.12.2009 Maschinenrichtlinie 2006/42/EC),
  - die EMV-Vorschrift 2004/108/EC,
  - die Niederspannungsrichtlinie 2006/95/EC und
  - die Arbeitsschutzvorschriften/das Arbeitsschutzgesetz.
- Der Hersteller und der Eigentümer der Maschine, in der die MELSERVO Servoverstärker MR-J4-B und/oder MR-J4W-B betrieben werden, sind für die Beschaffung und Einhaltung aller anwendbaren sicherheitsrelevanten Vorschriften und Bestimmungen verantwortlich.
- Beachten Sie unbedingt alle Hinweise, insbesondere die speziellen Hinweise zum Testbetrieb in den Handbüchern.
- Der Testbetrieb darf ausschließlich von spezialisierten oder speziell geschulten und autorisierten Personen ausgeführt werden. Die Aufzeichnung und Dokumentation des Testbetriebs hat so zu erfolgen, dass er jederzeit von Drittpersonen rekonstruiert und nachvollzogen werden kann.
- Die Montage und die Verdrahtung muss entsprechend den für den spezifischen Einsatzfall gültigen Sicherheitsvorschriften erfolgen.
- Die Funktion „Sicherer Halt“ (STO – Safe Torque Off) dient entsprechend der IEC 61800-5-2 nur dazu, den Servomotor sicher von der Betriebsspannung zu trennen. Sie verhindert nicht, dass die Motorwelle durch externe und unbeabsichtigte Kräfteinwirkung weiter dreht oder wiederanläuft. Soll das Drehen der Motorwelle durch externe Kräfteinwirkung sicher verhindert werden, sind Zusatzvorrichtungen, wie eine Bremse oder ein Gegengewicht notwendig.
- Die Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B erfüllen in Bezug auf die Ausendung von leitungsgebundenen Störspannungen im Frequenzbereich von 150 kHz bis 30 MHz die EMV-Anforderungen für drehzahlveränderbare elektrische Antriebe entsprechend der Norm DIN EN 61800, Teil 3.

### ACHTUNG

Die Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B erfüllen die EMV-Richtlinie 2004/108/EG und die relevanten Anforderungen der Norm EN 61800-3 (zweite Umgebung/PDS-Kategorie „C3“). Die Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B sind daher nur für den Einsatz im industriellen Umfeld und nicht für den privaten Gebrauch geeignet.

## 2.5 Restrisiken

Der Anlagenbauer ist für die Risikobeurteilungen und alle daraus resultierenden Restrisiken verantwortlich. Nachfolgend sind alle Restrisiken der Funktionen STO (Sicherer Halt) und EMG (NOT-AUS/NOT-HALT) aufgeführt. Eine Haftung durch Mitsubishi Electric für auftretende Schäden oder Verletzungen, bedingt durch diese Restrisiken, ist in jedem Fall ausgeschlossen.

### GEFAHR

- Lesen Sie unbedingt vor der Montage, Verdrahtung oder Justierung jeder Sicherheitseinrichtung sorgfältig dessen Bedienungsanleitung.
- Vergewissern Sie sich, dass alle verbauten Sicherheitseinrichtungen, wie Sicherheitsschalter, -relais, -sensoren usw., die geforderten Standards erfüllen. Alle von Mitsubishi Electric gelieferten Sicherheitskomponenten sind vom TÜV Rheinland gemäß den Anforderungen der Normen EN ISO 13849-1 Kategorie 3, PL d, EN 954-1 Kategorie 3 und IEC 61508 SIL 2 zertifiziert.
- Sicherheit ist nur gegeben, wenn alle Sicherheitseinrichtungen der Anlage vollständig montiert und justiert sind.
- Führen Sie alle Risikobeurteilungen, sowie die Ermittlung des Performance Levels mit der Maschine/Anlage als Ganzes durch. Es wird empfohlen, die Konformität der Anlage über ein unabhängiges Institut, wie den TÜV Rheinland zertifizieren zu lassen.

### GEFAHR

- Die Installation, Inbetriebnahme, Reparatur oder Wartung der Maschine, in der diese Komponenten verbaut sind, ist nur von qualifiziertem Personal zulässig. Nur geschulte Fachkräfte sollten die Anlage aufbauen und betreiben (ISO 13849-1 Tabelle F.1 Nr.5).
- Um Fehlfunktionen der Sicherheitseinrichtungen durch Mehrfachfehler auszuschließen, sollten Sie an der Anlage den Normvorgaben entsprechend regelmäßige Fehlerprüfungen durchführen. Unabhängig vom Performance Level sollte die Fehlerprüfung mindestens einmal im Jahr statt finden.
- Sind der obere und untere Leistungstransistor der Inverterbrücke gleichzeitig defekt, macht der Servomotor maximal eine halbe Umdrehung.

### ACHTUNG

- Trennen Sie die Verdrahtung der Sicherheitsfunktionen von der Verdrahtung der anderen Signale (ISO 13849-1 Tabelle F.1 Nr.1).
- Schützen Sie die Kabel vor Beschädigung (Kabelführungen im Schaltschrank, Kabelhüllen usw.).
- Halten Sie abhängig von der verwendeten Spannung/Signalart entsprechende Abstände bei der Kabelverlegung ein.

## 2.6 Entsorgung

Entsorgen Sie unbrauchbare oder irreparable Geräte entsprechend den gültigen Abfallentsorgungsbestimmungen Ihres Landes (z. B. AVV-Schlüssel gemäß der Europäischen Abfallverzeichnisverordnung: 16 02 14).

## 2.7 Transport von Lithium-Batterien

Beachten Sie beim Transport von Lithium-Batterien die geltenden Vorschriften und Regelungen, wie beispielsweise von den Vereinten Nationen (UN), den internationalen Organisationen für zivile Luftfahrt (ICAO) oder Schifffahrt (IMO). Die optionalen Batterien (MR-BAT6V1SET und MR-BAT6V1) sind aus der Lithium-Zelle CR17335A zusammengesetzt und unterliegen nicht den UN-Vorschriften für gefährliche Güter (Klasse 9).

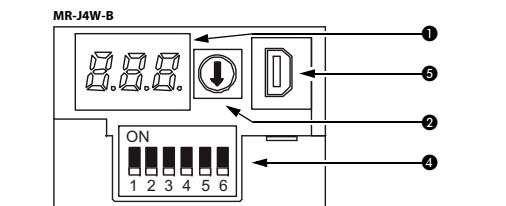
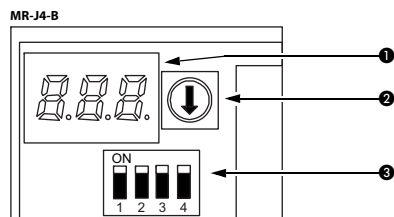
## 3 Produktbeschreibung

### 3.1 Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B

#### 3.1.1 Funktionsbeschreibung

- Von einer übergeordneten Steuerung erhält der Servoverstärker MR-J4-B oder MR-J4W-B über das synchrone Hochgeschwindigkeitsnetzwerk (SSCNETIII/H) Kommandosignale, die als Strom einen Servomotor antreiben. Der Servomotor führt daraufhin Bewegungen aus, die proportional zu dem Kommandosignal sind. Das Kommandosignal beinhaltet die Drehzahl, das Drehmoment und die Position, die geregelt werden soll.
  - Ein Servoverstärker MR-J4W-B kann zwei oder drei Servomotoren ansteuern.
  - Die Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B verfügen über die integrierte Funktion STO (Sicherer Halt). Diese Funktion schaltet den Servomotor sicher ab, ohne den Servoverstärker galvanisch von der Spannungsversorgung trennen zu müssen.
  - Ein zusätzlicher Encoder bzw. Wegaufnehmer direkt an der bewegten Last dient dazu, die aktuelle Position der Last an den Servoverstärker zurück zu melden. Damit erhält man einen geschlossenen Regelkreis für die Positionierung. Mit Parametern kann man die folgenden Regelungsarten auswählen:
    - Regelung mit lastseitig angebrachtem Encoder
    - Regelung mit Motor-Encoder
    - Regelung mit doppelter Rückführung (Motor-Encoder und lastseitiger Encoder)
- Weitere Informationen zu Konfiguration und Einstellung der Regelungsarten finden Sie in der Bedienungsanleitung der Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B.

#### 3.1.2 Bedienungselemente



Nr.	Bezeichnung	Beschreibung
1	Anzeigefeld	Dreistellige 7-Segment-LED zur Anzeige des Servostatus und des Alarmcodes.
2	SW1 Stationsnummer	Codierschalter zur Einstellung der Stationsnummer des Servoverstärkers. (Station 1–16)
3	SW2: Schalter zur Achsenauswahl	Mit SW2-1 wird der Testbetrieb ausgewählt. Mit SW2-2 kann die Achse deaktiviert werden. SW2-3 und 2-4 sind Zusatzschalter zur Einstellung der Stationsnummern 17–64.
4	SW2: Schalter zur Achsenauswahl	Mit SW2-1 wird der Testbetrieb ausgewählt. Mit SW2-2, 2-3, 2-4 ① können die Achsen A/B/C deaktiviert werden ②. SW2-5 und 2-6 sind Zusatzschalter zur Einstellung der Stationsnummern 17–64.
5	USB-Anschluss (CN5)	Kommunikationsanschluss zum PC

① Die Deaktivierung der Achse C mit SW2-4 ist nur an den Modellen MR-J4W3-□B für 3 Achsen möglich. Bei den Modellen MR-J4W2-□B für 2 Achsen wird SW2-4 für Werkseinstellungen verwendet.

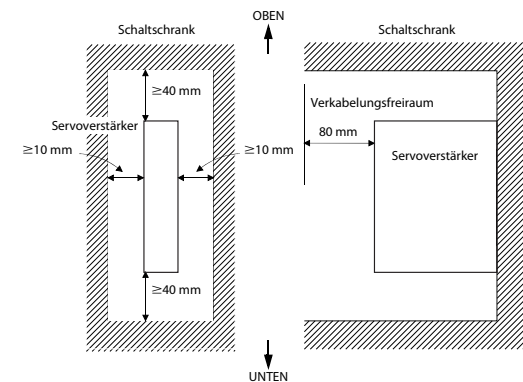
**HINWEIS**  
Weitere Einzelheiten zu den angezeigten Daten und den Schaltereinstellungen finden Sie in der Bedienungsanleitung der Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B.

## 4 Montage/Demontage

### Einbaurichtung und Abstände

### ACHTUNG

- Die Geräte dürfen nur in der vorgeschriebenen Richtung montiert werden. Andernfalls kann ein Fehler auftreten.
- Halten Sie die vorgeschriebenen Abstände vom Servoverstärker zur Innenwand des Schaltschranks oder zu anderen Geräten ein.
- Montieren Sie den Servoverstärker in der korrekten vertikalen Ausrichtung in einen Schaltschrank mit der Schutzart IP54, um den Verschmutzungsgrad 2 zu erfüllen.
- Installieren Sie keinen Servoverstärker oder Servomotor, der beschädigt ist oder bei dem Teile fehlen.
- Verdecken Sie keine Luftfen- und -auslässe an Servoverstärkern und Servomotoren, in denen ein Kühllüfter vorhanden ist.
- Montieren Sie Geräte oder Optionen mit einer hohen Wärmeentwicklung, wie z. B. Bremswiderstände, so, dass der Servoverstärker von der Wärmeabstrahlung nicht beeinflusst oder geschädigt wird.
- Montieren Sie den Servoverstärker nur auf einer senkrecht stehenden Fläche und achten Sie auf die korrekte vertikale Ausrichtung.
- Achten Sie bei der Montage darauf, dass keine Bohrspäne oder Drahtreste durch die Lüftungsschlitze in den Servoverstärker gelangen und so einen Kurzschluss verursachen können.
- Verhindern Sie den Eintritt von Öl, Wasser, Metallstaub usw. durch die Lüftungsschlitze des Schaltschranks oder durch einen an dessen Decke montierten Lüfter.
- Wird der Schaltschrank in einer Umgebung mit ätzenden Gasen, Schmutz oder Staub aufgestellt, versorgen Sie den Schaltschrank über ein geschlossenes Rohrleitungssystem von außerhalb mit sauberer Kühlluft, die im Schaltschrank einen höheren Luftdruck erzeugt, damit keine Stäube, Gase usw. in den Schaltschrank eindringen können.
- Befestigen Sie die Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B mit Schrauben an den dafür vorgesehenen oberen und unteren Befestigungsöffnungen der Geräte.



## 5 Verdrahtung

### GEFAHR

- Schalten Sie vor der Installation die Versorgungsspannung des Servoverstärkers und andere externe Spannungen aus.
- Bevor Sie mit der Installation beginnen, halten Sie eine Wartezeit von mindestens 15 Minuten ein, bis die Anzeigelampe „CHARGE“ erloschen ist. Vergewissern Sie sich danach mit einem Spannungstester oder dergleichen, dass der Spannungswert an den Klemmen (P+) und (N-) auf einen ungefährlichen Wert abgesunken ist. Andernfalls besteht die Gefahr eines elektrischen Schlags. Überprüfen Sie immer zuerst, ob die Anzeigelampe „CHARGE“ an der Frontseite des Servoverstärkers aus ist.
- Erden Sie Servoverstärker und Servomotor vorschriftsmäßig.

### ACHTUNG

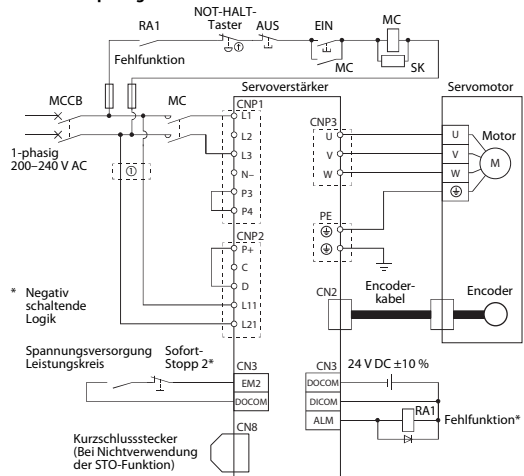
- Betreiben Sie den Servoantrieb nur unter den Umgebungsbedingungen, die in der Bedienungsanleitung des Servoverstärkers aufgeführt sind. Der Servoantrieb darf keinem Staub, Ölnebel, keinen ätzenden oder entzündlichen Gasen, starken Vibrationen oder Schlägen, hohen Temperaturen und keiner Kondensation oder Feuchtigkeit ausgesetzt werden. Sollte das Gerät trotzdem unter diesen unzulässigen Umgebungsbedingungen betrieben werden, so besteht die Gefahr eines elektrischen Schlags, von Feuer, von Beschädigungen oder einer erhöhten Alterung der Geräte.
- Achten Sie bei der Montage darauf, dass keine Bohrspäne oder Drahtreste durch die Lüftungsschlitze in den Servoverstärker gelangen und so einen Kurzschluss verursachen können.
- Berühren Sie keine spannungsführenden Teile des Servoverstärkers, wie z. B. die Anschlussklemmen oder Steckverbindungen.
- Berühren Sie den Servoverstärker, den Servomotor oder den optionalen Bremswiderstand nicht während oder kurz nach dem Betrieb im spannungsführenden Zustand. Die Bauteile erhitzen sich stark, es besteht Verbrunnungsgefahr.
- Die MELSERVO Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B erfüllen die EMV-Anforderungen für drehzahlveränderbare elektrische Antriebe entsprechend der Norm DIN EN 61800, Teil 3: EMV.
- Die Montage muss der Norm EN 50274 entsprechen.
- Die elektrische Verdrahtung muss der Norm EN 60204-1 entsprechen.
- Die Spannungsversorgung muss in der Lage sein, entsprechend der Norm EN 60204-1 kurze Spannungsausfälle von 20 ms zu puffern.

### Leistungsklemmen

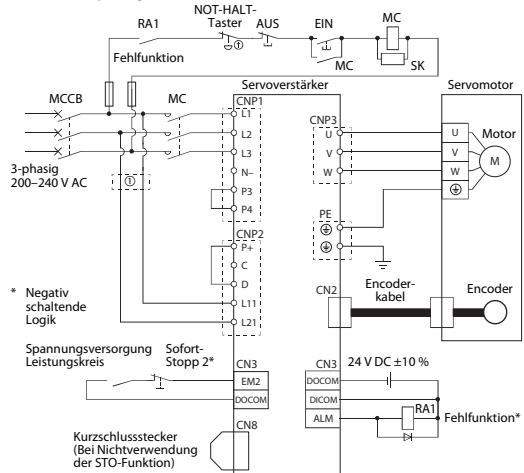
Bezeichnung	Signal
L1, L2, L3	Spannungsversorgung Leistungskreis
L11, L21	Spannungsversorgung Steuerkreis
N-	Optionale Bremseneinheit
P+, C, D	Optionale(r) Bremswiderstand/Bremseneinheit
U, V, W	Servomotorausgang
P3, P4 ①	Optionale DC-Zwischenkreisdrossel
PE	Schutzleiter

① nur MR-J4-B

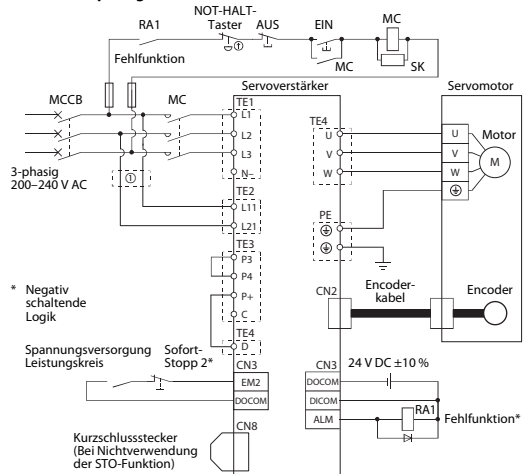
**Anschluss 1-phasig 200–240 V AC für MR-J4-10B–MR-J4-70B**



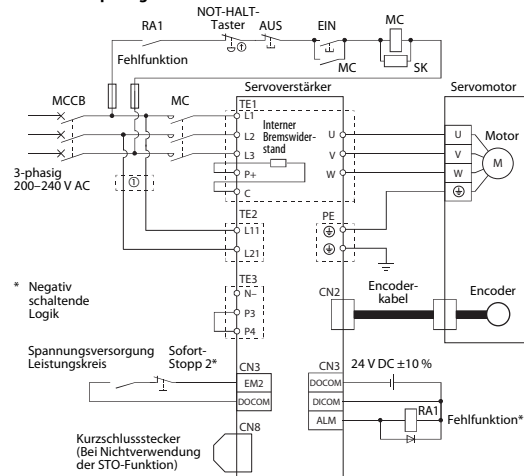
**Anschluss 3-phasig 200–240 V AC für MR-J4-10B–MR-J4-350B**



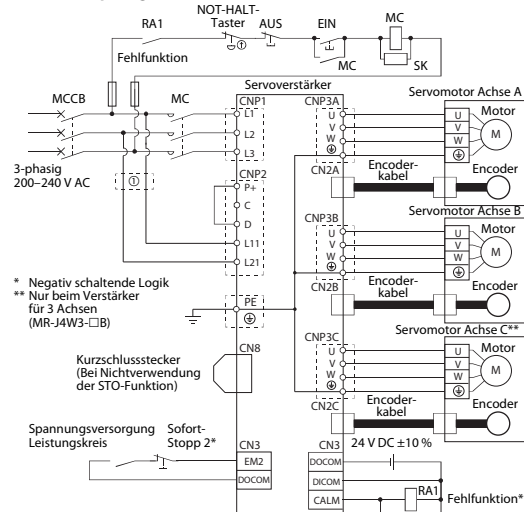
**Anschluss 3-phasig 200–240 V AC für MR-J4-500B**



**Anschluss 3-phasig 200–240 V AC für MR-J4-700B**



**Anschluss 3-phasig 200–240 V AC für MR-J4W□-□B**



① Ist der Querschnitt der Anschlussleitungen für L11 und L21 kleiner, als für L1, L2 und L3, muss ein gekapselter Leistungsschalter (MCCB) eingesetzt werden.

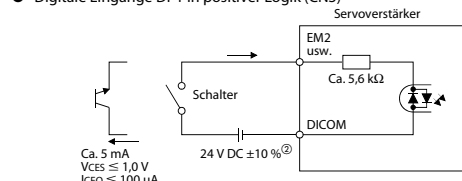
**Anschluss 1-phasig 200–240 V AC für MR-J4W□-□B**

Verbinden Sie zum einphasigen Anschluss die Klemmen L1 und L3 mit der Spannungsversorgung 200–240 V AC und lassen Sie die Klemme L2 offen (wie beim 1-phasigen Anschluss von 200–240 V AC an MR-J4-10B–MR-J4-70B).

**Digitale Schnittstelle in positiver Logik**

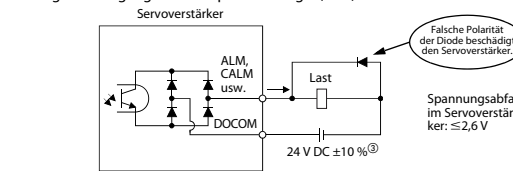
Falls Sie eine Verdrähtung in positiv schaltender Logik realisieren wollen, beachten Sie bitte die folgenden Schaltbilder.

- Digitale Eingänge DI-1 in positiver Logik (CN3)



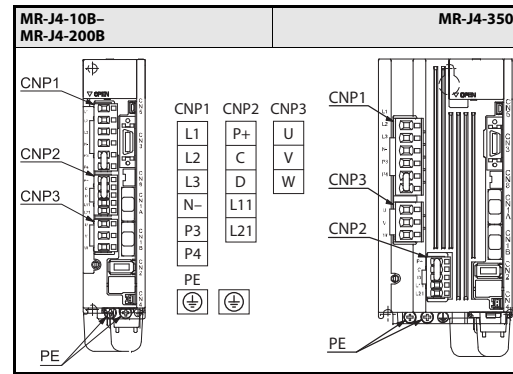
② Netzteilstrom: Bei MR-J4-□B: 300 mA, bei MR-J4W2-□B: 350 mA, bei MR-J4W3-□B: 450 mA

- Digitale Ausgänge DO-1 in positiver Logik (CN3)

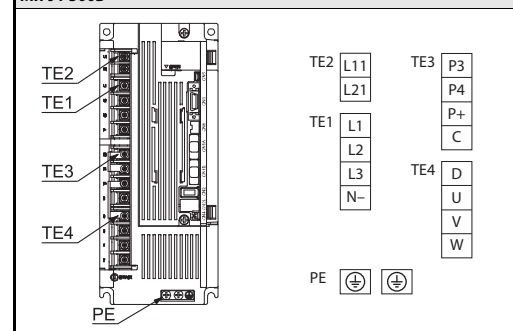


③ Netzteilstrom: Bei MR-J4-□B: 300 mA, bei MR-J4W2-□B: 350 mA, bei MR-J4W3-□B: 450 mA  
 Netzteilspannung: Ist der Spannungsabfall zum Betrieb eines Relais zu hoch, kann die Spannung auf max. 26,4 V erhöht werden.

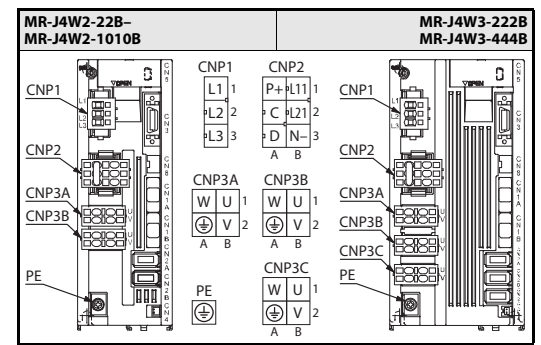
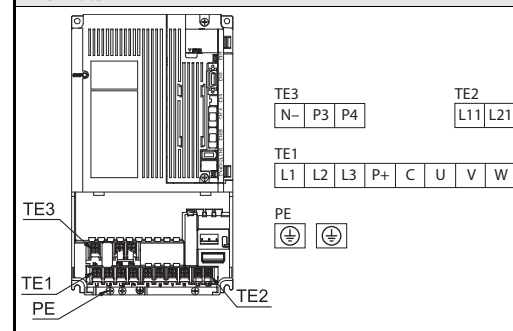
**Klemmenbelegung**



**MR-J4-500B**



**MR-J4-700B**



**Verwendbare Servomotoren**

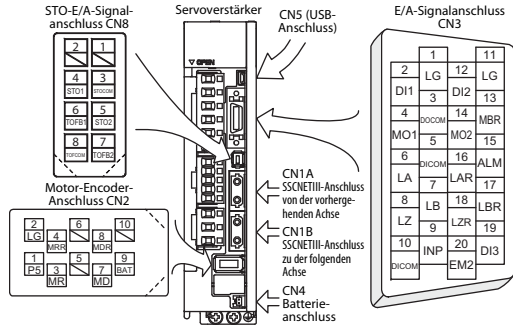
Servo-verstärker	Rotatorischer Motor	Linearmotor (Primärteil)	Direct-Drive-Motor
MR-J4-10B	HG-KR053, HG-KR13, HG-MR053, HG-MR13	—	—
MR-J4-20B	HG-KR23, HG-MR23	LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20
MR-J4-40B	HG-KR43, HG-MR43	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0	TM-RFM004C20
MR-J4-60B	HG-SR51, HG-SR52	LM-U2PBD-15M-15S0,	TM-RFM006C20, TM-RFM006E20
MR-J4-70B	HG-KR73, HG-MR73	LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P2A-02M-15S1, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10
MR-J4-100B	HG-SR81, HG-SR102	—	TM-RFM018E20
MR-J4-200B	HG-SR121, HG-SR201, HG-SR152, HG-SR202	LM-H3P3D-48P-C5S0, LM-H3P7B-48P-AS50, LM-H3P7C-72P-AS50, LM-FP2B-06M-15S0, LM-K2P1C-03M-25S1, LM-U2P2B-40M-25S0	—
MR-J4-350B	HG-SR301, HG-SR352	LM-H3P7D-96P-AS50, LM-K2P2C-07M-15S1, LM-K2P3C-14M-15S1, LM-U2P2C-60M-25S0	TM-RFM048G20, TM-RFM012G20, TM-RFM120J10
MR-J4-500B	HG-SR421, HG-SR502	LM-FP2B-12M-15S0, LM-FP4B-12M-15S0, LM-K2P2E-12M-15S1, LM-K2P3E-24M-15S1, LM-U2P2D-80M-25S0	TM-RFM240J10
MR-J4-700B	HG-SR702	LM-FP2F-18M-15S0, LM-FP4D-24M-15S0	—
MR-J4W2-222B MR-J4W3-222B	HG-KR053, HG-KR13, HG-KR23, HG-MR053, HG-MR13, HG-MR23	LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20
MR-J4W2-444B MR-J4W3-444B	HG-KR053, HG-KR13, HG-KR23, HG-KR43, HG-MR053, HG-MR13, HG-MR23, HG-MR43	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20, TM-RFM004C20
MR-J4W2-77B	HG-KR43, HG-KR73, HG-MR43, HG-MR73, HG-SR51, HG-SR52	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBD-15M-15S0, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM004C20, TM-RFM006C20, TM-RFM006E20, TM-RFM012G20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10
MR-J4W2-1010B	HG-KR43, HG-KR73, HG-MR43, HG-MR73, HG-SR51, HG-SR81, HG-SR52, HG-SR102	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBD-15M-15S0, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM004C20, TM-RFM006C20, TM-RFM006E20, TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10

**HINWEIS**

Weitere Informationen über die Konfiguration und die Verdrahtung kompatibler Servomotoren finden Sie in den Bedienungsanleitungen der jeweiligen Servomotoren.

## 6 Signale

### 6.1 Signalleitungen



Die Gehäuse der Anschlüsse CN2 und CN3 sind mit der PE-Klemme (Erde) (⊕) des Servoverstärkers verbunden.

### 6.2 E/A-Operanden

#### Eingangssignale

Symbol	Operand	Anschluss	Pin
EM2	Sofort-Stopp 2	CN3	20
DI1	Oberer Endschalter (FLS)		2
DI2	Unterer Endschalter (RLS)		12
DI3	Näherungsschalter (DOG)		19
EM2	Sofort-Stopp 2	CN3	10
DI1-A	Achse A		7
DI1-B	Achse B		20
DI1-C	Achse C		1
DI2-A	Achse A		8
DI2-B	Achse B		21
DI2-C	Achse C		2
DI3-A	Achse A		9
DI3-B	Achse B		22
DI3-C	Achse C		15
STO1	STO1 Abschaltsignal	CN8	4
STO2	STO2 Abschaltsignal		5

#### Ausgangssignale

Symbol	Operand	Anschluss	Pin
ALM <sup>①</sup>	Fehlfunktion	CN3	15
MBR <sup>①</sup>	Automatisches Schalten einer Haltebremse		13
INP <sup>①</sup>	In-Position (Positionierung abgeschlossen)		9
LA	Encoder-A-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		6
LAR	Encoder-A-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		16
LB	Encoder-B-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		7
LBR	Encoder-B-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		17
LZ	Encoder-Z-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		8
LZR	Encoder-Z-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		18
MO1	Analoge Monitorausgabe 1		4
MO2	Analoge Monitorausgabe 2	14	
CALM <sup>①</sup>	Und Fehlfunktion		11
MBR-A <sup>①</sup>	Achse A		12
MBR-B <sup>①</sup>	Achse B	Automatisches Schalten einer Haltebremse	25
MBR-C <sup>①</sup>	Achse C		13
LA-A	Encoder-A-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)	CN3	3
LAR-A			16
LB-A			4
LBR-A	Encoder-B-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		17
LA-B	Encoder-A-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		5
LAR-B			18
LB-B			6
LBR-B	Encoder-B-Phasenimpuls (Differential-Ausgänge)		19

Symbol	Operand	Anschluss	Pin
CINP <sup>①</sup>	Und In-Position	CN3	24
TOFB1	Rückmeldesignal des STO1-Status	CN8	6
TOFB2	Rückmeldesignal des STO2-Status		7

### Spannungsversorgung

Symbol	Operand	Anschluss	Pin	
			②	③
DICOM	Bezugspunkt der digitalen Eingänge	CN3	5	23
DOCOM	Bezugspunkt der digitalen Ausgänge		10	
LG	Bezugspunkt für analoge Signale		3	26
LG	Bezugspunkt für Phasenimpuls signale		1/11	—
STOCOM	Bezugspunkt für STO1/STO2	CN8		3
TOFCOM	Bezugspunkt für TOFB1/TOFB2			8
SD	Abschirmung		Gehäuse	

① Initiale Zuweisung des Operanden auf diesen Pin; änderbar über Parameter

② MR-J4-□B      ③ MR-J4W□-□B

## 7 Wartung und Instandhaltung

### 7.1 Überprüfungspunkte

#### GEFAHR

- **Bevor Sie mit Wartungs- oder Instandhaltungsarbeiten beginnen, halten Sie eine Wartezeit von mindestens 15 Minuten ein, bis die Anzeigelampe „CHARGE“ erloschen ist. Vergewissern Sie sich danach mit einem Spannungstester oder dergleichen, dass der Spannungswert an den Klemmen (P+) und (N-) auf einen ungefährlichen Wert abgesunken ist. Andernfalls besteht die Gefahr eines elektrischen Schlags. Überprüfen Sie immer zuerst, ob die Anzeigelampe „CHARGE“ an der Frontseite des Servoverstärkers aus ist.**
- **Die Wartungs- oder Instandhaltungsarbeiten dürfen nur von einer anerkannt ausgebildeten Elektrofachkraft, die mit den Sicherheitsstandards der Automatisierungstechnik vertraut ist, durchgeführt werden. Andernfalls besteht die Gefahr eines elektrischen Schlags. Wenden Sie sich an Ihr zuständiges Verkaufsbüro oder einen Ihrer Vertriebspartner, wenn eine Reparatur oder ein Austausch von Teilen notwendig ist.**

#### ACHTUNG

- **Mit dem Servoverstärker darf keine Isolationsprüfung (Isolationswiderstand) mit einem Isolationsprüfgerät durchgeführt werden, da dies zu Fehlfunktionen führen kann.**
- **Führen Sie als Anwender an dem Gerät keine Reparaturversuche durch und/oder zerlegen Sie das Gerät nicht.**

Es wird empfohlen, regelmäßig folgende Überprüfungen durchzuführen:

① Prüfen Sie alle Anschlussklemmen auf lockere Schrauben. Ziehen Sie lockere Schrauben wieder an.

Servo-verstärker	Anzugmomente [Nm]							
	L1/L2/L3	L11/L21	N-/P+	P3/P4	C	D	U/W/V	PE
MR-J4-10B~MR-J4-350B	—							
MR-J4-500B	1,2	0,8	1,2		1,2	1,2	1,2	1,2
MR-J4-700B	—							
MR-J4W□-□B	—							

- ② Prüfen Sie am Servomotor die Lager, die Bremse usw. auf ungewöhnliche Geräusche.
- ③ Prüfen Sie Kabel und ähnliches auf Beschädigung und Kabelbrüche. Legen Sie Prüfzyklen entsprechend der jeweiligen Beanspruchung fest.
- ④ Prüfen Sie alle Steckverbindungen am Servoverstärker auf festen Sitz.
- ⑤ Prüfen Sie die Stecker auf Beschädigung und Zustand der Zugentlastung.
- ⑥ Prüfen Sie den Servoverstärker auf Staubablagerungen.
- ⑦ Prüfen Sie den Servoverstärker auf ungewöhnliche Geräusche.
- ⑧ Prüfen Sie den Zustand der Motorwelle und der daran gekoppelten Teile.

### 7.2 Lebensdauer

Die folgenden Teile müssen regelmäßig ersetzt werden. Wird ein Teil als defekt erkannt, muss es sofort ersetzt werden, auch wenn dessen Lebensdauer noch nicht erreicht ist. Die Lebensdauer kann durch extreme Einsatz- und Umgebungsbedingungen verkürzt sein. Ersatzteile liefert Ihr zuständiges Verkaufsbüro oder Ihr Vertriebspartner.

Teil	Lebensdauerrichtwert (h = Stunden)		
Glättungskondensator	10 Jahre <sup>①</sup>		
Relais	Anzahl der Einschalt- und Sofort-Stopp-Vorgänge: 100 000 Anzahl der Ein- und Ausschaltvorgänge für STO: 1 000 000		
Lüfter	10 000–30 000 h (2–3 Jahre)		
Speicherdauer der Batterie <sup>②</sup>	MR-J4-□B	Rotatorisch Ca. 20 000 h	
	MR-J4W□-□B	Direct-Drive	Ca. 5 000 h
		Rotatorisch	Ca. 40 000 h/2 Achsen, 30 000 h/3 Achsen, 10 000 h/8 Achsen
	Direct-Drive	Ca. 10 000 h/2 Achsen, 7 000 h/3 Achsen, 2 000 h/8 Achsen	
Batterie <sup>③</sup>	5 Jahre ab Herstellungsdatum		

① Wird durch Spitzenströme und Kapazitätsverlust beeinflusst. Die Lebensdauer hängt größtenteils von Umgebungstemperatur und Betriebsbedingungen ab. Die o. a. Kondensatorlebensdauer wird bei Betrieb in einer normalen klimatisierten Umgebung erreicht. (Maximale Temperatur der umgebenden Luft: 40 °C)

② Bedingung: Spannungsversorgung ausgeschaltet, Umgebungstemperatur 20 °C Die Speicherdauer gilt bei Verwendung von 1 Batterie MR-BAT6V1SET für MR-J4-□B und 5 Batterien MR-BAT6V1 für MR-J4W□-□B bei ausgeschalteter Spannungsversorgung des Servoverstärkers. Tauschen Sie die Batterien nach der Erstinbetriebnahme innerhalb von drei Jahren aus, unabhängig davon, ob der Servoverstärker eingeschaltet war. Die Verwendung der Batterie über die spezifizierten Speicherdauer hinaus kann die Meldung [AL. 25 Absolutwertposition gelöscht] hervorrufen.

③ Die Qualität der Batterien verschlechtert sich mit den Lagerbedingungen. Die Lebensdauer bezieht sich auf das Herstellungsdatum und ist unabhängig davon, ob die Batterie angeschlossen war.

## 8 Transport und Lagerung

#### ACHTUNG

- **Verwenden Sie für den Transport die richtigen Hebevorrichtungen, um Beschädigungen vorzubeugen.**
- **Stapeln Sie die verpackten Servoverstärker nicht höher als erlaubt.**
- **Heben Sie den Servomotor nicht an den Anschlusskabeln, an der Motorwelle oder am Encoder an.**
- **Halten Sie den Servoverstärker während des Transports nicht an der Frontabdeckung fest. Der Servoverstärker könnte fallen.**
- **Montieren Sie den Servoverstärker an einer tragfähigen Wand entsprechend den Vorgaben der Bedienungsanleitung.**
- **Klettern oder treten Sie nicht auf die Geräte. Stellen Sie keine schweren Gegenstände auf die Geräte.**
- **Angaben über Transport und Handhabung der optionalen Batterie finden Sie in der Bedienungsanleitung der Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B.**

Beachten Sie die folgenden Bedingungen für Transport, Lagerung und Betrieb.

Umgebung	Bedingung	
Umgebungstemperatur	Betrieb	0 °C bis +55 °C, Klasse 3K3 (IEC/EN 60721-3-3)
	Transport <sup>④</sup>	-20 bis +65 °C, Klasse 2K4 (IEC/EN 60721-3-2)
	Lagerung <sup>④</sup>	-20 °C bis +65 °C, Klasse 1K4 (IEC/EN 60721-3-1)
Relative Luftfeuchtigkeit	Betrieb, Transport, Lagerung	5 bis 90 % RH
	Betrieb	Klasse 3C2 (IEC/EN 60721-3-3)
	Transport <sup>④</sup>	Klasse 2C2 (IEC/EN 60721-3-2)
Beständigkeit gegen chemisch aktive Substanzen	Lagerung <sup>④</sup>	Klasse 1C2 (IEC/EN 60721-3-1)
	Betrieb	Klasse 3B1 (IEC/EN 60721-3-3)
	Transport <sup>④</sup>	Klasse 2B1 (IEC/EN 60721-3-2)
Biologische Umweltbedingungen	Lagerung <sup>④</sup>	Klasse 1B1 (IEC/EN 60721-3-1)
	Prüfwerte	10 Hz bis 57 Hz mit konstantem Hub von 0,075 mm, 57 Hz bis 150 Hz mit konstanter Beschleunigung von 9,8 m/s <sup>2</sup> (1 g) gemäß IEC/EN 61800-5-1 (Test Fc aus der IEC 60668-2-6)
	Betrieb	5,9 m/s <sup>2</sup> (0,6 g)
Vibrationsfestigkeit	Transport <sup>④</sup>	Klasse 2M3 (IEC/EN 60721-3-2)
	Lagerung <sup>④</sup>	Klasse 1M2 (IEC/EN 60721-3-2)
	Verschmutzungsgrad	2 (IEC/EN 60664-1)
Schutzart	IP20 (IEC/EN 60529), Klemmenblock und Gitterabdeckung des Lüfters ausgenommen	
	Offene Bauart (UL 5)	
Aufstellhöhe	Betrieb, Lagerung	Max. 1 000 m über NN
	Transport	Max. 10 000 m über NN

④ In der originalen Transportverpackung

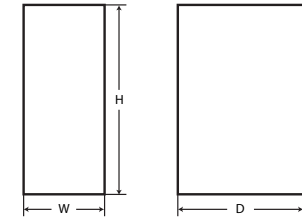
## 9 Technische Daten

### 9.1 Servoverstärker MR-J4-B und MR-J4W-B

Merkmal	MR-J4-□	10B	20B	40B	60B	70B
	MR-J4W□-□	2-22B	2-44B	2-77B	3-222B	3-444B
Spannungsversorgung	Leistungskreis	1- oder 3-phasig 200–240 V AC, 50/60 Hz				
	Steuerkreis	1-phasig 200–240 V AC, 50/60 Hz				
Schnittstelle	Steuerkreis	24 V DC, ±10 % (Stromaufnahme: 200 mA, inklusive CN8-Steckersignale)				
	Schnittstelle	Sinuscommutierte PWM-Regelung/ Stromregelung				
Steuersystem	Sinuscommutierte PWM-Regelung/ Stromregelung					
Sicherheitsfunktionen (STO) gemäß EN IEC 61800-5-2	EN ISO 13849-1 Kategorie 3 PL d, EN 61508 SIL 2, EN 62061 SIL CL 2, EN 61800-5-2 SIL 2					
Mittlere Betriebszeitwartung bis zum Auftreten eines gefährlichen Fehlers	MTTFd = 100 [Jahre]					
Zuverlässigkeit der Fehlerdeckung eines Systems oder Teilsystems	DC = 90 [%]					
Mittlere Wahrscheinlichkeit für das Auftreten gefährlicher Fehler	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/Stunde]					
Gebrauchsdauer	T <sub>M</sub> = 20 [Jahre]					
Ansprechverzögerung	≤8 ms (STO Eingang Aus → Energieabschaltung)					
Überspannungskategorie	III (IEC/EN 60664-1)					
Schutzklasse	I (IEC/EN 61800-5-1)					
Kurzschlussstrombelastung (SCCR)	100 kA					

Merkmal	MR-J4-□	100B	200B	350B	500B	700B
	MR-J4W□-□	2-1010B				
Spannungsversorgung	3-phasig 200–240 V AC, 50/60 Hz					
Leistungskreis	3-phasig 200–240 V AC, 50/60 Hz					
Alle anderen Merkmale stimmen mit vorstehender Tabelle überein.						

### 9.2 Abmessungen



Servoverstärker	W [mm]	H [mm]	D [mm]	Gewicht [kg]
MR-J4-10B/20B	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>②</sup>	0,8
MR-J4-40B/60B	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>②</sup>	1,0
MR-J4-70B/100B	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>②</sup>	1,4
MR-J4-200B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2,1
MR-J4-350B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2,3
MR-J4-500B	130	250	200 <sup>①</sup> ②	4,6
MR-J4-700B	172	300	200 <sup>①</sup> ②	6,2
MR-J4W2-22B/W2-44B	60	168	195 <sup>②</sup>	1,4
MR-J4W2-77B/W2-1010B	85	168	195 <sup>②</sup>	2,3
MR-J4W3-222B/W3-444B	85	168	195 <sup>②</sup>	2,3

① ohne montierte Batterie MR-BAT6V1SET

② ohne Stecker



## Notice d'installation pour les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B

Réf. : 260566 FR, version A, 09052012

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan  
Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, D-40880 Ratingen, Germany

Tous droits réservés. Sous réserve de modifications des informations qui décrivent les caractéristiques du produit ainsi que celles des caractéristiques techniques.

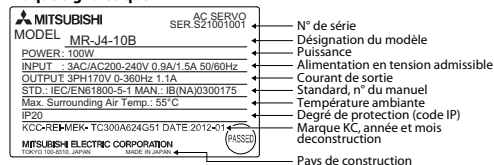
### Contenu de la livraison

Retirez le produit de son emballage et vérifiez que la plaque signalétique sur le servoamplificateur corresponde avec les caractéristiques techniques requises.

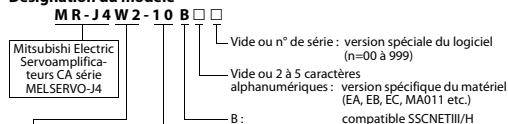
Contenu de l'emballage	Quantité
Servoamplificateur	1
Connecteurs pour la tension d'alimentation pour CNP1/CNP2 ①	Respectivement 1
Connecteurs pour la tension d'alimentation pour CNP3 ①	Nombre d'axes x 1
Outil pour ouvrir les connecteurs d'alimentation ①	1
Notice d'installation pour le fonctionnement sécurisé de la série de servoamplificateurs MELSERVO-J4 (cette notice)	1
Connecteur de court-circuit CN8	1

① Non fourni avec les servoamplificateurs pour 1 axe à partir de 5 kW.

### Plaque signalétique



### Désignation du modèle



Code	Nombre d'axes	Puissance de sortie [kW]			Puissance de sortie/Axe [kW]			
		Code	Code	Code	A	B	C	
W2	2	10	0,1	200	2	0,2	0,2	
		20	0,2	350	3,5	0,4	0,4	
		40	0,4	500	5	0,75	0,75	
W3	3	60	0,6	700	7	1	1	
		70	0,75	—	—	0,2	0,2	0,2
		100	1	—	—	0,4	0,4	0,4

## 1 À propos de ce document

Ce document est la traduction de la version originale anglaise.

### 1.1 Documentation pour les servoamplificateurs MELSERVO MR-J4-B et MR-J4W-B

Cette notice décrit l'installation des servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B. Pour des informations détaillées sur les appareils, reportez-vous aux manuels suivants :

- Manuel d'utilisation pour MR-J4-B, réf. : SH(NA)030106-\*
- Manuel d'utilisation pour MR-J4W-B, réf. : SH(NA)030105-\*
- Manuel d'utilisation pour les servomoteurs linéaires, réf. : SH(NA)030110-\*
- Manuel d'utilisation pour les servomoteurs Direct Drive, réf. : SH(NA)030112-\*
- Manuel d'utilisation pour les servomoteurs (vol. 3), réf. : SH(NA)030113-\*
- Manuel d'utilisation pour les codeurs linéaires (vol. 3), réf. : SH(NA)030111-\*

Vous pouvez les télécharger gratuitement depuis notre site Internet [www.mitsubishi-automation.fr](http://www.mitsubishi-automation.fr).

Si vous avez des questions concernant l'installation et la mise en service des appareils décrits dans cette notice, n'hésitez pas à contacter votre revendeur ou votre distributeur.

De plus, l'installation d'appareils de sécurité exige des connaissances spécialisées qui ne sont pas décrites dans cette notice.

### 1.2 Fonction du document

Ce manuel informe les techniciens du constructeur de la machine et/ou l'opérateur de la machine sur l'installation des servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B. Ils ne remplacent pas les manuels pour l'utilisation de la machine dans laquelle le système de sécurité est intégré ou doit être intégré. Vous trouverez toutes les informations à ce propos dans les manuels d'utilisation de la machine.

### 1.3 Réglementation des termes de sécurité

#### 1.3.1 Fonctions d'arrêt selon la norme CEI 61800-5-2

Fonction STO (arrêt sécurisé) (cf. CEI 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO). La fonction d'arrêt sécurisé (STO = Safe Torque Off) est intégrée dans les MR-J4-B et MR-J4W-B. Cette dernière permet de mettre le servomoteur hors tension et ainsi d'arrêter le moteur de manière fiable sans devoir couper galvaniquement le servoamplificateur de la tension d'alimentation. Cette fonction de sécurité comprend :

- Arrêt selon la catégorie 0 de la CEI 60204-1
- Une remise en marche illicite est exclue.

## 2 Consignes de sécurité

Ce chapitre traite les aspects qui sont importants pour votre sécurité et celle de votre opérateur. Lisez attentivement ce chapitre avant de commencer l'installation.

Vous trouverez dans le manuel d'installation des consignes importantes pour une manipulation correcte et sûre de l'appareil. Les différentes indications ont les significations suivants :

**⚡ DANGER :**  
**Avertissement d'un danger pour l'utilisateur.**  
**Le non respect des mesures de prévention indiquées peut causer des blessures graves voire mortelles à l'utilisateur.**

**⚠ ATTENTION :**  
**Avertissement d'un danger pour les appareils.**  
**Le non respect des mesures indiquées peut endommager sérieusement l'appareil et autres composants.**

### 2.1 Techniciens formés

Seuls des techniciens formés à cet effet sont autorisés à installer les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B.

Conditions à remplir par le personnel formé à la sécurité :

- Participation à une formation appropriée (Les formations sont proposées par les succursales locales de Mitsubishi Electric. Pour connaître leurs dates exactes ainsi que les lieux où elles sont proposées, contactez la succursale la plus proche.)
- Introduction à l'utilisation de la machine ainsi qu'aux directives de sécurité en vigueur par l'opérateur responsable de la machine.
- Accès à tous les manuels du MR-J4-B et du MR-J4W-B, les avoir lus et compris.
- Accès à tous les manuels des dispositifs de sécurité (par ex. les barrières immatérielles) qui sont raccordés au système de surveillance. Les manuels doivent avoir été lus et leur contenu compris.

### 2.2 Utilisation de l'appareil

Les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B se conforment aux standards de sécurité suivants et sont utilisables à la fois avec le module de sécurité MR-J3-D05 et avec les modules ou les API de sécurité certifiés. L'utilisation se conforme à

- l'EN ISO 13849-1 catégorie 3 PL D
- l'EN 62061 SIL CL 2
- l'EN 61800-5-2 SIL 2 (STO)
- l'EN EN 61800-5-1
- l'EN EN 61800-3
- l'EN 60204-1

### 2.3 Utilisation conforme

Utilisez les servoamplificateurs MELSERVO MR-J4-B et MR-J4W-B qu'avec les valeurs limites autorisées (tension, température, etc. ; voir aussi les caractéristiques techniques ainsi que la plaque signalétique sur l'appareil). Seul un personnel spécialement formé pour la machine où les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B sont montés, est autorisé à utiliser les appareils en respectant les manuels réciproques.

Mitsubishi Electric Co. décline toute responsabilité pour les dommages engendrés par toute utilisation non conforme ou modification de l'appareil, même lorsque ces dernières surviennent pendant l'installation et le montage.

**⚡ DANGER**

**Avant de commencer l'installation, attendez au moins 15 minutes afin que les condensateurs se déchargent de leur tension après une coupure du courant.**

#### 2.3.1 Appareils externes et raccordement de la tension d'alimentation

- Câblage local  
Câblez les appareils uniquement avec des câbles en cuivre autorisés pour une température de 60 °C/75 °C. Le tableau suivant indique la section du câble (AWG) pour 75 °C. Utilisez les douilles correspondantes lors du raccordement des câbles.

Servoamplificateur	Section du câble [mm <sup>2</sup> ]			
	L1/L2/L3/PE ①	L11/L21	P+/C	U/N/W/PE ①②
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4-100B	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4-200B	3,5 (AWG 12)			3,5 (AWG 12)
MR-J4-350B	5,5 (AWG 10)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	8 (AWG 8)
MR-J4-500B ③	8 AWG 8			3,5 (AWG 12)
MR-J4-700B ③		2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4W□-□B	2 (AWG 14)			2 (AWG 14)

① PE (conducteur neutre) ④

② Sélectionnez la section de câble en fonction de la puissance de sortie du servoamplificateur. Les valeurs dans le tableau se basent sur la puissance de sortie du servoamplificateur.

③ Utilisez uniquement les vis fournies pour raccorder le bornier.

- Exemple de sélection pour un disjoncteur encapsulé (MCCB) et des fusibles  
Si le servoamplificateur doit être protégé par un disjoncteur ou un fusible, dont la puissance de coupure n'est pas inférieure à 300 A effectif et 240 V, utilisez un fusible avec une caractéristique de déclenchement T ou un disjoncteur encapsulé (UL489 Listed MCCB) du tableau suivant. Les fusibles et les disjoncteurs encapsulés ne sont que des exemples qui se basent sur les données nominales E/S du servoamplificateur. Lors de l'utilisation d'un servomoteur de moindre puissance, vous pouvez utiliser des fusibles ou disjoncteurs encapsulés avec un courant nominal inférieur. Vous trouverez d'autres informations pour la sélection d'autres fusibles dans le manuel d'utilisation du servoamplificateur.

Servoamplificateur	Disjoncteur encapsulé (240 V CA)	Fusible (300 V)
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4W2-22B	NF63-SW 3P 6A W	10 A
MR-J4-60B <sup>④</sup> /MR-J4-70B <sup>④</sup> /MR-J4-100B/MR-J4W2-44B/MR-J4W2-77B/MR-J4W3-222B/MR-J4W3-444B	NF63-SW 3P 10A W	15 A
MR-J4-200B/MR-J4W2-44B <sup>④</sup> /MR-J4W2-1010B	NF63-SW 3P 16A W	30 A
MR-J4-350B/MR-J4W2-77B <sup>④</sup> /MR-J4W3-444B <sup>④</sup>	NF63-SW 3P 20A W	40 A
MR-J4-500B	NF63-SW 3P 30A W	60 A
MR-J4-700B	NF63-SW 3P 40A W	80 A

④ Pour une tension d'alimentation monophasée de 200 V CA

#### ● Tension d'alimentation

Ce servoamplificateur peut être raccordé par une connexion en étoile où le conducteur neutre est mis à la terre (catégorie de surtension III, selon la CEI/EN 60664-1). Si cependant vous avez besoin du conducteur neutre pour une tension d'alimentation monophasée, vous devez utiliser une isolation renforcée afin de raccorder un transformateur. Utilisez les interfaces d'un bloc secteur externe de 24 V avec isolation renforcée par rapport aux raccordements E/S.

#### ● Mise à la terre

Pour la protection contre une électrocution, raccordez le conducteur neutre (PE) du servoamplificateur (marquage de la borne PE par ④) à la borne de mise à la terre (PE) de l'armoire électrique. Ne raccordez jamais plus d'un câble de mise à la terre sur une même borne. Raccordez toujours les câbles de mise à la terre un à un. Lors de l'utilisation d'un interrupteur différentiel pour la protection contre les électrocutions, le servoamplificateur doit être mis à la terre sur la borne PE. Côté alimentation, seul un interrupteur différentiel de type B est utilisable pour le produit.



#### 2.3.2 Conformité aux directives EU

Les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B ont été conçus pour se conformer aux standards suivants lors de leur montage, fonctionnement et maintenance périodique :

Directive sur les machines (2006/42/CE), directive CEM (2004/108/CE) et la directive sur la basse tension (2006/95/CE)

#### ● Exigences CEM

Les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B se conforment à la catégorie C3 selon l'EN 61800-3. Le blindage des câbles de raccordement E/S (longueur max. 10 m) et du câble du codeur (longueur max. de 50 m) doit être mis à la terre. Montez un filtre antiparasite ainsi qu'une protection contre la surcharge à l'entrée.

#### ● Déclaration de conformité (DoC = Declaration of Conformance)

MITSUBISHI ELECTRIC EUROPE B. déclare par là même, que le servoamplificateur se conforme aux exigences et standards requis (2006/42/CE, 2004/108/CE et 2006/95/CE). Une copie de cette déclaration de conformité (DoC) peut être téléchargée depuis notre site Internet.

#### 2.3.3 Conformité avec les directives américaines et canadiennes (Certificats UL/CSA)

Ce servoamplificateur se conforme aux standards UL 508C et CSA C22.2 n°14. Vous trouverez des informations détaillées sur le certificat UL/CSA dans le manuel d'utilisation des servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B.

#### ● Installation

La taille de l'armoire électrique doit être d'au moins 150 % de la taille de tous les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B qui sont montés dedans. De plus, l'armoire électrique doit être agencée de manière à ce que la température ambiante ne dépasse pas les 55 °C. Les servoamplificateurs doivent être montés dans une armoire métallique. Comme condition ambiante, une construction ouverte (UL 50) et la catégorie de surtension III sont autorisées. Le degré de saleté de l'emplacement ne doit pas dépasser le niveau 2. Utilisez uniquement des conducteurs en cuivre.

● Courant de court-circuit nominal (SCCR = Short-Circuit Current Rating)  
Convient à l'utilisation dans un circuit qui ne fournit pas plus de 100 kA ms de courant symétrique pour 500 V max.

● Caractéristique de la protection anti-surtension  
Les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B sont dotés d'une protection électronique contre la surtension vers la sortie du servomoteur. Cette dernière réagit à 120 % du courant nominal de sortie (courant en pleine charge) du servoamplificateur.

#### ● Déchargement du condensateur

**⚡ DANGER**

**Risque d'électrocution – Ne touchez pas l'unité motrice ou les câblages immédiatement après la mise hors tension. La durée de déchargement du condensateur est d'au moins 15 minutes.**

● Protection du circuit terminal (Branch Circuit Protection)  
Lors de l'installation aux États-Unis, la protection du circuit terminal (Branch Circuit Protection) doit être réalisée conformément au code électrique national et en tenant compte des réglementations locales. Lors de l'installation au Canada, la protection du circuit terminal (Branch Circuit Protection) doit être réalisée conformément au code électrique national canadien et en tenant compte des réglementations locales.

## 2.4 Consignes et mesures générales de prévention

### ATTENTION

Respectez les consignes et les mesures !

Tenez compte des points suivants pour le bon fonctionnement des servoamplificateurs MELSERVO MR-J4-B et MR-J4W-B :

- Seul le personnel spécialement formé est autorisé à monter et à mettre en service les dispositifs de sécurité ainsi que les systèmes de sécurité de surveillance.
- Tous les dispositifs de sécurité (interrupteurs, relais, API, câblage, etc.), l'armoire électrique ainsi que toutes les évaluations des risques et des erreurs doivent se conformer aux normes EN ISO 13849-1 (EN954-1) et EN ISO 13849-2, et atteindre au moins le « Performance Level » nécessaire aux certificats. Respectez les consignes et les exigences des standards de sécurité.
- Lors du montage, de l'installation et du fonctionnement des servoamplificateurs MELSERVO MR-J4-B et MR-J4W-B, respectez les standards et les directives nationaux en vigueur.
- Reportez-vous aux manuels lors de bruits anormaux pendant le test.
- Lors de l'installation, du fonctionnement et de la maintenance périodique des servoamplificateurs MELSERVO MR-J4-B et MR-J4W-B, respectez les standards et les directives nationaux en vigueur, et en particulier :
  - la directive Machine 98/37/CE (à partir du 29.12.2009, directive Machine 2006/42/CE),
  - la directive CEM 2004/108/CE,
  - la directive Basse tension 2006/95/CE et
  - les réglementations sur la prévention des accidents.
- Le fabricant et le propriétaire de la machine dans laquelle les servoamplificateurs MELSERVO MR-J4-B et/ou MR-J4W-B fonctionnent, sont responsables pour l'obtention et le respect de toutes les réglementations et directives de sécurité en vigueur.

- Respectez impérativement toutes les consignes et en particulier les consignes spécifiques aux tests que vous trouverez dans les manuels.
- Seul un personnel spécialisé ou spécialement formé est autorisé à exécuter les tests. Le rapport et la documentation des tests doivent pouvoir être à tout moment reproduits et suivis par une tierce personne.
- Réalisez le montage et le câblage en conformité avec les directives de sécurité s'appliquant à votre cas précis.
- La fonction « Arrêt sécurisé » (STO – Safe Torque Off) conforme à la CEI 61800-5-2, sert uniquement à couper l'alimentation électrique du servomoteur. Elle n'empêche pas que l'arbre motiveur continue de tourner ou de fonctionner sous l'action de forces externes et non voulues. Pour empêcher l'arbre moteur de tourner sous l'action de forces externes, vous devez mettre en place des dispositifs complémentaires comme un frein ou un contre-poids.
- Les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B se conforment aux exigences CEM pour les moteurs électriques à vitesse variable selon la norme DIN EN 61800, partie 3 quant à l'émission de parasites liés aux câbles dans une plage de fréquence de 150 kHz à 30 MHz.

### ATTENTION

Les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B se conforment à la directive CEM 2004/108/EG ainsi qu'aux exigences applicables de la norme EN 61800-3 (deuxième environnement/catégorie PDS « C3 »). Les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B se destinent exclusivement à un environnement industriel et ne conviennent pas pour un usage domestique.

## 2.5 Restrictions

Le fabricant de l'installation est responsable de l'évaluation des risques ainsi que des restrictions en découlant. Vous trouverez ci-dessous toutes les restrictions des fonctions STO (arrêt sécurisé) et EMG (arrêt d'urgence). Mitsubishi Electric décline toute responsabilité quant aux dommages et blessures résultant de ces restrictions.

### DANGER

- Avant le montage, le câblage ou l'alignement de chaque dispositif de sécurité, lisez impérativement attentivement le manuel d'utilisation correspondant.
- Assurez-vous que tous les dispositifs de sécurité montés comme les interrupteurs, les relais et les capteurs de sécurité, etc, se conforment aux standards exigés. Tous les composants de sécurité fournis par Mitsubishi Electric sont certifiés par le service de contrôle technique allemand TÜV Rheinland et se conforment aux exigences des normes EN ISO 13849-1 catégorie 3, PL d, EN 954-1 catégorie 3 et CEI 61508 SIL 2.
- La sécurité est uniquement garantie lorsque tous les dispositifs de sécurité de l'installation sont complètement montés et alignés.
- Évaluez tous les risques ainsi que déterminez le « Performance Level » en considérant la machine/l'installation dans son ensemble. Nous vous recommandons de faire certifier l'installation par un institut indépendant comme le TÜV Rheinland.

### DANGER

- Seul un personnel qualifié est autorisé à procéder à l'installation, la mise en service, la réparation ou la maintenance de la machine ou ces composants sont montés. Seuls des techniciens sont autorisés à monter et à utiliser l'installation (ISO 13849-1 tableau F.1 n°5)
- Pour éviter tout dysfonctionnement des dispositifs de sécurité suite à des erreurs successives, testez régulièrement l'absence d'anomalie au niveau de l'installation en vous appuyant sur les exigences des différentes normes. Indépendamment du « Performance Level », vous devez vous assurer de l'absence d'anomalie au moins une fois par an.
- Si les transistors supérieure et inférieure du pont des convertisseurs sont défectueux en même temps, le servomoteur n'exécute au maximum qu'un demi tour.

### ATTENTION

- Séparez le câblage des fonctions de sécurité de celui des autres signaux (ISO 13849-1 tableau F.1 n°1).
- Protégez les câbles contre tout endommagement (guide-câbles dans l'armoire, gaines de câbles, etc.).
- En fonction de la tension/du type de signal utilisé, respectez les écarts correspondants lors de la pose des câbles.

## 2.6 Mise au rebut

Mettez les appareils inutilisables ou irréparables au rebut conformément aux réglementations nationales sur l'élimination des déchets en vigueur (par ex. codes AVV de la directive européenne sur les déchets 16 02 14).

## 2.7 Transport des piles lithium

Lors du transport des piles lithium, respectez les réglementations et les directives en vigueur, comme par ex. celles des Nations Unies (NU), des organisations internationales pour l'aviation civile (ICAO) ou celles pour la marine (IMO). Les piles en option (MR-BAT6V1SET et MR-BAT6V1) sont à base d'une cellule de lithium CR17335A et ne sont pas soumises aux réglementations des Nations Unies pour les produits dangereux (classe 9).

## 3 Description du produit

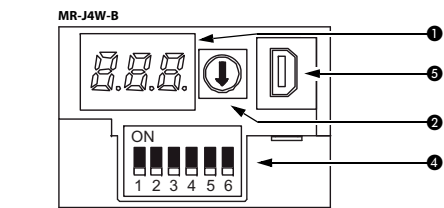
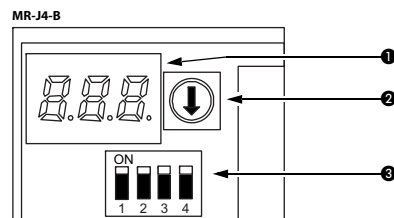
### 3.1 Servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B

#### 3.1.1 Description de la fonction

- Le servoamplificateur MR-J4-B ou MR-J4W-B reçoit les signaux de commande depuis un automate maître et via le réseau haut débit synchrone (SSCNET11/H). Ces signaux, alors transformés en courant, entraînent le servomoteur qui se déplace proportionnellement au signal de commande. Le signal de commande comprend la vitesse, le couple et la position à régler.
- Un servoamplificateur MR-J4W-B peut commander deux ou trois servomoteurs.
- Les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B sont dotés d'une fonction d'arrêt sécurisé (STO) (arrêt sécurisé). Cette dernière permet de couper le servomoteur de manière fiable sans devoir couper galvaniquement l'alimentation du servoamplificateur. Le module de sécurité MR-J3-D05 complémentaire permet quant à lui de réaliser la fonction SS1 (arrêt sûr 1).
- Un codeur ou bien un enregistreur de course directement placé sur la charge motrice transmet la position actuelle de la charge au servoamplificateur. Vous obtenez ainsi une boucle de régulation fermée pour le positionnement. Les paramètres permettent de sélectionner les types de régulation suivants :
  - régulation avec codeur côté charge
  - régulation avec codeur du moteur
  - régulation avec double retour (codeur du moteur et codeur côté charge)

Vous trouverez d'autres informations sur la configuration et le réglage des types de régulation dans le manuel d'utilisation des servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B.

#### 3.1.2 Organes de commande



N°	Désignation	Description
1	Zone d'affichage	LED à 7 segments et 3 positions pour afficher l'état du servo et le code d'alarme.
2	SW1 N° du poste	Codeur pour régler le n° de poste du servoamplificateur. (Axe n° 1 à 16)
3	SW2: Sélecteur de l'axe	SW2-1 lance le mode de test. SW2-2 désactive l'axe. SW2-3 et 2-4 sont des interrupteurs auxiliaires pour régler le n° d'axe (de 17 à 64).
4	SW2: Sélecteur de l'axe	SW2-1 lance le mode de test. SW2-2, 2-3, 2-4 <sup>①</sup> désactivent les axes A/B/C <sup>①</sup> . SW2-5 et 2-6 sont des interrupteurs auxiliaires pour régler le n° d'axe (de 17 à 64).
5	Port USB (CN5)	Connexion au PC pour la communication

① La désactivation de l'axe C avec SW2-4 est uniquement possible pour les modèles MR-J4W3-□B à trois axes. Dans les modèles MR-J4W3-□B, SW2-4 est utilisé pour les réglages initiaux (sortie d'usine).

### NOTE

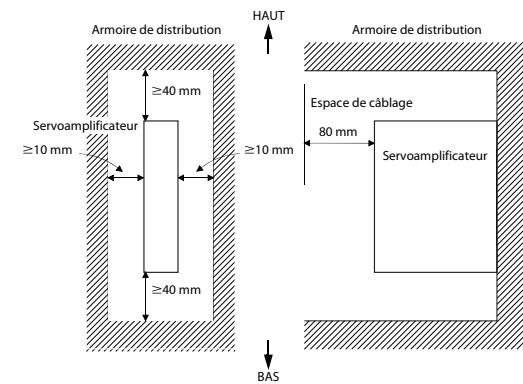
Pour plus de détails sur les données affichées et les réglages des sélecteurs, reportez-vous au manuel d'utilisation des servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B.

## 4 Montage/démontage

Sens du montage et écarts

### ATTENTION

- Montez les appareils que dans la direction prévue afin d'éviter toute erreur.
- Respectez les écarts prévus entre le servoamplificateur et la paroi intérieure de l'armoire électrique ou les autres appareils.
- Montez le variateur IP54 dans l'alignement vertical correct dans une armoire avec une protection pour répondre à la pollution de degré 2.
- Ne montez jamais des servoamplificateurs et servomoteurs qui sont défectueux ou dont certaines pièces manquent.
- Ne couvrez aucune entrée ou sortie d'air des servoamplificateurs et des servomoteurs qui sont équipés d'un ventilateur.
- Montez les appareils ou les options dégageant une forte chaleur comme les résistances de freinage, de manière à ce que la chaleur dégagée n'agisse pas sur le servoamplificateur.
- Montez le servoamplificateur uniquement verticalement et assurez-vous de son bon alignement.
- Lors du montage, assurez-vous qu'aucun reste de fil ni aucun copeau ne sorte par les ouïes d'aération du servoamplificateur. Cela pourrait causer un court-circuit.
- Évitez toute infiltration d'huile, eau, poussière métallique, etc. par les ouïes d'aération de l'armoire électrique ou par les ventilateurs montés sur la paroi supérieure.
- Si vous placez l'armoire électrique dans un environnement avec des gaz inflammables, de la poussière ou de la saleté, amenez de l'air frais de l'extérieur dans l'armoire électrique par un système de conduites fermées.
- Fixez les servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B aux ouvertures supérieures et inférieures prévues sur l'appareil à l'aide de vis.



## 5 Câblage

### DANGER

- Avant l'installation, coupez l'alimentation électrique du servoamplificateur ainsi que toute autre tension externe.
- Avant de commencer l'installation, attendez au moins 15 minutes jusqu'à ce que le voyant « CHARGE » s'éteigne. À l'aide d'un testeur de tension ou autre appareil semblable, assurez-vous que la tension aux bornes (+) et (-) est descendue à une valeur non dangereuse. Vous risquez dans le cas contraire une électrocution. Vérifiez toujours avant de commencer que le voyant « CHARGE » sur la face avant du servoamplificateur est bien éteint.
- Mettez le servoamplificateur et le servomoteur à la terre comme prévu par les réglementations.

### ATTENTION

- Utilisez uniquement le servomoteur dans les conditions ambiantes indiquées dans le manuel du servoamplificateur. Le servomoteur ne doit pas être soumis à la poussière, aux brouillards d'huile ou autres gaz inflammables, aux fortes vibrations ou chocs, aux fortes températures et à aucune condensation ou humidité. Si malgré tout, vous utilisez l'appareil dans de telles conditions ambiantes, vous risquez une électrocution, des incendies, des dommages sérieux ou une plus grande usure de l'appareil.
- Lors du montage, assurez-vous qu'aucun reste de fil ni aucun copeau ne sorte par les ouïes d'aération du servoamplificateur. Cela pourrait causer un court-circuit.
- Ne touchez aucune pièce conductrice du servoamplificateur comme les bornes de raccordement ou les connecteurs.
- Ne touchez pas le servoamplificateur, le servomoteur ou la résistance de freinage (en option) pendant ou juste après leur fonctionnement sous tension. Les composants s'échauffent fortement et sont source de brûlure.
- Les servoamplificateurs MELSERVO MR-J4-B et MR-J4W-B se conforment aux exigences CEM pour les moteurs électriques à puissance variable selon la norme EN 61800, partie 3 : CEM.
- Le montage doit se conformer à la norme EN 50274.
- Le câblage électrique doit se conformer à la norme EN 60204-1.
- La tension d'alimentation doit pouvoir couvrir de brèves coupures de tension de 20 ms comme le prévoit la norme EN 60204-1.

Bornes d'énergie

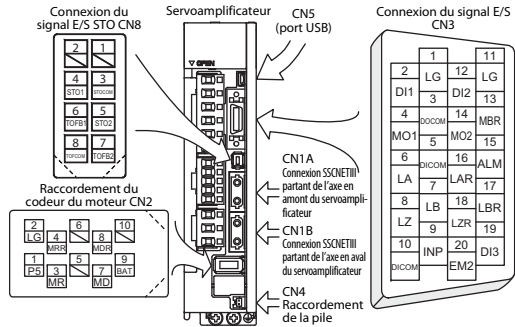
Désignation	Signal
L1, L2, L3	Tension d'alimentation du circuit de charge
L11, L21	Tension d'alimentation du circuit de commande
N-	Unité de freinage optionnelle
P+, C, D	Résistance/unité de freinage (en option)
U, V, W	Sortie du servomoteur
P3, P4 <sup>①</sup>	Bobine de réactance CC optionnelle
PE	Conducteur neutre

① seulement pour MR-J4-B



## 6 Signaux

### 6.1 Câbles de signaux



Les boîtiers des connecteurs CN2 et CN3 sont reliés avec la borne du neutre (PE) du servoamplificateur.

### 6.2 Opérandes E/S

#### Signaux d'entrée

Symbole	Opérande	Raccordement	Br.
EM2	Arrêt immédiat 2	CN3	2
DI1	Interrupteur de fin de course supérieur (FLS)		12
DI2	Interrupteur de fin de course inférieur (RLS)		19
DI3	Interrupteur de proximité (DOG)		10
EM2	Arrêt immédiat 2	CN3	7
DI1-A	Axe A		20
DI1-B	Interrupteur de fin de course supérieur (FLS)		1
DI1-C	Axe C		8
DI2-A	Axe A		21
DI2-B	Axe B		2
DI2-C	Interrupteur de fin de course inférieur (RLS)		2
DI3-A	Axe A		9
DI3-B	Axe B		22
DI3-C	Interrupteur de proximité (DOG)		15
STO1	Signal de coupure STO1	CN8	4
STO2	Signal de coupure STO2		5

#### Signaux de sortie

Symbole	Opérande	Raccordement	Br.	
ALM ①	Anomalie	CN3	15	
MBR ①	Déclench. automatique du frein de parking		13	
INP ①	En position (positionnement terminé)		9	
LA	Codeur de la phase A (sorties différentielles)		6	
LAR	Codeur de la phase A (sorties différentielles)		16	
LB	Codeur de la phase B (sorties différentielles)		7	
LBR	Codeur de la phase B (sorties différentielles)		17	
LZ	Codeur de la phase Z (sorties différentielles)		8	
LZR	Codeur de la phase Z (sorties différentielles)		18	
MO1	Sortie analogique du moniteur 1		4	
MO2	Sortie analogique du moniteur 2	14		
CALM ①	Et anomalie		11	
MBR-A ①	Axe A	CN3	12	
MBR-B ①	Axe B		Déclenchement automatique du frein de parking	25
MBR-C ①	Axe C		13	
LA-A	Axe A		Codeur de la phase A (sorties différentielles)	3
LAR-A	Axe A		Codeur de la phase A (sorties différentielles)	16
LB-A	Axe A		Codeur de la phase B (sorties différentielles)	4
LBR-A	Axe A		Codeur de la phase B (sorties différentielles)	17
LA-B	Axe B		Codeur de la phase A (sorties différentielles)	5
LAR-B	Axe B		Codeur de la phase A (sorties différentielles)	18
LB-B	Axe B		Codeur de la phase B (sorties différentielles)	6
LBR-B	Axe B	Codeur de la phase B (sorties différentielles)	19	

Symbole	Opérande	Raccordement	Br.
CINP ①	Et En position	CN3	24
TOF1	Signal retour de l'état STO1	CN8	6
TOF2	Signal retour de l'état STO2		7

#### Alimentation

Symbole	Opérande	Raccordement	Br.
DICOM	Point de référence des entrées numériques	CN3	5
			10
			23
DOCOM	Point de référence des sorties numériques		3
			26
LG	Point de référence pour les signaux analogique		1/11
			—
	Point de référence pour les signaux de impulsions de phases		—
			14
STOCOM	Point de référence pour STO1/STO2	CN8	3
TOFCOM	Point de référence pour TOF1/TOF2		8
SD	Blindage		Boîtiers

① Affectation initiale des opérandes sur ces broches ; modifiable via les paramètres

② MR-J4-□□B ③ MR-J4W□-□□B

## 7 Maintenance et inspection

### 7.1 Points à contrôler

**⚠ DANGER**

- Avant de commencer la maintenance et l'inspection, attendez au moins 15 minutes jusqu'à ce que le voyant « CHARGE » s'éteigne. À l'aide d'un testeur de tension ou autre appareil semblable, assurez-vous que la tension aux bornes (P+) et (N-) est descendue à une valeur non dangereuse. Vous risquez dans le cas contraire une électrocution. Vérifiez toujours avant de commencer que le voyant « CHARGE » sur la face avant du servoamplificateur est bien éteint.
- La maintenance ou l'inspection sont réservées uniquement aux électriciens spécialisés qui ont suivi une formation reconnue par l'état et qui se sont familiarisés avec les standards de sécurité de l'automatisation. Vous risquez dans le cas contraire une électrocution. Contactez votre distributeur agréé ou votre revendeur si vous devez faire réparer ou remplacer des composants.

**⚠ ATTENTION**

- Ne procédez à aucune vérification de l'isolement (résistance d'isolement) à l'aide d'un appareil adapté avec le servoamplificateur car cela engendrerait des erreurs.
- En tant qu'opérateur, n'essayez jamais de réparer l'appareil et/ou de le démonter.

Nous vous recommandons d'effectuer régulièrement les contrôles suivants :

① Vérifiez le bon serrage des vis de toutes les bornes d'énergie Resserrez les vis si nécessaire.

Servo-amplificateur	Couple de serrage [Nm]						
	L1/L2/L3	L11/L21	N-/P+	P3/P4	C	D	U/V/W
MR-J4-10B- MR-J4-350B	—						
MR-J4-500B	1,2	0,8	1,2	—	1,2	—	1,2
MR-J4-700B	—	—	—	—	—	—	—
MR-J4W□-□□B	—						

② Vérifiez sur le servomoteur si le palier, l'unité de freinage etc. produisent des bruits anormaux.

③ Vérifiez si les câbles sont endommagés ou coupés. Ajustez les intervalles de contrôle à la sollicitation réelle.

④ Vérifiez que tous les branchements enfichables du servoamplificateur tiennent bien.

⑤ Vérifiez l'absence de dommage des connecteurs ainsi que l'état de la traction.

⑥ Vérifiez les dépôts de poussière sur le servoamplificateur.

⑦ Vérifiez l'absence de bruits anormaux au niveau du servoamplificateur.

⑧ Vérifiez l'état de l'arbre moteur ainsi que des composants accouplés.

### 7.2 Durée de vie

Les composants suivants doivent être contrôlés régulièrement : Si un composant est défectueux, remplacez-le immédiatement même s'il n'a pas encore atteint sa durée de vie. La durée de vie est fonction de l'utilisation et des conditions ambiantes. Pour toute pièce de rechange, contactez votre revendeur ou distributeur.

Composant	Durée de vie moyenne (h = heures)		
Condensateur d'amortissement	10 ans ①		
Relais	Nombre de mises en marche et en arrêt immédiat : 100 000 Nombre de cycles de manœuvre ; modifiable via les paramètres 1 000 000		
Ventilateur	10 000-30 000 h (2-3 ans)		
Durée de sauvegarde de la pile ③	MR-J4-□□B Servomoteur	Rotatif	Env. 20 000 h
		Direct Drive	Env. 5 000 h
	MR-J4W□-□□B Servomoteur	Rotatif	Env. 40 000 h/2 axes, 30 000 h/3 axes, 10 000 h/8 axes
		Direct Drive	Env. 10 000 h/2 axes, 7 000 h/3 axes, 2 000 h/8 axes
Pile ③	5 ans à compter de la date de fabrication		

① Dépend des crêtes de courant et des pertes de capacité. La durée de vie dépend fortement de la température ambiante ainsi que des conditions de service. La durée de vie indiquée ci-dessus pour les condensateurs est atteinte dans des conditions ambiantes normalement climatisées (température maximale de l'air ambiant : 40 °C).

② Condition : l'alimentation électrique est hors tension, température ambiante 20 °C. La durée de sauvegarde s'applique lorsque le servoamplificateur est hors tension pour 1 pile MR-BAT6V1SET pour les MR-J4-□□B et pour 5 piles MR-BAT6V1 pour les MR-J4W□-□□B. Remplacez les piles au bout de trois ans à partir de la première mise en service, indépendamment de la mise hors tension du servoamplificateur. L'utilisation de la pile au-delà de la période de sauvegarde peut entraîner le message d'erreur [AL.25 Position absolue supprimée].

③ La qualité des piles se détériore en fonction des conditions de stockage. La durée de vie se réfère à la date de fabrication et ne dépend pas du raccordement ou non de la pile.

## 8 Transport et stockage

**⚠ ATTENTION**

- Utilisez un dispositif de levage adapté pour le transport afin d'éviter tout dommage.
- N'empilez pas les servoamplificateurs emballés plus haut qu'autorisé.
- Ne soulevez pas le servomoteur par les câbles de raccordement, par l'arbre moteur ou par le codeur.
- Ne tenez pas le servoamplificateur par la face avant pendant son transport. Le servoamplificateur risque de tomber.
- Montez le servoamplificateur sur un mur stable comme indiqué dans le manuel.
- Ne montez pas sur les appareils et n'y cognez pas dessus. Ne posez aucun objet lourd sur les appareils.
- Vous trouverez plus d'informations sur le transport et le maniement de la pile optionnelle dans le manuel d'utilisation des servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B

Respectez les conditions suivantes pour le transport, le stockage et le fonctionnement.

Environnement	Condition	
Température ambiante	Service	0 °C à +55 °C, Classe 3K3 (CEI/EN 60721-3-3)
	Transport ④	-20 à 65 °C, Classe 2K4 (CEI/EN 60721-3-2)
	Stockage ④	-20 °C à +65 °C, Classe 1K4 (CEI/EN 60721-3-1)
Humidité relative	Service, Transport, Stockage	5 à 90 % RH
	Service	Classe 3C2 (CEI/EN 60721-3-3)
	Transport ④	Classe 2C2 (CEI/EN 60721-3-2)
Conditions ambiantes biologiques	Service	Classe 1C2 (CEI/EN 60721-3-1)
	Service	Classe 3B1 (CEI/EN 60721-3-3)
	Transport ④	Classe 2B1 (CEI/EN 60721-3-2)
Tenu aux vibrations	Service	Classe 1B1 (CEI/EN 60721-3-1)
	Valeurs testées	10 Hz à 57 Hz avec un avancement constant de 0,075 mm, 57 Hz à 150 Hz avec une accélération constante de 9,8 m/s <sup>2</sup> (1 g) selon la CEI/EN 61800-5-1 (test Fc selon la CEI 60068-2-6)
	Service	5,9 m/s <sup>2</sup> (0,6 g)
Degré de saleté	Service	Classe 2M3 (CEI/EN 60721-3-2)
	Transport ④	Classe 1M2 (CEI/EN 60721-3-2)
	Stockage ④	Classe 1M2 (CEI/EN 60721-3-2)
Degré de protection	IP20 (CEI/EN 60529), sauf boîtier et grille du ventilateur	
Altitude	Service, Stockage	1 000 m maxi au dessus du niveau de la mer
	Transport	10 000 m maxi au dessus du niveau de la mer

④ Dans l'emballage d'origine

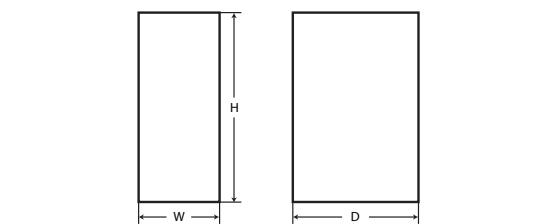
## 9 Caractéristiques techniques

### 9.1 Servoamplificateurs MR-J4-B et MR-J4W-B

Caractéristiques	MR-J4-□	100B	200B	350B	500B	700B
	MR-J4W□-□	2-22B	2-44B	2-77B	3-222B	3-444B
Alimentation	Circuit de charge	Monoph. ou triphasé 200-240 V CA, 50/60 Hz				
	Circuit de commande	Monoph. 200-240 V CA, 50/60 Hz				
	Connecteur de l'interface	24 V CC, ±10 % (consommation : 200 mA, incluant les signaux du connecteur CN8)				
Système de commande	Régulation par modulation d'impulsion en largeur/régulation du courant à commutation sinusoïdale					
	Fonctions de sécurité selon la CEI 61800-5-2 (STO)					
Durée moyenne de fonctionnement jusqu'à l'apparition d'une erreur	EN ISO 13849-1 catégorie 3 PL d, EN 61508 SIL 2, EN 62061 SIL CL 2, EN 61800-5-2 SIL 2					
	MTTFd = 100 [Années]					
Fiabilité de détection des erreurs sur l'apparition d'une erreur	CC = 90 [%]					
	Probabilité moyenne pour l'apparition d'une erreur dangereuse					
Durée d'utilisation	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/heure]					
	T <sub>M</sub> = 20 [Années]					
Temporisation de la réponse	≤8 ms (Entrée STO inactive → coupure du courant)					
	Catégorie de surtension III (CEI/EN 60664-1)					
Classe de protection	I (CEI/EN 61800-5-1)					
	Courant de court-circuit nominal (SCCR)					
100 kA						

Caractéristiques	MR-J4-□	100B	200B	350B	500B	700B
	MR-J4W□-□	2-1010B				
Alimentation du circuit de charge	Triph. 200-240 V CA, 50/60 Hz					
Toutes les autres caractéristiques sont identiques à celles indiquées dans le tableau précédent.						

### 9.2 Dimensions



Servoamplificateur	W [mm]	H [mm]	D [mm]	Poids [kg]
MR-J4-10B/20B	40	168 ①	135 ②	0,8
MR-J4-40B/60B	40	168 ①	170 ②	1,0
MR-J4-70B/100B	60	168 ①	185 ②	1,4
MR-J4-200B	90	168 ①	195 ②	2,1
MR-J4-350B	90	168 ①	195 ②	2,3
MR-J4-500B	130	250	200 ① ②	4,6
MR-J4-700B	172	300	200 ① ②	6,2
MR-J4W2-22B/W2-44B	60	168	195 ②	1,4
MR-J4W2-77B/W2-1010B	85	168	195 ②	2,3
MR-J4W3-222B/W3-444B	85	168	195 ②	2,3

① sans batterie MR-BAT6V1SET montée

② sans connecteur

## Manuale d'installazione per servomotori MR-J4-B e MR-J4W-B

Art. no: 260566 IT, Versione A, 09052012

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan

Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany

Tutti i diritti riservati. Non garantiamo la correttezza delle informazioni, che descrivono le proprietà del prodotto, e le specifiche tecniche.



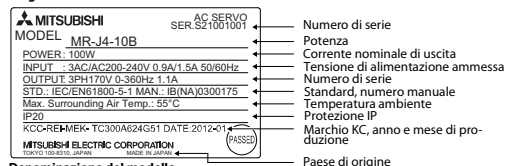
### Oggetto di fornitura

Disimballare il prodotto e assicurarsi che il servomotorio risponda alle specifiche tecniche richieste verificando i dati riportati sulla targhetta di modello.

Contenuto della confezione	Quantità
Servomotorio	1
Connettore di attacco per alimentazione elettrica CNP1/CNP2 ①	1 cad.
Connettore di attacco per alimentazione elettrica CNP3 ①	Numero assi x 1
Utensile di apertura dei connettori di attacco ①	1
Manuale d'installazione per il sicuro esercizio della serie di servomotori MELSERVO-J4	1
Connettore di cortocircuito CN8	1

① Non forniti per servomotori MR-J4-B per 1 asse a partire da 5 kW.

### Targhetta del modello



**Denominazione del modello**  
**MR-J4W2-10B**

Mitsubishi Electric Servomotori AC Serie MELSERVO-J4

Vuoto o Sn: Versione software specifica (n = 00-999)  
Vuoto o 2-5 segni alfanumerici: Versione hardware specifica (EA, EB, EC, MA011 ecc.) compatibile con SSCNETIII

B: Paese di origine

Codice	Numero assi	Potenza di uscita [kW]		Potenza di uscita/asse [kW]					
		Codice	Potenza di uscita [kW]	A	B	C			
W2	2	10	0,1	200	2	22	0,2	0,2	—
W3	3	20	0,2	350	3,5	44	0,4	0,4	—
		40	0,4	500	5	77	0,75	0,75	—
		60	0,6	700	7	1010	1	1	—
		70	0,75	—	—	222	0,2	0,2	0,2
		100	1	—	—	444	0,4	0,4	0,4

## 1 Note sul presente documento

Questo documento è la traduzione del manuale di installazione originale in lingua inglese.

### 1.1 Documentazione per il MELSERVO servomotori MR-J4-B e MR-J4W-B

Questo manuale descrive l'installazione del servomotorio MR-J4-B et MR-J4W-B. Informazioni più dettagliate relative ai dispositivi sono reperibili nei seguenti manuali:

- Manuale d'uso per servomotorio MR-J4-B, Art. N°: SH(NA)030106-\*
- Manuale d'uso per servomotorio MR-J4W-B, Art. N°: SH(NA)030105-\*
- Manuale d'uso per servomotori lineari, Art. N°: SH(NA)030110.\*
- Manuale d'uso per servomotori Direct drive, Art. N°: SH(NA)030112.\*
- Manuale d'uso per servomotori, Art. N°: SH(NA)030113.\*
- Manuale d'uso per encoder lineari (vol. 3), Art. N°: SH(NA)030111.\*

Essi possono essere scaricati gratuitamente dal nostro sito Internet [www.mitsubishi-automation.it](http://www.mitsubishi-automation.it). In caso di domande relative ai lavori di installazione e funzionamento dei dispositivi descritti in questo manuale d'installazione, non esitate a contattare l'ufficio vendite di vostra competenza o uno dei vostri partner commerciali.

L'installazione di dispositivi tecnici di sicurezza presuppone inoltre una particolare competenza specialistica, che non è descritta nel presente documento.

### 1.2 Funzione del documento

Questo manuale istruisce il personale tecnico del costruttore della macchina e/o l'operatore della macchina in merito all'installazione in sicurezza del servomotorio MR-J4-B e MR-J4W-B.

Esso non contiene manuali per l'uso della macchina, nella quale il sistema tecnico di sicurezza è integrato o deve essere integrato. Queste informazioni sono disponibili nei manuali d'uso della macchina.

### 1.3 Definizione terminologica di sicurezza

#### 1.3.1 Funzioni di arresto della norma IEC 61800-5-2

Funzione STO (vedi IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)


Nel MR-J4-B e MR-J4W-B è integrata la funzione "Arresto sicuro" (STO – Safe Torque Off). La funzione mette fuori tensione il servomotorio senza bisogno di interrompere galvanicamente l'alimentazione elettrica del servomotorio. Questa funzione di sicurezza comprende:


- Arresto secondo la categoria 0 della IEC 60204-1
- Impedisce il riavvio intempestivo

## 2 Avvertenze per la sicurezza

Questo capitolo tratta aspetti rilevanti per la vostra sicurezza e per la sicurezza dell'operatore addetto al sistema. Leggere con attenzione e interamente questo capitolo, prima di iniziare l'installazione.

Nel presente manuale d'installazione si riportano indicazioni importanti per una corretta e sicura gestione del dispositivo. I simboli hanno il seguente significato:

**PERICOLO:**  
 **Indica un rischio per l'utilizzatore. L'inosservanza delle misure di prevenzione indicate può creare un pericolo per la vita o la salute dell'utilizzatore.**

**ATTENZIONE:**  
 **Indica un rischio per le apparecchiature. L'inosservanza delle misure di prevenzione indicate può comportare gravi danni per l'apparecchio o altri beni materiali.**

### 2.1 Personale tecnico qualificato

L'installazione dei servomotori MR-J4-B e MR-J4W-B va affidata esclusivamente a personale tecnico qualificato. Le condizioni, che le persone addestrate alla sicurezza devono soddisfare, sono le seguenti:

- la partecipazione ad un corrispondente corso di addestramento, i corsi di addestramento vengono offerti presso le filiali locali della Mitsubishi Electric. Per conoscere le esatte date ed i luoghi dei corsi rivolgersi alla nostra filiale di zona.
- l'addestramento all'uso della macchina e sulle norme di sicurezza al momento vigenti da parte dell'operatore responsabile della macchina.
- l'accesso a tutti i manuali del MR-J4-B e MR-J4W-B, la loro lettura e completa conoscenza del loro contenuto.
- l'accesso a tutti i manuali per i dispositivi di sicurezza (ad es. cortina fotoelettrica), che sono collegati al sistema di sorveglianza tecnico di sicurezza, la loro lettura e completa conoscenza del loro contenuto.

### 2.2 Uso del dispositivo

I servomotori MR-J4-B e MR-J4W-B rispondono ai seguenti standard di sicurezza e sono utilizzabili sia con il modulo di sicurezza MR-J3-D05 che con i moduli relè o PLC di sicurezza certificati. L'impiego avviene nelle seguenti condizioni:

- l'EN ISO 13849-1 categoria 3 PL d
- l'EN 62061 SIL CL 2
- l'EN 61800-5-2 SIL 2 (STO)
- l'EN EN 61800-5-1
- l'EN EN 61800-3
- l'EN 60204-1

### 2.3 Uso regolare

Impiegare i servomotori MELSERVO MR-J4-B e MR-J4W-B solo entro i valori limite consentiti (tensione, temperatura ecc., vedi anche le specifiche tecniche nonché la targhetta di modello sul dispositivo). L'uso dei dispositivi consentiti solo a personale qualificato e solo sull'armadio su cui i servomotori sono stati montati e inizialmente collaudati da personale tecnico qualificato in osservanza del manuale per l'uso per i servomotori MELSERVO MR-J4-B e MR-J4W-B.

In caso di impiego inappropriato o di modifiche apportate al dispositivo, Mitsubishi Electric Co. declina qualsiasi richiesta d'indennizzo, anche se riguarda il montaggio o l'installazione.

**PERICOLO**

**Prima d'iniziare l'installazione, osservare un tempo di attesa di almeno 15 minuti, affinché i condensatori, dopo la disinserzione della tensione di rete, possano scaricarsi fino ad un valore di tensione non pericoloso.**

#### 2.3.1 Dispositivi periferici e allacciamento elettrico

##### ● Cablaggio locale

Effettuare il cablaggio dei dispositivi solo con cavi in rame previsti per temperature da 60 °C a 75 °C. La seguente tabella visualizza le sezioni dei conduttori (AWG □) a 75 °C. Applicare sui conduttori bussole terminali appropriate.

Servomotori	Sezione del conduttore [mm <sup>2</sup> ]			
	L1/L2/L3/PE ①	L11/L21	P+/C	U/N/W/PE ①,②
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4-100B	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4-200B	3,5 (AWG 12)			3,5 (AWG 12)
MR-J4-350B	5,5 (AWG 10)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	8 (AWG 8)
MR-J4-500B <sup>③</sup>	8 AWG 8			8 (AWG 8)
MR-J4-700B <sup>③</sup>	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4W□-□B	2 (AWG 14)			2 (AWG 14)

① PE (Collegamento a terra) ④

② Scegliere la sezione del conduttore in base alla potenza di uscita del servomotorio. I valori nella tabella si riferiscono alla potenza di uscita del servomotorio.

③ Utilizzare per il collegamento la morsetteria unicamente con le viti originali fornite in dotazione.

- Esempio di selezione per interruttori di potenza incapsulati (MCCB) e fusibili Quando si tratta di proteggere un servomotorio con un fusibile o un interruttore di potenza con una prestazione di disinserzione inferiore a 300 A effettivi e max. 240 V, montare un fusibile con requisiti di scatto T o un interruttore di potenza incapsulato (UL489 Listed MCCB) di cui nella seguente tabella. I fusibili e interruttori di potenza incapsulati indicati in tabella sono esempi che si basano sui dati nominali I/O del servomotorio. Utilizzando un servomotorio a basse prestazioni è anche possibile utilizzare fusibili o interruttori di potenza incapsulati con corrente nominale inferiore. Per maggiori informazioni sulla scelta di altri fusibili o interruttori di potenza consultare il manuale d'uso del servomotorio.

Servomotori	Interruttore di potenza incapsulato (240 V AC)	Fusibile (300 V)
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4W2-22B	NF63-SW 3P 6A W	10 A
MR-J4-60B <sup>④</sup> /MR-J4-70B <sup>④</sup> /MR-J4-100B/MR-J4W2-44B/MR-J4W2-77B/MR-J4W3-222B/MR-J4W3-444B	NF63-SW 3P 10A W	15 A
MR-J4-200B/MR-J4W2-44B <sup>④</sup> /MR-J4W2-1010B	NF63-SW 3P 16A W	30 A
MR-J4-350B/MR-J4W2-77B <sup>④</sup> /MR-J4W3-444B <sup>④</sup>	NF63-SW 3P 20A W	40 A
MR-J4-500B	NF63-SW 3P 30A W	60 A
MR-J4-700B	NF63-SW 3P 40A W	80 A

④ Per alimentazione elettrica 200 V AC monofase

##### ● Alimentazione

Questo servomotorio è collegabile a stella con punto neutro messo a terra (categoria di sovratensione III, a norma IEC/EN 60664-1). Volendo invece utilizzare il punto neutro per un'alimentazione elettrica monofase, l'allacciamento richiede un trasformatore con isolamento rinforzato. Per alimentare elettricamente le interfacce è possibile ricorrere ad un alimentatore a 24 V esterno con isolamento rinforzato rispetto ai terminali I/O.

##### ● Messa a terra

Per prevenire una scossa elettrica, collegare il conduttore di protezione (PE) del servomotorio (morsetto contrassegnato con Ⓞ) al conduttore di protezione (PE) dell'armadio elettrico. Evitare in tal caso di collegare due o tre cavi di messa a terra alla vite del morsetto. Collegare i cavi di terra sempre con schema uno-per-uno. Utilizzando un interruttore di protezione per correnti di guasto per prevenire una scossa elettrica, mettere a terra il servomotorio collegandolo al morsetto di terra (PE). L'alimentazione elettrica del prodotto prevede l'uso di un solo interruttore di protezione per correnti di guasto di tipo B.



#### 2.3.2 Conformità con le direttive UE

I servomotori MR-J4-B e MR-J4W-B sono concepiti in termini di installazione, esercizio e manutenzione periodica conformemente ai seguenti standard: Direttiva Macchine (2006/42/CE), Direttiva EMC (2004/108/CE) e Direttiva Bassa Tensione (2006/95/CE).

##### ● Requisiti EMC

I servomotori MR-J4-B e MR-J4W-B rispondono alla categoria C3 conformemente alla norma EN 61800-3. Linee di collegamento I/O (max. lunghezza 10 m) e cavi encoder (max. lunghezza 50 m) vanno messi a terra presso la schermatura. Montare sul terminale d'ingresso un filtro antisturbo e una protezione contro le sovratensioni.

- Dichiarazione di conformità (DoC – Declaration of Conformance) MITSUBISHI ELECTRIC EUROPE B.V., dichiara che i servomotori sono conformi ai requisiti e standard richiesti (2006/42/CE, 2004/108/CE e 2006/95/CE). Una copia di questa dichiarazione di conformità (DoC) può essere scaricata dal nostro sito web.

#### 2.3.3 Conformità con le direttive USA/Canada (Certificazione UL/CSA)

Questo servomotorio è stato progettato conformemente agli standard UL 508C e CSA C22.2 N° 14. Per ulteriori dettagli sulla certificazione UL/CSA consultare il manuale d'uso del servomotorio MR-J4-B e MR-J4W-B.

##### ● Montaggio

L'armadio elettrico dovrebbe essere dimensionato in modo da corrispondere a minimo il 150 % di tutti i servomotori MR-J4-B e MR-J4W-B in esso installati. La configurazione dell'armadio elettrico dovrebbe inoltre essere tale da mantenere una temperatura ambiente all'interno dell'armadio elettrico superiore a 55 °C. I servomotori vanno montati in un armadio elettrico in metallo. Sono consentiti modelli in versione aperta (UL 50) e categoria di sovratensione III. L'ambiente in cui montare l'armadio non deve superare il livello di inquinamento 2. Utilizzare solo cavi in rame.

- Corrente nominale di cortocircuito (SCCR – Short-Circuit Current Rating) idonei all'uso in un circuito elettrico con una perdita di corrente simmetrica non superiore a 100 kA rms con max. 500 V.

##### ● Requisiti di protezione da sovraccarico

I servomotori MR-J4-B e MR-J4W-B sono dotati di protezione da sovraccarico elettronica dell'uscita del servomotorio, concepita per il 120 % della corrente di uscita nominale (corrente a pieno carico) del servomotorio.

##### ● Scarica del condensatore

**PERICOLO**

**Pericolo di scossa elettrica – Non toccare subito dopo il disinserimento dell'alimentazione elettrica l'unità motrice o il cablaggio. Il tempo di scarica del condensatore equivale a min. 15 minuti.**


- Protezione del circuito terminale (Branch Circuit Protection) In sede di installazione negli Stati Uniti va prevista una protezione del circuito terminale (Branch Circuit Protection) conformemente all'Electrical Code e in osservanza delle norme locali applicabili. L'installazione in Canada richiede una protezione del circuito terminale (Branch Circuit Protection) conformemente al Canada Electrical Code e in osservanza delle norme locali applicabili.

## 2.4 Avvertenze di protezione e misure di protezione generali

 <b>ATTENZIONE</b>
<b>Observare le avvertenze e le misure di protezione!</b>


Per un impiego appropriato del servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B osservare i punti seguenti:


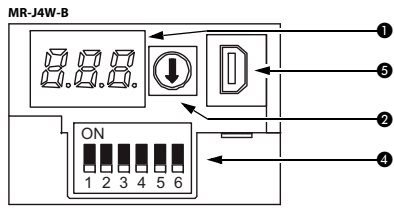
- I dispositivi di sicurezza ed i sistemi di sorveglianza tecnici di sicurezza devono essere montati e messi in funzione esclusivamente da persone addestrate alla sicurezza autorizzate.
- Tutti i dispositivi di sicurezza (interuttori, relè, PLC, cablaggio ecc.), il quadro elettrico e tutte le valutazioni di rischio e di guasto devono soddisfare i requisiti della norma EN ISO 13849-1 (EN954-1) e della norma EN ISO 13849-2 e devono raggiungere almeno il livello di sicurezza necessario per la certificazione. Osservare le corrispondenti avvertenze e requisiti degli standard di sicurezza.
- Nel montaggio, installazione e funzionamento del servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B MELSERVO osservare gli standard e le norme nazionali vigenti.
- Attenersi in caso di rumori inconsueti durante l'esercizio di prova alle rispettive indicazioni riportate nei manuali.
- Con riferimento all'installazione, funzionamento ed alla manutenzione periodica del servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B MELSERVO, osservare le norme e disposizioni nazionali, e specialmente
  - la Direttiva macchine 98/37/CE (del 29.12.2009 Direttiva macchine 2006/42/CE),
  - la Direttiva EMC 2004/108/CE,
  - la Direttiva bassa tensione 2006/95/CE e
  - le norme per la sicurezza sul lavoro/legge per la sicurezza sul lavoro.
- Il costruttore ed il proprietario della macchina, nella quale viene messo in funzione il servoamplificatori MR-J4-B e/o MR-J4W-B MELSERVO, sono responsabili della acquisizione e tenuta di tutte le applicabili norme e disposizioni rilevanti per la sicurezza.
- Osservare assolutamente tutte le avvertenze, ed in particolare le avvertenze speciali sul funzionamento in prova nei manuali.
- Il funzionamento in prova deve essere eseguito esclusivamente da personale specializzato o appositamente addestrato ed autorizzato. La registrazione e la documentazione del funzionamento in prova devono essere svolte in modo che in qualsiasi momento possano essere ricostruite e comprese da terzi.
- Il montaggio ed il cablaggio devono essere eseguiti conformemente alle norme di sicurezza valide per il caso singolo specifico.
- La funzione "Arresto sicuro" (STO – Safe Torque Off), conformemente alla norma IEC 61800-5-2, ha solo lo scopo di separare con certezza il servomotore dalla tensione di funzionamento. Essa non impedisce che l'albero motore continui a girare oppure si riavvii a causa di una forza esterna ed imprevista. Se si vuole impedire con certezza la rotazione dell'albero motore a causa di una forza esterna, sono necessari dispositivi supplementari, come ad esempio un freno oppure un contrappeso.
- Con riferimento all'emissione di tensioni d'interferenza propagate via cavo nel campo di frequenza da 150 kHz a 30 MHz, i servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B soddisfano i requisiti EMC per azionamenti elettrici a velocità variabile conformemente alla norma DIN EN 61800, parte 3.


 <b>ATTENZIONE</b>
<b>Il servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B soddisfano la Direttiva EMC 2004/108/CE ed i requisiti rilevanti della norma EN 61800-3 (secondo ambiente/categoria PDS "C3"). Il servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B sono perciò idonei solo per l'impiego in ambiente industriale e non sono idonei per l'uso privato.</b>

## 2.5 Rischio residuo

Il costruttore dell'impianto è responsabile delle valutazioni di rischio e di qualsiasi rischio residuo da esse risultante. In seguito si elencano tutti i rischi residui delle funzioni STO (Arresto sicuro) e EMG (SPEGNIMENTO DI EMERGENZA/ARRESTO DI EMERGENZA). Si esclude in ogni caso una responsabilità della Mitsubishi Electric per il verificarsi di danni o lesioni personali originati da questi rischi residui.

 <b>PERICOLO</b>
<b>● Prima del montaggio, cablaggio o messa a punto di ogni dispositivo di sicurezza leggere assolutamente con attenzione le relative istruzioni per l'uso.</b>
<b>● Accertarsi che tutti i dispositivi di sicurezza montati, come interruttori di sicurezza, relè di sicurezza, sensori di sicurezza ecc., soddisfino gli standard richiesti. Tutti i componenti di sicurezza forniti dalla Mitsubishi Electric sono certificati dal TÜV conformemente ai requisiti delle norme EN ISO 13849-1 categoria 3, PL d, EN 954-1 categoria 3 e IEC 61508 SIL 2.</b>
<b>● La sicurezza è garantita solo se tutti i dispositivi di sicurezza dell'impianto sono completamente montati e messi a punto.</b>
<b>● Procedere a tutte le valutazioni di rischio ed altresì all'accertamento del livello di sicurezza della macchina/impianto considerando la stessa come un tutt'uno nei riguardi della sicurezza. Si consiglia di fare certificare la conformità dell'impianto da un Istituto indipendente simile al TÜV.</b>

 <b>PERICOLO</b>

<ul style="list-style-type: none"> <li>● <b>Affidare i lavori di installazione, collaudo, riparazione o manutenzione della macchina, dei rispettivi componenti solo a personale tecnico qualificato. Il rispettivo assemblaggio ed esercizio va riservato unicamente a personale tecnico appositamente addestrato (ISO 13849-1 tabella F.1 n.5).</b></li> <li>● <b>Per escludere malfunzionamenti dei dispositivi di sicurezza a causa di errori multipli, eseguire sull'impianto regolari controlli di errori conformemente a quanto prescritto delle norme. Indipendentemente dal livello di sicurezza del sistema, il controllo errori deve essere eseguito almeno una volta all'anno.</b></li> <li>● <b>Nel caso di guasto ad entrambi i transistor di segnale e potenza nel ponte raddrizzatore il servomotore compirà al massimo mezzo giro.</b></li> </ul>

 <b>ATTENZIONE</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>● <b>Interrompere il cablaggio delle funzioni di sicurezza prima di procedere al cablaggio degli altri segnali (ISO 13849-1 tabella F.1 n.1).</b></li> <li>● <b>Proteggere i cavi da possibili danni (canaline interne all'armadio elettrico, guaine per cavo ecc.).</b></li> <li>● <b>Osservare durante i lavori di posa e crimpaggio le dovute distanze conformemente a tensione/tipo di segnale.</b></li> </ul>

## 2.6 Smaltimento

Smaltire le apparecchiature inservibili o non riparabili conformemente alle vigenti norme di smaltimento dei rifiuti del proprio paese (ad es. codice secondo il decreto per il Catalogo europeo dei rifiuti: 16 02 14).

## 2.7 Trasporto di batterie al litio

Osservare durante il trasporto di batterie al litio le norme e disposizioni applicabili, come per es. quelle delle Nazioni Unite (ONU), delle organizzazioni internazionali per l'aviazione civile (ICAO) o l'organizzazione marittima internazionale (IMO). Le batterie opzionali (MR-BAT6V1SET e MR-BAT6V1) sono composte da una cella al litio CR17335A e non sono soggette alle norme ONU per merci pericolose (classe 9).

## 3 Descrizione del prodotto

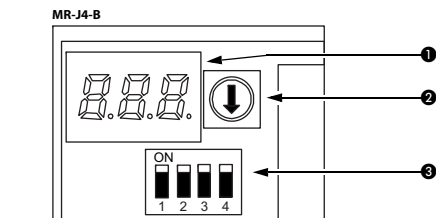
### 3.1 Servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B

#### 3.1.1 Descrizione funzionale

- Attraverso la rete ad alta velocità e a funzionamento sincrono (SSCNETIII/H), un controllore subordinato trasmette al servoamplificatore MR-J4-B o MR-J4W-B dei segnali di comando per l'azionamento elettrico di un servomotore. I segnali di comando contengono la velocità, la coppia e la posizione da raggiungere.
- Un servoamplificatore MR-J4W-B è in grado di controllare due o tre servomotori.
- I servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B dispongono della funzione integrata STO (Arresto sicuro). Questa funzione toglie con sicurezza tensione al servomotore, senza la necessità di separare galvanicamente il servoamplificatore dall'alimentazione elettrica. Tramite il modulo di sicurezza supplementare MR-J3-D05 è disponibile realizzare anche la funzione SS1 (Safe Stop 1).
- Un encoder o trasduttore di posizione supplementare può essere montato sul carico movimentato per retroazionare la posizione attuale del carico sul servomotore. Si ottiene così un circuito di regolazione chiuso per il posizionamento. Con parametri si possono selezionare i seguenti modi di regolazione:
  - Regolazione con encoder applicato sul lato carico
  - Regolazione con encoder del motore
  - Regolazione con doppia retroazione (encoder motore ed encoder lato carico)

Per ulteriori informazioni sulla configurazione e impostazione dei modi di regolazione consultare il manuale d'uso del servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B.

#### 3.1.2 Elementi di comando




N°	Denominazione	Descrizione
1	Display	Display a led a tre cifre a 7 segmenti per la visualizzazione di stato del servo e del codice di allarme.
2	SW1 Numero stazione	Interruttore rotativo di codifica per l'impostazione del numero di stazione del servoamplificatore. (Asse No. 1-16)
3	SW2: Interruttore di selezione assi	Con SW2-1 si seleziona l'esercizio di prova. Con SW2-2 è possibile disattivare l'asse. SW2-3 e 2-4 sono interruttori speciali per l'impostazione delle stazioni 17-64.
4	SW2: Interruttore di selezione assi	Con SW2-1 si seleziona l'esercizio di prova. Con SW2-2, 2-3, 2-4 <sup>①</sup> è possibile disattivare gli assi A/B/C <sup>①</sup> . SW2-5 e 2-6 sono interruttori speciali per l'impostazione delle stazioni 17-64.
5	Interfaccia USB (CN5)	Collegamento di comunicazione al PC

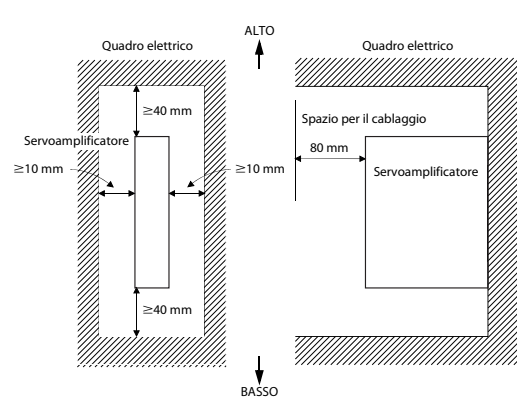
<sup>①</sup> La deselezione dell'asse C tramite SW2-4 è possibile solo per il modello per 3 assi MR-J4W3-□B. Per i modelli per 2 assi MR-J4W2-□B, le impostazioni di fabbrica sono effettuate attraverso un SW2-4.

<b>NOTA</b>
<b>Per ulteriori dettagli sui dati visualizzati e sulle posizioni degli interruttori consultare il manuale d'uso del servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B.</b>

## 4 Montaggio/smontaggio


Direzione di montaggio e distanze minime

 <b>ATTENZIONE</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>● <b>I dispositivi devono essere montati solo nella posizione prescritta. In caso contrario può verificarsi un guasto.</b></li> <li>● <b>Rispettare le distanze prescritte fra servoamplificatore e interno parete del quadro elettrico o altri dispositivi.</b></li> <li>● <b>Per rispondere al grado di inquinamento 2, montare il servoamplificatore nella giusta posizione verticale all'interno di un armadio elettrico con protezione IP54.</b></li> <li>● <b>Non montare servoamplificatori e servomotori difettosi o con parti mancanti.</b></li> <li>● <b>Non ostruire le aperture di ingresso e di uscita dei servoamplificatori e servomotori, che sono dotati di una ventola di raffreddamento.</b></li> <li>● <b>Montare le unità o le opzioni che sviluppano molto calore, come ad es. resistenze di frenatura, in modo che il calore non influenzi o danneggi il servoamplificatore.</b></li> <li>● <b>Montare il servoamplificatore solo su una superficie verticale e prestare attenzione alla corretta direzione verticale.</b></li> <li>● <b>All'atto del montaggio, prestare attenzione affinché trucioli di foratura o residui di rame non penetrino nel servoamplificatore attraverso le fessure di aerazione provocando così cortocircuito.</b></li> <li>● <b>Impedire l'ingresso di olio, acqua, polvere di metallo ecc. attraverso le fessure di aerazione del quadro elettrico oppure attraverso una ventola di raffreddamento installata sul tetto.</b></li> <li>● <b>Se il quadro elettrico è installato in un ambiente inquinato da gas corrosivi, sporczia o polvere, immettere nel quadro elettrico aria pura dall'esterno attraverso un sistema di tubi chiuso, che crei nell'interno del quadro elettrico una sovrappressione, che impedisca la penetrazione nel quadro elettrico di polvere, gas ecc.</b></li> <li>● <b>Fissare il servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B con viti alle previste aperture superiori ed inferiori di fissaggio dei dispositivi.</b></li> </ul>



## 5 Cablaggio

 <b>PERICOLO</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>● <b>Prima dell'installazione disinserire la tensione di alimentazione del servoamplificatore ed altre tensioni esterne.</b></li> <li>● <b>Prima di iniziare l'installazione, osservare un tempo di attesa di almeno 15 minuti, finché il led "CHARGE" non si è spento. Accertarsi poi, con un voltmetro o multimetro, che il valore della tensione sui morsetti (P+) e (N-) si sia ridotto ad valore non pericoloso. Altrimenti sussiste pericolo di una scarica elettrica. Controllare prima sempre che il led "CHARGE" sul lato frontale del servoamplificatore si sia spento.</b></li> <li>● <b>Collegare regolarmente a terra il servoamplificatore ed il servomotore.</b></li> </ul>

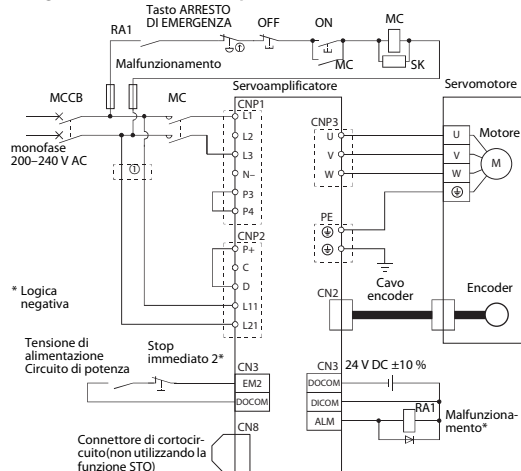
 <b>ATTENZIONE</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>● <b>Usare il servoazionamento solo nelle condizioni ambientali descritte nel manuale d'uso del servoamplificatore. Il servoazionamento non deve essere esposto a polvere, nebbia d'olio, gas corrosivi o infiammabili, forti vibrazioni o urti, temperature elevate, condensazione o umidità. Se tuttavia l'unità dovesse funzionare in queste inammissibili condizioni ambientali, sussiste il pericolo di una scarica elettrica, di incendio, danni o di un rapido deterioramento.</b></li> <li>● <b>All'atto del montaggio prestare attenzione affinché trucioli di foratura o residui di rame non penetrino nel servoamplificatore attraverso le fessure di aerazione provocando così un cortocircuito.</b></li> <li>● <b>Non toccare componenti conduttori di tensione del servoamplificatore, quali ad esempio i morsetti di collegamento o i connettori.</b></li> <li>● <b>Non toccare il servoamplificatore, il servomotore o la resistenza di frenatura opzionale durante o subito dopo il funzionamento sotto tensione. I componenti si riscaldano notevolmente e sussiste pericolo di ustioni.</b></li> <li>● <b>I servoamplificatori MELSERVO MR-J4-B e MR-J4W-B soddisfano i requisiti EMC per gli azionamenti elettrici a velocità variabile secondo la norma DIN EN 61800, parte 3 EMC.</b></li> <li>● <b>Il montaggio deve essere conforme alla norma EN 50274.</b></li> <li>● <b>Il cablaggio elettrico deve essere conforme alla norma EN 60204-1.</b></li> <li>● <b>Conformemente alla norma EN 60204-1, la tensione di alimentazione deve essere in condizione di sopportare brevi cadute di tensione di 20 ms.</b></li> </ul>

Morsetti di potenza

Denominazione	Segnale
L1, L2, L3	Tensione di alimentazione circuito di potenza
L11, L21	Tensione di alimentazione circuito di comando
N-	Unità di frenatura opzionale
P+, C, D	Resistenza(i)/unità di frenatura opzionale(i)
U, V, W	Morsetti lato servomotore
P3, P4 <sup>①</sup>	Valvola a farfalla del circuito intermedio DC opzionale
PE	Linea di terra

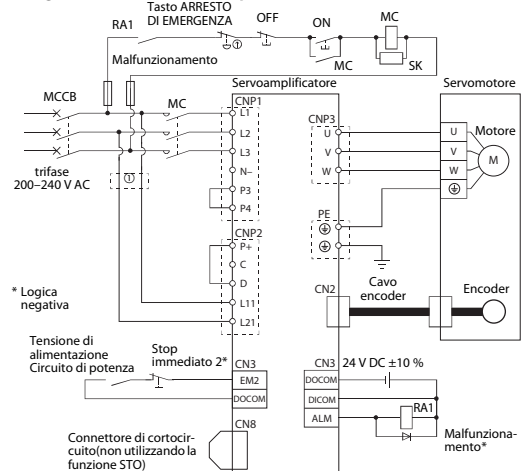
<sup>①</sup> solo MR-J4-B

**Collegamento 1~, 200-240 V AC per MR-J4-10B-MR-J4-70B**

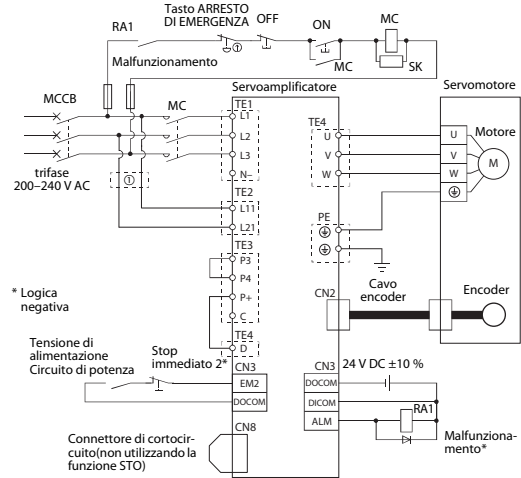


\* Logica negativa

**Collegamento 3~, 200-240 V AC per MR-J4-10B-MR-J4-350B**

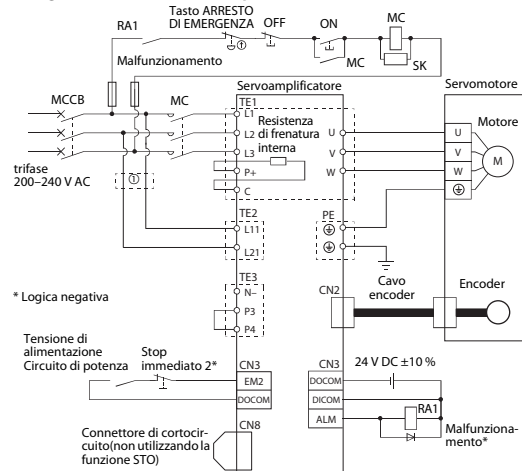


\* Logica negativa



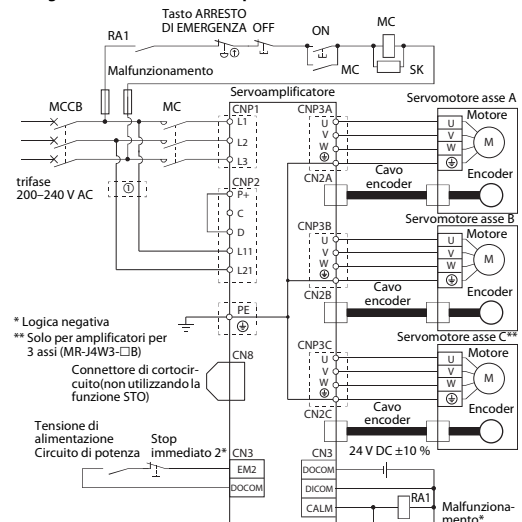
\* Logica negativa

**Collegamento 3~, 200-240 V AC per MR-J4-700B**



\* Logica negativa

**Collegamento 3~, 200-240 V AC per MR-J4W□-□B**



\* Logica negativa

\*\* Solo per amplificatori per 3 assi (MR-J4W3-□B)

① Quando la sezione delle linee di allacciamento per L11 e L21 è inferiore rispetto alle sezioni di L1, L2 e L3 è necessario prevedere un interruttore di potenza incapsulato (MCCB).

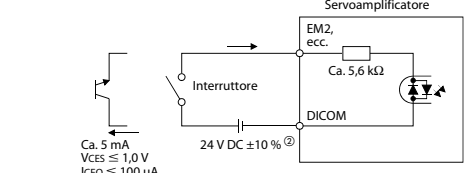
**Collegamento 1~, 200-240 V AC per MR-J4W□-□B**

Per l'allacciamento monofase, collegare i morsetti L1 e L3 all'alimentazione elettrica a 200-240 V AC e lasciare il morsetto L2 aperto (come per l'allacciamento monofase a 200-240 V AC di MR-J4-10B-MR-J4-70B).

**Interfaccia digitale a logica positiva**

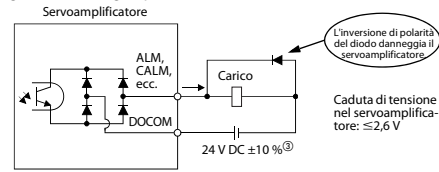
Se si vuole realizzare un cablaggio in logica positiva, osservare gli schemi seguenti.

● Ingressi digitali DI-1 in logica positiva (CN3)



② Corrente di alimentazione: per MR-J4-□B: 300 mA, per MR-J4W2-□B: 350 mA, per MR-J4W3-□B: 450 mA

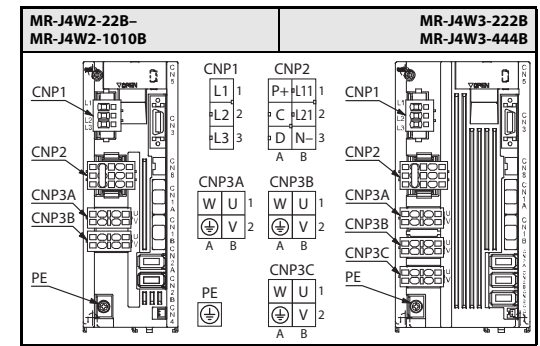
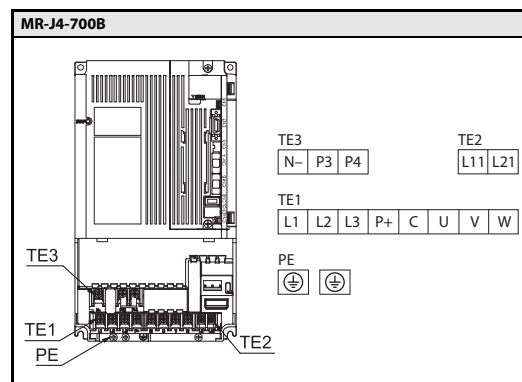
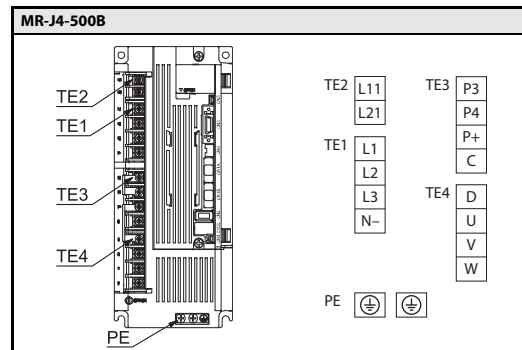
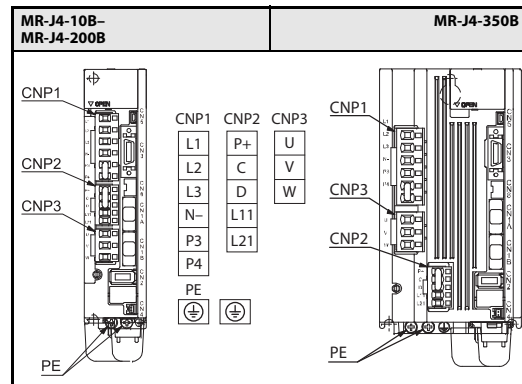
● Uscite digitali DO-1 in logica positiva (CN3)



L'inversione di polarità del diodo danneggia il servomotorio.

③ Corrente di alimentazione: per MR-J4-□B: 300 mA, per MR-J4W2-□B: 350 mA, per MR-J4W3-□B: 450 mA  
Tensione di alimentazione: in caso la caduta di tensione è troppo alta per consentire l'esercizio di un relé, la tensione è aumentabile a max. 26,4 V.

**Layout dei morsetti**



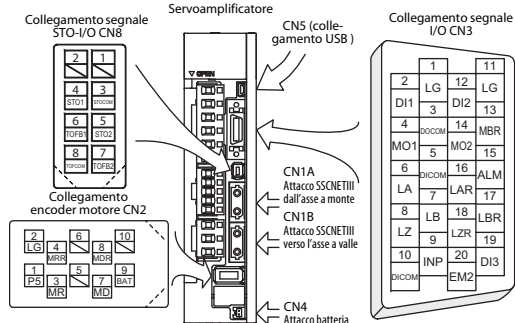
**Servomotori utilizzabili**

Servoamplificatore	Motore rotatorio	Motore lineare (lato primario)	Motore Direct drive
MR-J4-10B	HG-KR053, HG-KR13, HG-MR053, HG-MR13	—	—
MR-J4-20B	HG-KR23, HG-MR23	LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20
MR-J4-40B	HG-KR43, HG-MR43	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0	TM-RFM004C20
MR-J4-60B	HG-SR51, HG-SR52	LM-U2PBD-15M-15S0	TM-RFM006C20, TM-RFM006E20
MR-J4-70B	HG-KR73, HG-MR73	LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P2A-36M-15S1, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10
MR-J4-100B	HG-SR81, HG-SR102	—	TM-RFM018E20
MR-J4-200B	HG-SR121, HG-SR201, HG-SR152, HG-SR202	LM-H3P3D-48P-C5S0, LM-H3P7B-48P-AS50, LM-H3P7C-72P-AS50, LM-FP2B-06M-15S0, LM-K2P1C-03M-25S1, LM-U2P2B-40M-25S0	—
MR-J4-350B	HG-SR301, HG-SR352	LM-H3P7D-96P-AS50, LM-K2P2C-07M-15S1, LM-K2P3C-14M-15S1, LM-U2P2C-60M-25S0	TM-RFM048G20, TM-RFM072G20, TM-RFM120J10
MR-J4-500B	HG-SR421, HG-SR502	LM-FP2D-12M-15S0, LM-FP4B-12M-15S0, LM-K2P2E-12M-15S1, LM-K2P2E-24M-15S1, LM-U2P2D-80M-25S0	TM-RFM240J10
MR-J4-700B	HG-SR702	LM-FP2F-18M-15S0, LM-FP4D-24M-15S0	—
MR-J4W2-22B MR-J4W3-222B	HG-KR053, HG-KR13, HG-KR23, HG-MR053, HG-MR13, HG-MR23	LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20
MR-J4W2-44B MR-J4W3-444B	HG-KR053, HG-KR13, HG-MR43, HG-MR13, HG-MR23, HG-MR43	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20, TM-RFM004C20
MR-J4W2-77B	HG-KR43, HG-KR73, HG-MR43, HG-MR73, HG-SR51, HG-SR52	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBD-15M-15S0, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM004C20, TM-RFM006C20, TM-RFM006E20, TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10
MR-J4W2-1010B	HG-KR43, HG-KR73, HG-MR43, HG-MR73, HG-SR51, HG-SR81, HG-SR52, HG-SR102	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-K2P2A-02M-15S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBD-15M-15S0, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM004C20, TM-RFM006C20, TM-RFM006E20, TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10

**NOTA**  
Per maggiori informazioni sulla configurazione e il cablaggio compatibile di servomotori consultare il manuale d'uso del rispettivo servomotore.

## 6 Segnali

### 6.1 Significato e layout dei segnali



I guisci dei connettori CN2, CN2L e CN3 sono collegati con il morsetto PE (terra) (⊕) del servoamplificatore.

### 6.2 Ingressi/Uscite Digitali e Analogici

#### Segnali di ingresso

Simbolo	Operando	Connettore	Pin	
EM2	Stop immediato 2	CN3	20	
DI1	Finecorsa superiore (FLS)		2	
DI2	Finecorsa inferiore (RLS)		12	
DI3	Interruttore di prossimità (DOG)	CN3	19	
EM2	Arrêt immédiat 2		10	
DI1-A	Asse A		7	
DI1-B	Asse B		20	
DI1-C	Asse C		1	
DI2-A	Asse A		8	
DI2-B	Asse B		21	
DI2-C	Asse C		2	
DI3-A	Asse A		9	
DI3-B	Asse B		22	
DI3-C	Asse C		15	
STO1	STO1 segnale di spegnimento		CN8	4
STO2	STO2 segnale di spegnimento			5

#### Segnali di uscita

Simbolo	Operando	Connettore	Pin	
ALM <sup>①</sup>	Malfunzionamento	CN3	15	
MBR <sup>①</sup>	Comando automatico di un freno di arresto		13	
INP <sup>①</sup>	In-position (posizionamento terminato)		9	
LA	Impulso di fase A encoder (uscite differenziali)		6	
LAR	Impulso di fase B encoder (uscite differenziali)		16	
LB	Impulso di fase B encoder (uscite differenziali)		7	
LBR	Impulso di fase B encoder (uscite differenziali)		17	
LZ	Impulso di fase Z encoder (uscite differenziali)		8	
LZR	Impulso di fase Z encoder (uscite differenziali)		18	
MO1	Uscita analogica monitor 1		4	
MO2	Uscita analogica monitor 2		14	
CALM <sup>①</sup>	e malfunzionamento		11	
MBR-A <sup>①</sup>	Asse A		12	
MBR-B <sup>①</sup>	Asse B		25	
MBR-C <sup>①</sup>	Asse C		13	
LA-A	Asse A	CN3	3	
LAR-A			Impulso di fase A encoder (uscite differenziali)	16
LB-A			Impulso di fase B encoder (uscite differenziali)	4
LBR-A	Asse B	CN3	17	
LA-B			Impulso di fase A encoder (uscite differenziali)	5
LAR-B			18	

Simbolo	Operando	Connettore	Pin
LB-B	Asse B Impulso di fase B encoder (uscite differenziali)	CN3	6
LBR-B			19
CINP <sup>①</sup>	e In-Position		24
TOFB1	Segnale di risposta dello stato STO1	CN8	6
TOFB2	Segnale di risposta dello stato STO2		7

#### Tensione di alimentazione

Simbolo	Operando	Connettore	Pin		
			②	③	④
DICOM	Comune degli ingressi digitali	CN3	5	23	
DOCOM	Comune delle uscite digitali		10		
LG	Comune per segnali analogici		3	26	
LG	Punto di riferimento per segnali ad impulso della fase		1/11	—	
STOCOM	Punto di riferimento per STO1/STO2	CN8		3	
TOFCOM	Punto di riferimento per TOFB1/TOFB2		8		
SD	Schermatura				Involucro

- ① Assegnazione iniziale dell'operando su questo pin; modificabile tramite parametro  
 ② MR-J4-□B      ③ MR-J4W□-□B

## 7 Cura e manutenzione

### 7.1 Punti di controllo

**PERICOLO**

● **Prima d'iniziare i lavori di manutenzione o d'ispezione, osservare un tempo di attesa di almeno 15 minuti, finché il led "CHARGE" non si è spento. Accertarsi poi, con un voltmetro o multmetro, che il valore della tensione sui morsetti (P+) e (N-) si sia ridotto ad un valore non pericoloso. Altrimenti sussiste pericolo di una scarica elettrica. Controllare prima sempre che il led "CHARGE" sul lato frontale del servoamplificatore si sia spento.**

● **I lavori di manutenzione o di ispezione devono essere eseguiti solo da un elettricista specializzato qualificato, autorizzato, che abbia piena competenza degli standard di sicurezza della tecnica di automazione. Altrimenti sussiste pericolo di una scarica elettrica. In caso di necessità di una riparazione o sostituzione, rivolgersi al proprio ufficio vendita competente o ad uno dei propri interlocutori di vendita.**

**ATTENZIONE**

● **Non eseguire prove di isolamento (della resistenza d'isolamento) con un tester sul servoamplificatore, poiché questo può comportare difetti di funzionamento.**

● **Non aprire e/o cercare di riparare il dispositivo.**

Si consiglia di eseguire regolarmente i seguenti controlli:

- ① Controllare che sui morsetti non vi siano viti allentate. Stringere di nuovo le viti allentate.

Servoamplificatore	Coppie di serraggio [Nm]							
	L1/L2/L3	L11/L21	N-/P+	P3/P4	C	D	U/W/M	PE
MR-J4-10B- MR-J4-350B								
MR-J4-500B	1,2	0,8	1,2		1,2		1,2	
MR-J4-700B								
MR-J4W□-□B								

- ② Controllare che i cuscinetti, il freno ecc. del servomotore non emettano rumori insoliti.  
 ③ Controllare che il cavo e simili non presentino danni o interruzioni. Stabilire i cicli di controllo conformemente alle rispettive condizioni operative.  
 ④ Controllare che tutti i connettori siano saldamente in sede sul servoamplificatore.  
 ⑤ Controllare eventuali danni ai connettori.  
 ⑥ Controllare la presenza di depositi di polvere sul servoamplificatore.  
 ⑦ Controllare che il servoamplificatore non emetta rumori insoliti.  
 ⑧ Controllare lo stato dell'albero motore e delle parti ad esso accoppiate.

### 7.2 Durata utile

Le parti seguenti devono essere sostituite regolarmente. Una parte trovata difettosa deve essere immediatamente sostituita, anche se la sua durata utile non è stata ancora raggiunta. Condizioni d'impiego ed ambientali estreme possono abbreviare il ciclo di vita. Per i ricambi rivolgersi al proprio ufficio vendita o interlocutore di vendita competente.

Parte	Valore orientativo di durata
Condensatore di livellamento	10 anni <sup>①</sup>
Relè	Numero di cicli di accensione e stop immediato: 100 000
	Numero di inserimenti/disinserimenti per STO: 1 000 000 times
Ventola	10 000-30 000 ore (2-3 anni)
Durata di back-up della batteria <sup>②</sup>	Rotatorio
	Direct drive
Servomotore	Rotatorio
	Direct drive
Batteria <sup>③</sup>	5 anni dalla data di produzione

- ① È influenzato da correnti di picco e perdite di capacità. La durata utile dipende in gran parte da temperatura ambiente e condizioni di funzionamento. La durata del condensatore sopra indicata si raggiunge con il funzionamento in un ambiente normale climatizzato. (Massima temperatura dell'aria ambiente: 40 °C)
- ② Condizione: alimentazione di tensione disinserita, temperatura ambiente 20 °C. La durata di back-up si riferisce all'uso di una batteria MR-BAT6V1SET per MR-J4-□B e 5 batterie MR-BAT6V1 per MR-J4W□-□B con alimentazione di tensione del servoamplificatore disinserita. Dopo la prima messa in funzione, sostituire le batterie entro tre anni, indipendentemente se il servoamplificatore è stato inserito o meno. In caso di utilizzo della batteria al di là della durata di back-up specificata può eventualmente apparire il messaggio [AL. 25 Pos. Cancellata posizione valore assoluto].
- ③ La qualità delle batterie peggiora con lo stoccaggio. La durata utile si riferisce alla data di produzione ed è valida indipendentemente se la batteria è stata inserita ed utilizzata o meno.

## 8 Trasporto e stoccaggio

**ATTENZIONE**

● **Al fine di evitare danni, usare per il trasporto i dispositivi di sollevamento corretti.**

● **Non accatastare i servoamplificatori imballati in pile più alte di quanto è consentito.**

● **Non sollevare il servomotore dai cavi di collegamento, dall'albero motore o dall'encoder.**

● **Durante il trasporto non usare il coperchio frontale per spostare il servoamplificatore. Il servoamplificatore potrebbe cadere.**

● **Montare il servoamplificatore su supporto avente una portata adeguata, conformemente a quanto prescritto nel manuale d'uso.**

● **Non salire sui dispositivi, né calpestarli. Non appoggiare oggetti pesanti sui dispositivi.**

● **Per informazioni sul trasporto e manipolazione della batteria opzionale consultare il manuale d'uso i servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B.**

Osservare le condizioni seguenti per lo stoccaggio ed il funzionamento.

Ambiente	Condizione	
Temperatura ambiente	Funzionamento	da 0 °C a +55 °C, classe 3K3 (IEC/EN 60721-3-3)
	Trasporto <sup>④</sup>	da -20 a 65 °C, classe 2K4 (IEC/EN 60721-3-2)
	Stoccaggio <sup>④</sup>	da -20 °C a +65 °C, classe 1K4 (IEC/EN 60721-3-1)
Umidità atmosferica relativa ammessa	Funzionamento, trasporto, stoccaggio	da 5 a 90 % RH
Resistenza contro sostanze chimiche attive	Funzionamento	classe 3C2 (IEC/EN 60721-3-3)
	Trasporto <sup>④</sup>	classe 2C2 (IEC/EN 60721-3-2)
	Stoccaggio <sup>④</sup>	classe 1C2 (IEC/EN 60721-3-1)
Condizioni ambientali biologiche	Funzionamento	classe 3B1 (IEC/EN 60721-3-3)
	Trasporto <sup>④</sup>	classe 2B1 (IEC/EN 60721-3-2)
	Stoccaggio <sup>④</sup>	classe 1B1 (IEC/EN 60721-3-1)
Resistenza alle vibrazioni	Valori di prova	10 Hz - 57 Hz con corsa costante di 0,075 mm, 57 Hz - 150 Hz con accelerazione costante di 9,8 m/s <sup>2</sup> (1 g) a norma IEC/EN 61800-5-1 (test Fr tratto da IEC 60668-2-6)
	Funzionamento	5,9 m/s <sup>2</sup> (0,6 g)
	Trasporto <sup>④</sup>	classe 2M3 (IEC/EN 60721-3-2)
Grado di inquinamento	Stoccaggio <sup>④</sup>	classe 1M2 (IEC/EN 60721-3-2)
		2 (IEC/EN 60664-1)
Protezione IP		IP20 (IEC/EN 60529), morsettiere e copertura della griglia del ventilatore esclusi
		Modello aperto (UL 50)
Altitudine d'installazione	Funzionamento, stoccaggio	Max. 1.000 m s.l.m.
	Trasporto	Max. 10.000 m s.l.m.

- ④ Nella confezione di trasporto originale

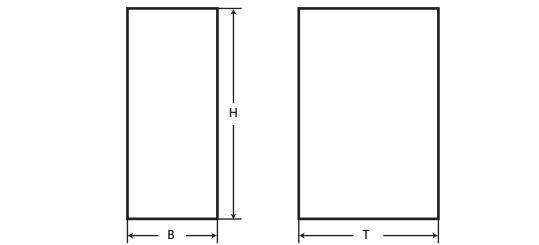
## 9 Specifiche tecniche

### 9.1 Servoamplificatori MR-J4-B e MR-J4W-B

Caratteristica	MR-J4-□	10B	20B	40B	60B	70B
	MR-J4W□-□	2-22B	2-44B	2-77B	3-222B	3-444B
Tensione di alimentazione	Circuito di potenza	monofase o trifase 200-240 V AC, 50/60 Hz				
	Circuito di comando	monofase 200-240 V AC, 50/60 Hz				
	Interfaccia	24 V DC, ±10% (assorbimento: 200 mA, inclusi segnali del connettore CNS)				
Sistema di comando	Regolazione PWM a commutazione sinusoidale/Regolazione di corrente					
Funzioni di sicurezza a norma EN IEC 61800-5-2 (STO)	EN ISO 13849-1 categoria 3 PL d, EN 61508 SIL 2, EN 62061 SIL CL 2, EN 61800-5-2 SIL 2					
Previsione di durata media di funzionamento fino alla comparsa di un guasto pericoloso	MTTFd = 100 [Anni]					
Affidabilità di rilevamento di un guasto di un sistema o sottosistema	DC = 90 [%]					
Probabilità media di guasti pericolosi	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/ora]					
Durata utile	T <sub>M</sub> = 20 [Anni]					
Tempo di risposta	≤8 ms (STO ingresso disinserito → disinserimento energia)					
Categoria di sovraccarico	III (IEC/EN 60664-1)					
Protezione	I (IEC/EN 61800-5-1)					
Corrente nominale di cortocircuito (SCCR)	100 kA					

Caratteristica	MR-J4-□	100B	200B	350B	500B	700B
	MR-J4W□-□	2-1010B				
Tensione di alimentazione	trifase 200-240 V AC, 50/60 Hz					
Circuito di potenza	trifase 200-240 V AC, 50/60 Hz					
Tutti gli altri requisiti sono conformi alla precedente tabella.						

### 9.2 Dimensioni



Servoamplificatore	B [mm]	H [mm]	T [mm]	Peso [kg]
MR-J4-10B/20B	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>②</sup>	0,8
MR-J4-40B/60B	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>②</sup>	1,0
MR-J4-70B/100B	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>②</sup>	1,4
MR-J4-200B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2,1
MR-J4-350B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2,3
MR-J4-500B	130	250	200 <sup>①②</sup>	4,6
MR-J4-700B	172	300	200 <sup>①②</sup>	6,2
MR-J4W2-22B/W2-44B	60	168	195 <sup>②</sup>	1,4
MR-J4W2-77B/W2-1010B	85	168	195 <sup>②</sup>	2,3
MR-J4W3-222B/W3-444B	85	168	195 <sup>②</sup>	2,3

- ① senza batteria MR-BAT6V1SET montata

- ② senza connettore



## Instrucciones de instalación para servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B

Nº de art.: 260566 ES, versión A, 09052012

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan

Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany

Reservados todos los derechos. No garantizamos la corrección de las informaciones que describen las características del producto ni los datos técnicos.

### Material incluido

Saque el producto del embalaje y compruebe la placa de características del servoamplificador para asegurarse de que concuerda con las especificaciones solicitadas.

Contenido	Cantidad
Servoamplificador	1
Conector de alimentación de tensión para CNP1/CNP2 ①	1 por cada uno
Conector de alimentación de tensión para CNP3 ①	Número de ejes x 1
Herramienta para abrir el conector de alimentación del servoamplificador ①	1
Instrucciones de instalación para el empleo seguro de la serie de servoamplificadores MELSERVO-J4 (estas instrucciones)	1
Conector de cortocircuito CN8	1

① No se incluye con servoamplificadores para 1 eje a partir de 5 kW.

### Placa de características

<b>MITSUBISHI</b> MODEL MR-J4-10B	AC SERVO SER.SZ1001001	Número de serie
POWER: 100W		Denominación de modelo
INPUT : 3AC/AC200-240V 0.9A/1.5A 50/60Hz		Potencia
OUTPUT: 3PH/170V 0-360Hz 1.1A		Alimentación permitida
STD.: IEC/EN61800-5-1 MAN.: IB(NA)0301175		Corriente nominal de salida
Max. Surrounding Air Temp.: 55°C		Estándar, n° del manual de instrucciones
IP20		Temperatura ambiente
KCC-REF/MEK-TC300A624G51 DATE 2012-01		Clase de protección (código IP)
MITSUBISHI ELECTRIC CORPORATION TOKYO 100-8150 JAPAN	MADE IN JAPAN	Identificación KC, año y mes de fabricación
		País de origen

### Denominación de modelo

**MR-J4W2-10B**

Mitsubishi Electric Serie de servoamplificadores AC MELSERVO-J4

Vacío o 5n: Versión de software especial (n = 00 hasta 999)

Vacío o entre 2 y 5 caracteres alfanuméricos: Versión especial de hardware (EA, EB, EC, MA011 etc.)

B: Compatible con SSCNETIII

Código	Número de ejes	Código	Potencia de salida [kW]	Código	Potencia de salida [kW]	Código	Potencia de salida/Eje [kW]
W2	2	10	0,1	200	2	22	0,2
W3	3	20	0,2	350	3,5	44	0,4
		40	0,4	500	5	77	0,75
		60	0,6	700	7	1010	1
		70	0,75	—	—	222	0,2
		100	1	—	—	444	0,4

## 1 Acerca de este documento

Este documento es una traducción de la versión original inglesa.

### 1.1 Documentación para los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B de MELSERVO

Estas instrucciones describen la instalación de los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B.

Los manuales siguientes contienen más información acerca de estos productos:

- Manual de instrucciones para MR-J4-B, n° de art.: SH(NA)030106-\*
- Manual de instrucciones para MR-J4W-B, n° de art.: SH(NA)030105-\*
- Manual de instrucciones para servomotores lineales, n° de art.: SH(NA)030110-\*
- Manual de instrucciones para servomotores Direct Drive, n° de art.: SH(NA)030112-\*
- Manual de instrucciones para servomotores (Vol. 3), n° de art.: SH(NA)030113-\*
- Manual de instrucciones para encoders lineales (Vol. 3), n° de art.: SH(NA)030111-\*

Esos manuales están a su disposición gratuitamente como descarga en nuestra página web [www.mitsubishi-automation.es](http://www.mitsubishi-automation.es). Si se le presentaran dudas acerca de la instalación y la operación de los equipos descritos en estas instrucciones, no dude en ponerse en contacto con su oficina de ventas o con su vendedor autorizado.

Por lo demás, la instalación de dispositivos técnicos de seguridad requiere conocimientos especiales no descritos en esta documentación.

### 1.2 Función de la documentación

La función de esta documentación consiste en instruir a los técnicos del fabricante de la máquina y/o al operador de la máquina acerca de cómo instalar de forma segura el servoamplificador MR-J4-B y MR-J4W-B.

La documentación no incluye manuales para el manejo de la máquina en la que está integrado o en la que va a ser integrado el sistema técnico de seguridad. Esa información la encontrará en los manuales de operación de la máquina.

### 1.3 Términos relacionados con la seguridad

#### 1.3.1 Función de parada de la norma IEC 61800-5-2

Función STO (ver IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)  
En el MR-J4-B y MR-J4W-B está integrada la función de "Parada segura" (STO – Safe Torque Off). Esta función desconecta de forma segura la corriente del servomotor sin necesidad de separarlo galvánicamente de la fuente de alimentación. Esta función de seguridad incluye:

- Parada no controlada conforme a la categoría 0 de IEC 60204-1
- Se evita un reinicio inesperado

## 2 Indicaciones de seguridad

Este capítulo trata aspectos relevantes para su seguridad y para la seguridad del operador de la máquina. Antes de empezar con la instalación es necesario leer atentamente este capítulo.

En estas instrucciones de instalación hay una serie de indicaciones importantes para el manejo seguro y adecuado del producto. A continuación se recoge el significado de cada una de las indicaciones:

**⚡ PELIGRO:**  
*Advierte de un peligro para el usuario*  
**La no observación de las medidas de seguridad indicadas puede tener como consecuencia un peligro para la vida o la salud del usuario.**

**⚠ ATENCIÓN:**  
*Advierte de un peligro para el equipo*  
**La no observación de las medidas de seguridad indicadas puede tener como consecuencia graves daños en el equipo o en otros bienes materiales.**

### 2.1 Profesional capacitado

Los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B tienen que ser instalados exclusivamente por profesionales capacitados. Las condiciones que tienen que cumplir las personas instruidas en la seguridad son:

- Haber participado en un curso correspondiente (Los cursos son ofrecidos en las delegaciones locales de Mitsubishi Electric. Para más información acerca de las fechas y los lugares exactos, póngase en contacto con nuestra delegación más próxima.)
- Haber recibido instrucciones por parte del operador responsable de la máquina acerca del manejo de la máquina de la misma y acerca de las normas de seguridad actualmente vigentes
- Tener acceso a todos los manuales del MR-J4-B y del MR-J4W-B, haberlos leído y estar familiarizado con su contenido
- Tener acceso a todos los manuales de los dispositivos de seguridad (p.ej. barrera fotoeléctrica) que están conectados al sistema de supervisión técnico de seguridad, haberlos leído y estar familiarizado con su contenido.

### 2.2 Empleo de la unidad

Los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B satisfacen los estándares de seguridad que se detallan a continuación y pueden emplearse tanto con el módulo de seguridad MR-J3-D05 como con módulos de relé de seguridad certificados o con PLCs de seguridad. Puede emplearse...

- en conformidad con EN ISO 13849-1 categoría 3 PL d
- en conformidad con EN 62061 SIL CL 2
- en conformidad con EN 61800-5-2 SIL 2 (STO)
- en conformidad con EN 61800-5-1
- en conformidad con EN 61800-3
- en conformidad con EN 60204-1

### 2.3 Empleo reglamentario

Los servoamplificadores MELSERVO MR-J4-B y MR-J4W-B tienen que ser empleados siempre sólo dentro de los límites permitidos (tensión, temperatura etc., ver a este respecto las especificaciones técnicas y la placa de características en la unidad). Los equipos pueden ser manipulados exclusivamente por personal con la debida formación y sólo en la máquina en la que han sido montados y puestos en funcionamiento originalmente por personal con formación especial tomando en consideración los manuales de instrucciones de los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B.

En caso de un empleo inadecuado o no reglamentario o de modificaciones en la unidad, Mitsubishi Electric Co. no aceptará reclamaciones de daños y perjuicios de ningún tipo, tampoco en el caso de que tengan que ver con el montaje o la instalación.

**⚡ PELIGRO**

**Antes de comenzar con la instalación hay que esperar como mínimo 15 minutos después de desconectar la tensión de red con objeto de que los condensadores tengan tiempo de descargarse a un valor de tensión no peligroso.**

#### 2.3.1 Dispositivos externos y conexión de la fuente de alimentación

##### ● Cableado local

Emplee para el cableado únicamente cables de cobre homologados para temperaturas de 60 °C/75 °C. La tabla siguiente muestra las secciones de cable (AWG □) con 75 °C. Emplee para la conexión de los cables las virolas adecuadas.

Servoamplificador	Sección de conductor [mm <sup>2</sup> ]		
	L1/L2/L3/PE ①	L11/L21	P+/C
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4-100B	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4-200B	3,5 (AWG 12)		3,5 (AWG 12)
MR-J4-350B	5,5 (AWG 10)	2 (AWG 14)	8 (AWG 8)
MR-J4-500B ③	8 AWG 8		3,5 (AWG 12)
MR-J4-700B ③	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4W□-□B			2 (AWG 14)

① PE (Puesta a tierra) ②

② Selección las secciones de los conductores en conformidad con la potencia de salida del servomotor. Los valores de la tabla se basan en la potencia de salida del servoamplificador.

③ Emplee exclusivamente los tornillos originales adjuntos para la conexión del bloque de bornes.

- Ejemplo de selección de interruptores automáticos de caja moldeada (MCCB) y fusibles. Si se desea proteger el servoamplificador con un fusible o con un interruptor automático cuyo rendimiento de corte no es efectivo por debajo de 300 A y con un máximo de 240 V, emplee un fusible con característica de disparo de la clase T o un interruptor automático de caja moldeada (UL489 Listed MCCB) de la tabla siguiente. Los fusibles y los interruptores automáticos de caja moldeada aducidos en la tabla son ejemplos basados en los datos nominales de E/S del servoamplificador. Si se emplea un servomotor con una potencia menor es posible emplear también fusibles o interruptores automáticos de caja moldeada con una corriente nominal menor. En el manual de instrucciones del servoamplificador encontrará más información acerca de la selección de otros fusibles u otros interruptores automáticos de caja moldeada.

Servoamplificador	Interruptor automático de caja moldeada (240 V AC)	Fusible (300 V)
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4W2-22B	NF63-SW 3P 6A W	10 A
MR-J4-60B ④/MR-J4-70B ④/MR-J4-100B/MR-J4W2-44B/MR-J4W2-77B/MR-J4W3-222B/MR-J4W3-444B	NF63-SW 3P 10A W	15 A
MR-J4-200B/MR-J4W2-44B ④/MR-J4W2-1010B	NF63-SW 3P 16A W	30 A
MR-J4-350B/MR-J4W2-77B ④/MR-J4W3-444B ④	NF63-SW 3P 20A W	40 A
MR-J4-500B	NF63-SW 3P 30A W	60 A
MR-J4-700B	NF63-SW 3P 40A W	80 A

④ Con una alimentación monofásica de 200 V AC

### ● Alimentación

Este servoamplificador puede conectarse en estrella poniendo a tierra el punto neutro (categoría de sobretensión III, conforme a IEC/EN 60664-1). Sin embargo, si desea emplear el punto neutro para una alimentación de tensión monofásica, para la conexión se requiere un transformador con aislamiento reforzado. Emplee para la alimentación de tensión de las interfaces una fuente de alimentación externa de 24 V con aislamiento reforzado frente a las conexiones de E/S.

### ● Puesta a tierra

Para proteger contra una descarga eléctrica, conecte la puesta a tierra de protección (PE) del servoamplificador (identificación del borne con Ⓧ) a los bornes de puesta a tierra (PE) del armario eléctrico. No se deben conectar dos o más cables de puesta a tierra a un mismo borne de tornillo. Conecte los cables de puesta a tierra siempre uno con uno. Si se emplea un interruptor diferencial para proteger contra la descarga eléctrica, hay que poner a tierra el servoamplificador con el borne de puesta a tierra (PE). Del lado de la fuente de alimentación para el producto puede emplearse sólo un interruptor diferencial del tipo B.



#### 2.3.2 Conformidad con las directivas comunitarias

En todo lo relativo a la instalación, al funcionamiento y al mantenimiento periódico, los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B han sido concebidos en conformidad con los estándares siguientes:

Directiva de Máquinas (2006/42/CE), Directiva CEM (2004/108/CE) y Directiva de Baja Tensión (2006/95/CE)

##### ● Requisitos CEM

Los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B se corresponden con la categoría C3 en conformidad con EN 61800-3. Los cables de conexión de E/S (longitud máx. 10 m) y de encoder (longitud máx. 50 m) tienen que ser puestos a tierra en el blindaje. Monte un filtro antiparasitario y una protección contra la sobretensión en la entrada.

- Declaración de conformidad (DoC – Declaration of Conformance)  
Por la presente, MITSUBISHI ELECTRIC EUROPE B.V. declara que los servoamplificadores cumplen con los requisitos y estándares necesarios (2006/42/EC, 2004/108/EC y 2006/95/EC). En nuestra página web está disponible para la descarga una copia de esta Declaración de Conformidad (DoC).

#### 2.3.3 Conformidad con las directivas de EE.UU./Canadá (Certificación UL/CSA)

Este servoamplificador ha sido diseñado para satisfacer los estándares UL 508C y CSA C22.2 n° 14. Para más detalles relativos a la certificación UL/CSA, consulte el manual de instrucciones de los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B.

##### ● Instalación

El armario eléctrico tiene que tener como mínimo un tamaño del 150 % del de los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B que han de montarse en su interior. Además, el armario eléctrico tiene que estar diseñado de manera que la temperatura ambiente dentro del mismo no ascienda nunca por encima de los 55 °C. Los servoamplificadores tienen que montarse dentro de un armario eléctrico de metal. Como entorno se permite un tipo abierto (UL50) y la categoría de sobretensión es III. El lugar de montaje no debe exceder el grado de ensuciamiento 2. Emplee exclusivamente conductores de cobre.

- Corriente nominal de cortocircuito (SCCR – Short-Circuit Current Rating)  
Apropiado para el empleo en un circuito con no más de 100 kA rms de amperios simétricos con un máximo de 500 V.

##### ● Característica de protección contra sobretensión

Los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B tienen una protección electrónica contra sobretensión de la salida del motor sobre la base del 120 % de la corriente nominal de salida (carga completa) del servoamplificador.

##### ● Descarga de condensador

**⚡ PELIGRO**

**Peligro de descarga eléctrica – No toque nunca la unidad de accionamiento o el cableado inmediatamente después de desconectar la tensión de alimentación. El tiempo de descarga del condensador es de 15 minutos como mínimo.**

- Protección de circuito derivado (Branch Circuit Protection)  
Si la instalación se lleva a cabo en los EEUU, hay que emplear una protección de circuito derivado (Branch Circuit Protection) en conformidad con el National Electrical Code y observando las normas locales aplicables. Si la instalación se lleva a cabo en Canadá, hay que emplear una protección de circuito derivado (Branch Circuit Protection) en conformidad con el Canada Electrical Code y observando las normas locales aplicables.

## 2.4 Indicaciones de protección y medidas de protección generales

### ATENCIÓN

¡Es necesario observar las indicaciones y las medidas!

Para un empleo adecuado de los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B, es necesario observar los puntos siguientes:

- Dispositivos de seguridad y sistemas de supervisión relacionados con la técnica de seguridad tienen que ser montados y puestos en funcionamiento exclusivamente por personas debidamente cualificadas y experimentadas.
- Todos los dispositivos de seguridad (interruptores, relés, PLC, cableado etc.), el armario de control y todas las evaluaciones de riesgo y de fallo tienen que cumplir con los requerimientos de las normas EN ISO 13849-1 (EN954-1) y EN ISO 13849-2 y alcanzar como mínimo el PL (Performance Level, nivel de rendimiento) necesario para la certificación. Observe las indicaciones y requerimientos correspondientes de las normas de seguridad.
- Para el montaje, la instalación y la operación del sistema de los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B hay que observar los estándares y las normas corrientes del país.
- Observe las indicaciones de los manuales relativas a los ruidos que se producen durante el funcionamiento.
- Para la instalación, la operación y el mantenimiento regular de los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B hay que observar los estándares y las normas nacionales, en especial:
  - La Directiva de Máquinas 98/37/CE (del 29.12.2009 Directiva de Máquinas 2006/42/CE)
  - La Directiva de Compatibilidad Electromagnética 2004/108/EC
  - La Directiva de Baja Tensión 2006/95/CE
  - Las prescripciones para la protección en el trabajo/la ley para la seguridad en el trabajo

- El fabricante y el propietario de la máquina en la que se opera los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B son responsables de la adquisición y observación de todas las normas y directivas aplicables relevantes para la seguridad.
- Es estrictamente necesario observar todas las indicaciones, y especialmente las indicaciones para el funcionamiento de comprobación en los manuales.
- El funcionamiento de comprobación tiene que ser ejecutado exclusivamente por especialistas o por personas con una formación especial y que cuenten con la debida autorización. El registro y la documentación del funcionamiento de comprobación tienen que ser llevados a cabo de tal manera que puedan ser entendidos y reconstruidos en todo momento por terceras personas.
- El montaje y el cableado tienen que ser llevados a cabo en conformidad con las normas de seguridad específicas válidas para el caso concreto de aplicación.
- La función de "parada segura" (STO - Safe Torque Off) sirve según IEC 61800-5-2 exclusivamente para separar de forma segura el servomotor de la fuente de alimentación. Ella no garantiza que el eje del motor no vaya a girar por efecto de fuerzas externas o imprevistas. Si se desea evitar de forma segura el giro del eje del motor por efecto de fuerzas externas, es necesario recurrir a dispositivos adicionales, como un freno o un contrapeso.
- Por lo que respecta a las emisiones de interferencias conducidas en el rango de frecuencia de 150 kHz hasta 30 MHz, los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B satisfacen los requerimientos CEM para sistemas eléctricos de velocidad regulable según la norma DIN EN 61800, parte 3.

### ATENCIÓN

Los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B satisfacen los requerimientos de la directiva CEM 2004/108/CE y de la norma EN 61800-3 (segundo entorno/categoría PDS "C3"). Por ello, los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B son apropiados exclusivamente para el empleo en un entorno industrial y no para el uso privado.

## 2.5 Riesgos residuales

El constructor de la máquina es responsable de la evaluación de riesgos y de todos los riesgos residuales asociados. A continuación se aducen los riesgos residuales asociados con las funciones STO (parada segura) y EMG (DESCONEXIÓN/PARO DE EMERGENCIA). Mitsubishi Electric no asume ninguna responsabilidad por daños o lesiones que pudieran producirse como resultado de estos riesgos residuales.

### PELIGRO

- Es estrictamente necesario leer detenidamente el manual de instrucciones correspondiente antes del montaje, el cableado o el ajuste de todos y cada uno de los dispositivos de seguridad.
- Asegúrese de que todos los dispositivos de seguridad montados, como interruptores automáticos, relés y sensores de seguridad etc., satisfacen los requerimientos necesarios. Todos los componentes de seguridad suministrados por Mitsubishi Electric están certificados por TÜV Rheinland conforme a los requerimientos de las normas EN ISO 13849-1 categoría 3, PL d, EN 954-1 categoría 3 y IEC 61508 SIL 2.
- La seguridad no queda garantizada hasta que no estén completamente montados y ajustados todos los dispositivos de seguridad.
- Lleve a cabo todas las evaluaciones de riesgo y la determinación del Performance Level con la máquina/instalación considerada como totalidad. Se recomienda encargar la certificación de la instalación a un instituto independiente, como por ejemplo el TÜV Rheinland.

### PELIGRO

- La instalación, la puesta en funcionamiento, la reparación y el mantenimiento de la máquina en la que están instalados estos componentes tiene que ser llevada a cabo exclusivamente por personal capacitado. La instalación puede ser instalada y operada exclusivamente por profesionales debidamente entrenados (ISO 13849-1 tabla F.1 n° 5).
- Para evitar disfunciones de los dispositivos de seguridad debidos a errores múltiples, es conveniente realizar regularmente comprobaciones de fallos en la instalación en conformidad con los estándares de seguridad aplicables. Independientemente del Performance Level, la comprobación de fallos debería realizarse como mínimo una vez al año.
- Si han fallado simultáneamente el transistor de potencia superior y el inferior, el servomotor gira como máximo media vuelta.

### ATENCIÓN

- Separe el cableado de las funciones de seguridad del cableado de otras señales (ISO 13849-1 tabla F.1 n°1).
- Proteja los cables contra posible daños (pasos de cables en el armario eléctrico, guardacables, etc.).
- Al instalar los cables, mantenga las distancias correspondientes en función de la tensión/tipo de señal empleados.

## 2.6 Eliminación

Las unidades inservibles o irreparables hay que eliminarlas en conformidad con las prescripciones locales para la eliminación de residuos (p. ej. código LER según la Lista Europea de Residuos: 16 02 14).

## 2.7 Transporte de baterías de litio

Al transportar baterías de litio hay que observar las normativas y regulaciones vigentes, como por ejemplo de las Naciones Unidas (ONU), de la Organización de Aviación Civil Internacional (OACI) o la Organización Marítima Internacional (OMI). Las baterías opcionales (MR-BAT6V1SET y MR-BAT6V1) están compuestas de la batería de litio CR17335A y no están sujetas a las recomendaciones de las Naciones Unidas para sustancias peligrosas (clase 9).

## 3 Descripción del producto

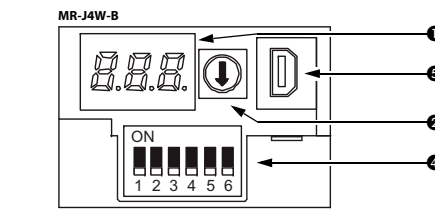
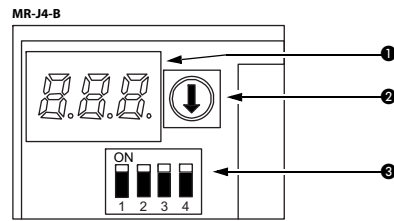
### 3.1 Servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B

#### 3.1.1 Descripción de las funciones

- Los servoamplificadores MR-J3-BSafety reciben a través de la red síncrona de alta velocidad (SSCNETIII/H) señales de comando de un controlador jerárquicamente superior, que accionan a un servomotor como corriente eléctrica. Como consecuencia, el servomotor se mueve con velocidad variable en conformidad con las señales de comando recibidas. La señal de comando incluye la velocidad, el par de giro y la posición.
- Un servoamplificador MR-J4W-B puede controlar dos o más servomotores.
- Los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B disponen de una función integrada STO (Safe Torque Off; parada segura). Esta función desconecta el servomotor de forma segura sin necesidad de separarlo galvánicamente de la fuente de alimentación.
- Un encoder o un transductor de desplazamiento adicionales situados directamente en la carga movida sirven para informar al servoamplificador de la posición actual de la carga. Con ello se obtiene un circuito de regulación cerrado para el posicionamiento. Por medio de parámetros es posible seleccionar los siguientes tipos de regulación (modos de control):
  - Regulación con encoder en la carga (fully closed control)
  - Regulación con encoder de motor (semi closed control)
  - Regulación con feedback doble (dual feedback control) (encoder de motor y encoder en la carga)

Para más detalles relativos a la configuración y ajuste de los tipos de regulación, consulte el manual de instrucciones de los servoamplificadores MR-J4-B e MR-J4W-B.

#### 3.1.2 Elementos de mando



N°	Denominación	Descripción
1	Panel de visualización	LED de 7 segmentos de tres posiciones para la visualización del estado servo y del código de alarma.
2	SW1 Número de estación	Interruptor de codificación para el ajuste del número de estación del servoamplificador. (Estación 1-16)
3	SW2: Interruptor para la selección de eje	Con SW2-1 se selecciona el funcionamiento de comprobación. Con SW2-2 es posible desactivar el eje de control. SW2-3 y 2-4 con interruptores adicionales para el ajuste de los números de estación 17-64.
4	SW2: Interruptor para la selección de eje	Con SW2-1 se selecciona el funcionamiento de comprobación. Con SW2-2, 2-3, 2-4 es posible desactivar los ejes A/B/C. SW2-5 y 2-6 con interruptores adicionales para el ajuste de los números de estación 17-64.
5	Conexión USB (CNS)	Conexión de comunicación con el PC.

La desactivación del eje C con SW2-4 es posible sólo en los modelos MR-J4W3-□B para 3 ejes. En los modelos MR-J4W2-□B para 2 ejes se emplea SW2-4 para los ajustes de fábrica.

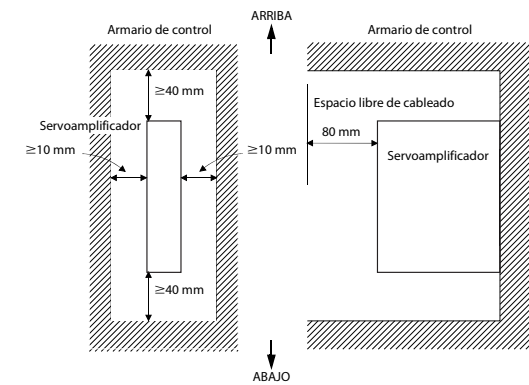
#### INDICACIÓN

Para más información relativa a los datos visualizados y a las posiciones de interruptor, consulte el manual de instrucciones de los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B.

## 4 Montaje/desmontaje

Dirección de montaje y distancias

- ### ATENCIÓN
- Los equipos tienen que ser montados en la dirección prescrita. En caso contrario pueden producirse fallos.
  - Hay que respetar las distancias prescritas entre el servoamplificador y la pared interior del armario de control u otros equipos.
  - Monte el servoamplificador siempre en la dirección vertical correcta dentro de un armario eléctrico con el grado de protección IP54 para cumplir con el grado de polución 2.
  - No monte ningún servoamplificador o servomotor que estén dañados o a los que les falten piezas.
  - No tape las entradas y salidas de aire de los servoamplificadores y servomotores en los que hay montado un ventilador de refrigeración.
  - Los equipos u opciones que generen una cantidad considerable de calor, por ejemplo resistencias de frenado, hay que montarlas de manera que su radiación térmica no afecte o dañe al servoamplificador.
  - El servoamplificador hay que montarlo exclusivamente a una pared perpendicular en la dirección vertical correcta.
  - Al realizar el montaje tenga cuidado de que no entren al interior del servoamplificador a través de las ranuras de ventilación virutas de taladrado o restos de cables que podrían provocar después un cortocircuito.
  - Evite la entrada de aceite, agua, polvo metálico etc. a través de las ranuras de ventilación del armario de control o de un ventilador de refrigeración montado en su parte superior.
  - Si el armario de control se monta en un entorno con gases corrosivos, suciedad o polvo, hay que proporcionar aire fresco al armario de distribución desde el exterior por medio de un sistema cerrado de tuberías. Este sistema tiene que generar una presión de aire mayor dentro del armario de control con objeto de que el polvo, los gases etc. no puedan penetrar al interior del mismo.
  - Fije los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B con tornillos por las aperturas de fijación superiores e inferiores para ello previstas de los equipos.



## 5 Cableado

- ### PELIGRO
- Antes de empezar con la instalación hay que desconectar la tensión de alimentación del servoamplificador y otras posibles tensiones externas.
  - Antes de comenzar con la instalación hay que esperar un mínimo de 15 minutos hasta que se apague la lámpara "CHARGE". Después de ello, asegúrese con ayuda de un comprobador de tensión o similares de que el valor de tensión en los bornes (P+) y (N-) ha bajado a un valor que no represente ningún peligro. En caso contrario existe peligro de electrocución. Primero siempre hay que asegurarse de que está apagada la lámpara "CHARGE" de la parte frontal del servoamplificador.
  - Ponga a tierra el servoamplificador y el servomotor como es debido.

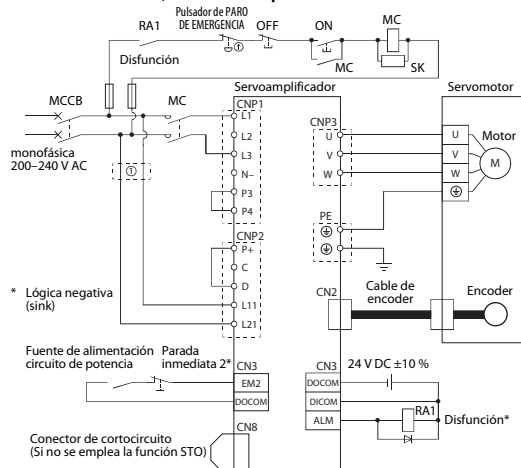
- ### ATENCIÓN
- Opere el servoaccionamiento sólo bajo las condiciones ambientales que se especifican en las instrucciones del servoamplificador. El servoaccionamiento no debe exponerse al polvo, a niebla de aceite, a gases corrosivos o inflamables, a vibraciones fuertes o a golpes, así como tampoco a altas temperaturas, a condensación o a humedad. Si el equipo se pone en funcionamiento bajo alguna de esas condiciones ambientales no permitidas, existe peligro de descarga eléctrica, de incendio, de daños o de un envejecimiento prematuro de los equipos.
  - Al realizar el montaje tenga cuidado de que no entren al interior del servoamplificador a través de las ranuras de ventilación virutas de taladrado o restos de cables que podrían provocar después un cortocircuito.
  - No toque ninguna parte del servoamplificador que esté sometida a tensión, como p.ej. los bornes de conexión o las conexiones de enchufe.
  - No toque el servoamplificador, el servomotor o la resistencia de frenado opcional durante o poco después del funcionamiento estando sometidos a tensión. Los componentes se calientan mucho y existe peligro de quemaduras.
  - Los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B de MELSERVO cumplen con los requerimientos CEM para sistemas eléctricos de velocidad regulable en conformidad con la norma DIN EN 61800, parte 3: CEM.
  - El montaje tiene que ser llevado en conformidad con la norma EN 50274.
  - El cableado eléctrico tiene que corresponderse con norma EN 60204.
  - La alimentación de tensión tiene que ser inmune a cortes breves de tensión de 20 ms en conformidad con la norma EN 60204-1.

Bornes de potencial

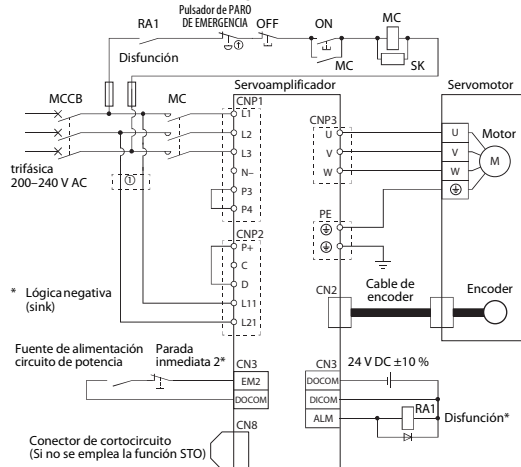
Denominación	Señal
L1, L2, L3	Alimentación de tensión circuito de potencia
L11, L21	Fuente de alimentación circuito de control
N-	Unidad de frenado opcional
P+, C, D	Resistencia de frenado/unidad de frenado opcionales
U, V, W	Salida del servomotor
P3, P4	Reactancia DC opcional
PE	Conductor de puesta a tierra

sólo MR-J4-B

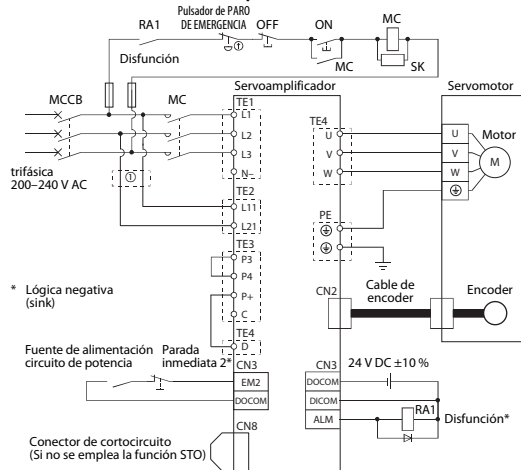
**Conexión monofásica, 200–240 V AC para MR-J4-10B–MR-J4-70B**



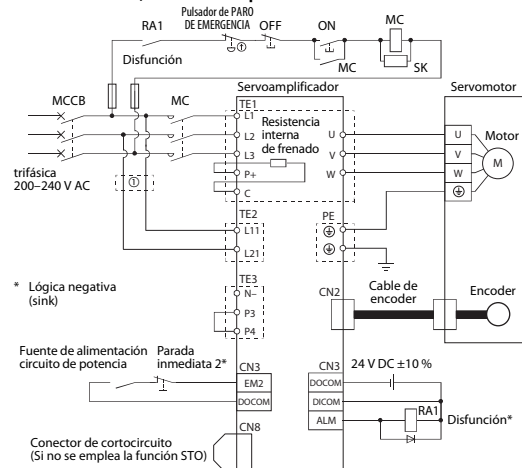
**Conexión trifásica, 200–240 V AC para MR-J4-10B–MR-J4-350B**



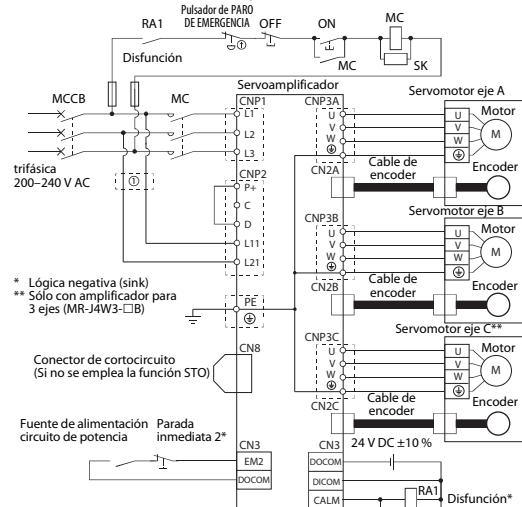
**Conexión trifásica, 200–240 V AC para MR-J4-500B**



**Conexión trifásica, 200–240 V AC para MR-J4-700B**



**Conexión trifásica, 200–240 V AC para MR-J4W□-□B**



① Si la sección de los cables de conexión para L1 y L21 es menor que la sección de los cables para L1, L2 y L3, hay que emplear un interruptor automático de caja moldeada (MCCB).

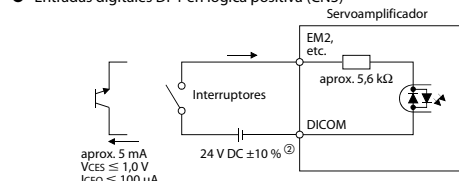
**Conexión monofásica, 200–240 V AC para MR-J4W□-□B**

Para una conexión monofásica, conecte los bornes L1 y L3 con la fuente de alimentación de 200–240 V AC y deje abierto el borne L2 (como con la conexión monofásica de 200–240 V AC a MR-J4-10B–MR-J4-70B).

**Interface digital en lógica positiva**

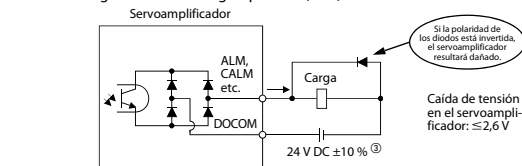
Si desea un cableado en lógica positiva (source) observe los diagramas siguientes.

- Entradas digitales DI-1 en lógica positiva (CN3)



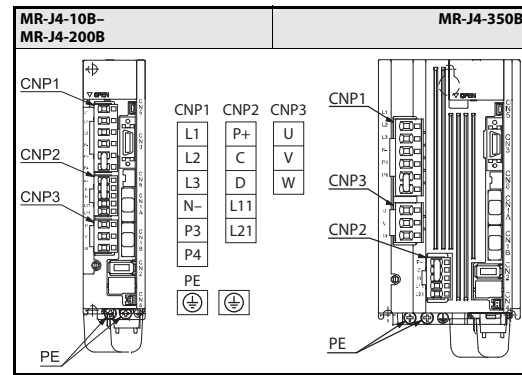
- ② Corriente de la fuente de alimentación: con MR-J4-□B: 300 mA, con MR-J4W2-□B: 350 mA, con MR-J4W3-□B: 450 mA

- Salidas digitales DO-1 en lógica positiva (CN3)

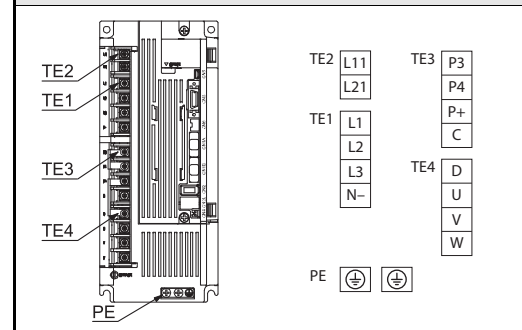


- ③ Corriente de la fuente de alimentación: con MR-J4-□B: 300 mA, con MR-J4W2-□B: 350 mA, con MR-J4W3-□B: 450 mA
- Tensión de la fuente de alimentación: Si la caída de tensión para la operación de un relé es excesiva, es posible aumentar la tensión a un máx. de 26,4 V.

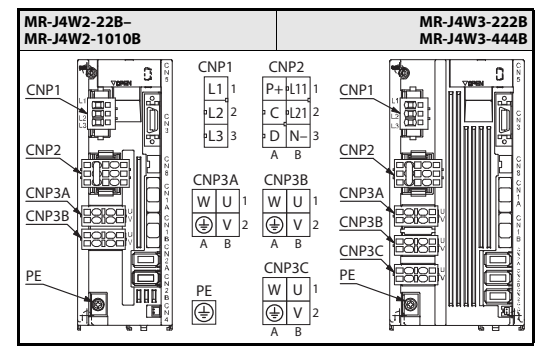
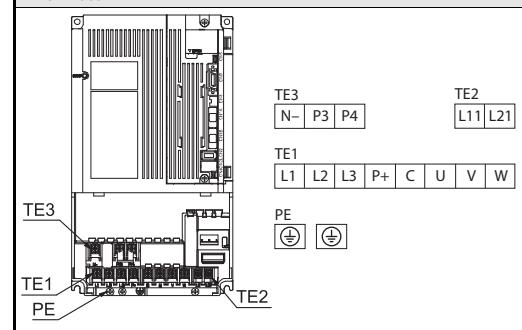
**Asignación de bornes**



**MR-J4-500B**



**MR-J4-700B**



**Servomotores empleables**

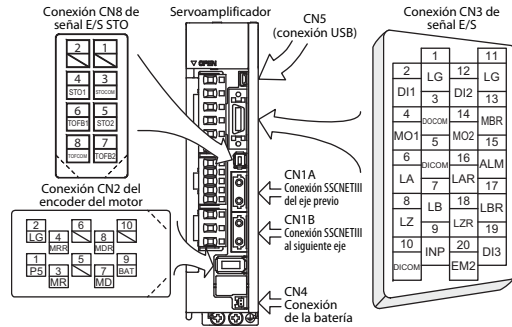
Servo-amplificador	Motor rotatorio	Motor lineal (lado primario)	Motor Direct Drive
MR-J4-10B	HG-KR053, HG-KR13, HG-MR053, HG-MR13	—	—
MR-J4-20B	HG-KR23, HG-MR23	LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20
MR-J4-40B	HG-KR43, HG-MR43	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0	TM-RFM004C20
MR-J4-60B	HG-SR51, HG-SR52	LM-U2PBD-15M-15S0,	TM-RFM006C20, TM-RFM006E20
MR-J4-70B	HG-KR73, HG-MR73	LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P2A-02M-15S1, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10
MR-J4-100B	HG-SR81, HG-SR102	—	TM-RFM018E20
MR-J4-200B	HG-SR121, HG-SR201, HG-SR152, HG-SR202	LM-H3P3D-48P-C5S0, LM-H3P3E-36P-C5S0, LM-H3P7C-72P-AS50, LM-FP2B-06M-15S0, LM-K2P1C-03M-25S1, LM-U2P2C-60M-25S0	—
MR-J4-350B	HG-SR301, HG-SR352	LM-H3P7D-96P-AS50, LM-K2P2C-07M-15S1, LM-K2P3C-14M-15S1, LM-U2P2C-60M-25S0	TM-RFM048G20, TM-RFM072G20, TM-RFM120J10
MR-J4-500B	HG-SR421, HG-SR502	LM-FP2D-12M-15S0, LM-FP4B-12M-15S0, LM-K2P2E-12M-15S1, LM-K2P3E-24M-15S1, LM-U2P2D-80M-25S0	TM-RFM240J10
MR-J4-700B	HG-SR702	LM-FP2F-18M-15S0, LM-FP4D-24M-15S0	—
MR-J4W2-22B MR-J4W3-222B	HG-KR053, HG-KR13, HG-KR23, HG-MR053, HG-MR13, HG-MR23	LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20
MR-J4W2-44B MR-J4W3-444B	HG-KR053, HG-KR13, HG-KR23, HG-KR43, HG-MR053, HG-MR13, HG-MR23, HG-MR43	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBD-15M-15S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20, TM-RFM004C20
MR-J4W2-77B	HG-KR43, HG-KR73, HG-MR43, HG-MR73, HG-SR51, HG-SR52	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBD-15M-15S0, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM004C20, TM-RFM006C20, TM-RFM006E20, TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10
MR-J4W2-1010B	HG-KR43, HG-KR73, HG-MR43, HG-MR73, HG-SR51, HG-SR81, HG-SR52, HG-SR102	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBD-15M-15S0, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM004C20, TM-RFM006C20, TM-RFM006E20, TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10

**INDICACIÓN**

En el manual de instrucciones de los servomotores correspondientes podrá encontrar más información acerca de la configuración y el cableado de servomotores compatibles.

## 6 Señales

### 6.1 Líneas de señales



### 6.2 Operandos E/S

#### Señales de entrada

Símbolo	Operando	Cableado	Pin
EM2	Parada inmediata 2	CN3	20
DI1	Interruptor de fin de carrera superior (FLS)		2
DI2	Interruptor de fin de carrera inferior (RLS)		12
DI3	Interruptor de aproximación (DOG)		19
EM2	Parada inmediata 2	CN3	10
DI1-A	Eje A		7
DI1-B	Eje B		20
DI1-C	Eje C		1
DI2-A	Eje A		8
DI2-B	Eje B		21
DI2-C	Eje C		2
DI3-A	Eje A		9
DI3-B	Eje B		22
DI3-C	Eje C		15
STO1	Señal de desconexión STO1	CN8	4
STO2	Señal de desconexión STO2		5

#### Señales de salida

Símbolo	Operando	Cableado	Pin
ALM <sup>①</sup>	Disfunción	CN3	15
MBR <sup>①</sup>	Conmutación automática de un freno de parada		13
INP <sup>①</sup>	En posición (posicionamiento concluido)		9
LA	Encoder pulso de fase A (Salidas diferenciales)		6
LAR	Encoder pulso de fase A (Salidas diferenciales)		16
LB	Encoder pulso de fase B (Salidas diferenciales)		7
LBR	Encoder pulso de fase B (Salidas diferenciales)		17
LZ	Encoder pulso de fase Z (Salidas diferenciales)		8
LZR	Encoder pulso de fase Z (Salidas diferenciales)		18
MO1	Salida analógica de monitor 1		4
MO2	Salida analógica de monitor 2		14
CALM <sup>①</sup>	Y disfunción		11
MBR-A <sup>①</sup>	Eje A		12
MBR-B <sup>①</sup>	Eje B		25
MBR-C <sup>①</sup>	Eje C	13	
LA-A	Eje A	Encoder pulso de fase A (Salidas diferenciales)	3
LAR-A		Encoder pulso de fase A (Salidas diferenciales)	16
LB-A		Encoder pulso de fase B (Salidas diferenciales)	4
LBR-A	Encoder pulso de fase B (Salidas diferenciales)	17	
LA-B	Eje B	Encoder pulso de fase A (Salidas diferenciales)	5
LAR-B		Encoder pulso de fase A (Salidas diferenciales)	18
LB-B		Encoder pulso de fase B (Salidas diferenciales)	6
LBR-B		Encoder pulso de fase B (Salidas diferenciales)	19

Símbolo	Operando	Cableado	Pin
CINP <sup>①</sup>	③ Y "En posición"	CN3	24
TOFB1	Señal de respuesta del estado STO1	CN8	6
TOFB2	Señal de respuesta del estado STO2		7

#### Fuente de alimentación

Símbolo	Operando	Cableado	Pin
DICOM	Entrada de alimentación de las entradas digitales	CN3	5
			10
DOCOM	Entrada de alimentación de las salidas digitales	CN3	3
			26
LG	Entrada de alimentación para señales analógicas	CN8	1/11
			14
STOCOM	Punto de referencia para STO1/STO2	CN8	3
TOFCOM	Punto de referencia para TOFB1/TOFB2		8
SD	Blindaje	Carcasa	

- ① Asignación inicial del operando a este pin; puede cambiarse mediante parámetros  
 ② MR-J4-□B ③ MR-J4W-□B

## 7 Mantenimiento y servicio

### 7.1 Puntos de comprobación

**⚠ PELIGRO**

- Antes de comenzar con los trabajos de mantenimiento o de inspección, hay que esperar un mínimo de 15 minutos hasta que se apague la lámpara "CHARGE". Después de ello, asegúrese con ayuda de un comprobador de tensión o similares de que el valor de tensión en los bornes (P+) y (N-) ha bajado a un valor que no represente ningún peligro. En caso contrario existe peligro de electrocución. Primero siempre hay que asegurarse de que está apagada la lámpara "CHARGE" de la parte frontal del servoamplificador.
- Los trabajos de mantenimiento y de inspección tienen que ser llevados a cabo exclusivamente por un electricista profesional reconocido que esté familiarizado con los estándares de seguridad de la tecnología de automatización. En caso contrario existe peligro de electrocución. Póngase en contacto con su oficina de ventas o con su representante de ventas cuando sea necesaria una reparación o el recambio de componentes.

**⚠ ATENCIÓN**

- Con el servoamplificador no debe realizarse ningún ensayo de aislamiento (resistencia de aislamiento) con un equipo comprobador del aislamiento, ya que ello puede dar lugar a disfunciones.
- En cuanto usuario, no lleve a cabo ningún intento de reparación en el equipo ni intente desmontarlo.

Se recomienda realizar periódicamente las siguientes comprobaciones:

- ① Compruebe todos los bornes de conexión por si tuvieran tornillos flojos. Reapretar los tornillos flojos.

Servo-amplificador	Par de apriete [Nm]							
	L1/L2/L3	L11/L21	N-/P+	P3/P4	C	D	U/W/V	PE
MR-J4-10B- MR-J4-350B	—							
MR-J4-500B	1,2	0,8	1,2	—	1,2	—	1,2	1,2
MR-J4-700B								
MR-J4W-□B	—							

- ② Compruebe en el servomotor si los cojinetes, el freno etc. producen ruidos inusuales.  
 ③ Compruebe los cables y partes similares por si presentaran daños o roturas. Establezca los intervalos de comprobación en conformidad con las condiciones de operación.  
 ④ Compruebe que sientan bien todas las conexiones del servoamplificador.  
 ⑤ Compruebe el conector por si presentara daños y asegúrese de que no está sometido a tracción.  
 ⑥ Compruebe la acumulación de polvo en el servoamplificador.  
 ⑦ Compruebe que el servoamplificador no produce ruidos desacomodados.  
 ⑧ Compruebe el estado del eje del motor y de las partes a él acopladas.

### 7.2 Periodo de vida útil

Hay que recambiar regularmente las partes siguientes. Cuando se descubra que un componente está dañado, hay que recambiarlo de inmediato, también en el caso de que no haya transcurrido su periodo de vida útil. La vida útil puede resultar acortada debido al empleo bajo duras condiciones de operación. Para piezas de repuesto, diríjase a su oficina de ventas o a su representante de ventas.

Parte	Valor orientativo de vida útil (h = horas)		
Condensador de filtrado	10 años <sup>①</sup>		
Relé	Número de ciclos de conexión y de parada inmediata: 100 000		
	Número de conexiones/desconexiones para STO: 1 000 000		
Ventilador	10 000–30 000 h (2–3 años)		
Tiempo de backup de la batería <sup>②</sup>	Servomotores	MR-J4-□B Rotatorio	aprox. 20 000 h
		MR-J4W-□B Direct Drive	aprox. 5 000 h
	Servomotores	MR-J4W-□B Rotatorio	aprox. 40 000 h/2 ejes, 30 000 h/3 ejes, 10 000 h/8 ejes
		MR-J4W-□B Direct Drive	aprox. 10 000 h/2 ejes, 7 000 h/3 ejes, 2 000 h/8 ejes
Batería <sup>③</sup>	5 años a partir de la fecha de fabricación		

- ① Resulta afectada por corrientes punta y por pérdida de capacidad. La vida útil depende en gran medida de la temperatura ambiente y de las condiciones de funcionamiento. La vida útil del condensador indicada arriba se alcanza cuando la operación tiene lugar en un entorno normal climatizado. (Temperatura máxima del aire circundante: 40 °C)  
 ② Condición: Alimentación de tensión desconectada, temperatura ambiente de 20 °C El tiempo de backup vale para el empleo con una batería MR-BAT6V1SET para MR-J4-□B y 5 baterías MR-BAT6V1 para MR-J4W-□B con la alimentación de tensión del servoamplificador desconectada. Cambie las baterías dentro de un plazo de tres años a partir de la primera puesta en funcionamiento, independientemente de si el servoamplificador ha estado conectado o no. Si la batería se emplea durante más tiempo que el tiempo de backup especificado, puede presentarse el aviso [AL. 25 posición de valor absoluto borrada].  
 ③ La calidad de las pilas empeora con las condiciones de almacenaje. La vida de las pilas es de 5 años a partir de la fecha de fabricación y es independiente de si han estado conectadas o no.

## 8 Transporte y almacenamiento

**⚠ ATENCIÓN**

- Emplee para el transporte los dispositivos de elevación correctos con objeto de prevenir daños.
- No apile los servoamplificadores a una altura mayor de la permitida.
- No levante el motor cogiéndolo por los cables de conexión, por el eje o por el encoder.
- Durante el transporte, no agarre el servoamplificador por la cubierta frontal. El servoamplificador podría caer al suelo.
- Monte el servoamplificador en una pared con la capacidad de carga suficiente en conformidad con las indicaciones del manual de instrucciones.
- No se suba en los equipos ni los pise. No coloque objetos pesados sobre los equipos.
- Para más detalles relativos al transporte y a la manipulación de la batería adicional, consulte el manual de instrucciones de los servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B.

Para el almacenamiento y la operación hay que observar las siguientes condiciones.

Entorno	Condición	
Temperatura ambiente	Funcionamiento	0 °C hasta +55 °C, Clase 3K3 (IEC/EN 60721-3-3)
	Transporte <sup>④</sup>	-20 hasta 65 °C, Clase 2K4 (IEC/EN 60721-3-2)
	Almacenamiento <sup>②</sup>	-20 °C hasta +65 °C, Clase 1K4 (IEC/EN 60721-3-1)
Humedad relativa del aire	Funcionamiento, Transporte, Almacenamiento	5 hasta 90 % RH
Resistencia contra sustancias químicas activas	Funcionamiento	Clase 3C2 (IEC/EN 60721-3-3)
	Transporte <sup>④</sup>	Clase 2C2 (IEC/EN 60721-3-2)
	Almacenamiento <sup>②</sup>	Clase 1C2 (IEC/EN 60721-3-1)
Condiciones biológicas ambientales	Funcionamiento	Clase 3B1 (IEC/EN 60721-3-3)
	Transporte <sup>④</sup>	Clase 2B1 (IEC/EN 60721-3-2)
	Almacenamiento <sup>②</sup>	Clase 1B1 (IEC/EN 60721-3-1)
Resistencia a las vibraciones	Valores de comprobación	10 Hz hasta 57 Hz con desviación constante de 0,075 mm, 57 Hz hasta 150 Hz con aceleración constante de 9,8 m/s <sup>2</sup> (1 g) conforme a IEC/EN 61800-5-1 (Prueba Fc de IEC 60068-2-6)
	Funcionamiento	5,9 m/s <sup>2</sup> (0,6 g)
	Transporte <sup>④</sup>	Clase 2M3 (IEC/EN 60721-3-2)
Grado de polución	Almacenamiento <sup>②</sup>	Clase 1M2 (IEC/EN 60721-3-2)
	2 (IEC/EN 60664-1)	
Protección	IP20 (IEC/EN 60529), bloque de bornes y rejilla protectora del ventilador exceptuados	
	Tipo abierto (UL50)	
Altitud de emplazamiento	Funcionamiento, Almacenamiento	Máx. 1 000 m sobre el nivel del mar
	Transporte	Máx. 10 000 m sobre el nivel del mar

- ④ En el embalaje de transporte original

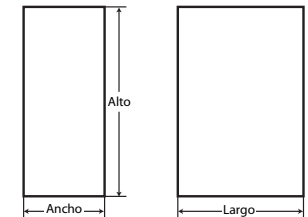
## 9 Datos técnicos

### 9.1 Servoamplificadores MR-J4-B y MR-J4W-B

Característica	MR-J4-□	10B	20B	40B	60B	70B
	MR-J4W-□	2-22B	2-44B	2-77B	3-222B	3-444B
Fuente de alimentación	Circuito de potencia	monofásica ó trifásica 200–240 V AC, 50/60 Hz				
	Circuito de control	monofásica 200–240 V AC, 50/60 Hz				
Interface	24 V DC ±10 % (consumo de corriente: 200 mA, inclusive señales de conector CN8)					
	Regulación sinusoidal PWM/de corriente					
Funciones de seguridad (STO) conforme a EN IEC 61800-5-2	EN ISO 13849-1 categoría 3 PL d, EN 61508 SIL 2, EN 62061 SIL CL 2, EN 61800-5-2 SIL 2					
Tiempo medio esperado hasta un fallo peligroso	MTTFd = 100 [años]					
Fiabilidad de la detección de errores en un sistema o en un subsistema	DC = 90 [%]					
Probabilidad media de que se produzcan errores peligrosos	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/hora]					
Duración de empleo	T <sub>M</sub> = 20 [años]					
Demora de respuesta	≤8 ms (entrada STO OFF → desconexión de energía)					
Categoría de sobretensión	III (IEC/EN 60664-1)					
Clase de protección	I (IEC/EN 61800-5-1)					
Corriente nominal de cortocircuito (SCCR)	100 kA					

Característica	MR-J4-□	100B	200B	350B	500B	700B
	MR-J4W-□	2-1010B				
Fuente de alimentación circuito de potencia	trifásica 200–240 V AC, 50/60 Hz					
Todas las características restantes concuerdan con la tabla anterior.						

### 9.2 Dimensiones



Servoamplificador	Ancho [mm]	Alto [mm]	Largo [mm]	Peso [kg]
MR-J4-10B/20B	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>②</sup>	0,8
MR-J4-40B/60B	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>②</sup>	1,0
MR-J4-70B/100B	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>②</sup>	1,4
MR-J4-200B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2,1
MR-J4-350B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2,3
MR-J4-500B	130	250	200 <sup>①②</sup>	4,6
MR-J4-700B	172	300	200 <sup>①②</sup>	6,2
MR-J4W2-22B/W2-44B	60	168	195 <sup>②</sup>	1,4
MR-J4W2-77B/W2-1010B	85	168	195 <sup>②</sup>	2,3
MR-J4W3-222B/W3-444B	85	168	195 <sup>②</sup>	2,3

- ① Sin batería montada MR-BAT6V1SET

- ② Sin conectores

**Инструкция по установке сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B**

Арт. №: 260566 RUS, версия А, 09052102

Mitsubishi Electric Corporation  
 2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan  
 Mitsubishi Electric Europe B.V.  
 Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany



Сохраняем за собой все права. Правильность информации, описывающей свойства продукции, и технических данных не гарантируется.

**Объем поставки**

Распакуйте сервоусилитель и проверьте данные на его табличке, чтобы убедиться в том, что поставлен правильный сервоусилитель.

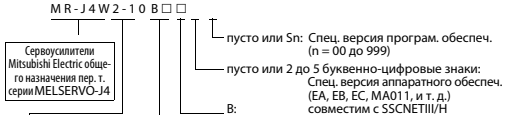
Содержание упаковки	Кол-во
Сервоусилитель	1
Разъем для подключения источника питания к CNP1/CNP2	по 1 в каждой
Разъем для подключения источника питания к CNP3	Число осей x 1
Инструмент для открывания разъемов питания	1
Руководство по монтажу и безопасной эксплуатации сервоусилителей серии MELSERVO-J4 (данное руководство)	1
Короткозамыкающий штекер CN8	1

① Не входит в комплект поставки 1-осевых сервоусилителей мощностью 5 кВт и выше.

**Табличка данных**

MITSUBISHI AC SERVO SER. S21001001  
 MODEL MR-J4-10B  
 POWER: 100W  
 INPUT: 3AC/AC200-240V 0.9A/1.5A 50/60Hz  
 OUTPUT: 3PH/170V 0-360Hz 1.1A  
 STD.: IEC/EN61800-5-1 MAN.: IB(NA)0300175  
 Max. Surrounding Air Temp.: 55°C  
 IP20  
 KCC-REF/MEK-TC300A624G51 DATE 2012-01-14  
 MITSUBISHI ELECTRIC CORPORATION MADE IN JAPAN  
 Серийный номер  
 Модель  
 Мощность  
 Варианты подключения питания  
 Номинальная выходная мощность  
 Стандарт, № руководства  
 Температура окружающей среды  
 Степень защиты (код IP)  
 Знак KC, год и месяц изготовления  
 Страна-изготовитель

**Обозначение модели**



Код	Кол-во осей	Выходная мощность/ось [кВт]		
		Код	Вых. мощность [кВт]	Вых. мощность/ось [кВт]
W2	2	10	0.1	200
W3	3	20	0.2	350
		40	0.4	500
		60	0.6	700
		70	0.75	—
		100	1	—

**1 О данном документе**

Этот документ является переводом с оригинала на английском языке.

**1.1 Документация на сервоусилитель MELSERVO MR-J4-B и MR-J4W-B**

В этой инструкции описан монтаж и подключение сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B.

Прочую информацию, относящуюся к этому оборудованию, можно найти в следующих руководствах:

- Руководство по эксплуатации MR-J4-B, артикул: SH(NA)030106\*
- Руководство по эксплуатации MR-J4W-B, артикул: SH(NA)030105\*
- Руководство по эксл. линейных серводвигателей, артикул: SH(NA)030110-\*
- Руководство по эксл. серводвигателей безредукторного привода, артикул: SH(NA)030112-\*
- Руководство по эксплуатации серводвигателей (том. 3), артикул: SH(NA)030113-\*
- Руководство по эксл. линейных энкодеров (том. 3), артикул: SH(NA)030111-\*

Эти руководства можно бесплатно скачать с нашего сайта [www.mitsubishi-automation.ru](http://www.mitsubishi-automation.ru). Если у вас имеются вопросы по монтажу и эксплуатации приборов, описываемых в этой "Инструкции по установке", обратитесь в региональное торговое представительство или к региональному торговому партнеру Mitsubishi Electric.

Кроме того, для монтажа защитно-технической аппаратуры нужны особые, специальные знания, не изложенные в этом документе.

**1.2 Назначение документа**

Этот документ предназначен для технических сотрудников изготовителя и/или пользователя машины и содержит информацию о безопасном монтаже сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B. В нем нет инструкций по управлению машиной, в которую встраивается защитно-техническая система. Эту информацию вы найдете в руководствах по эксплуатации машины.

**1.3 Разъяснение терминов, относящихся к безопасности**

**1.3.1 Функции останова по стандарту IEC 61800-5-2**

Функция (см. IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO) Эта функция обесточивает и, тем самым, надежно отключает серводвигатель, не отделяя его от питания гальванически. Эта защитная функция включает в себя следующие подфункции:

- останов по категории 0 стандарта IEC 60204-1
- предотвращение неожиданного повторного запуска

**2 Указания по безопасности**

Этот раздел посвящен аспектам вашей безопасности, а также безопасности пользователя системы. Прежде чем приступить к монтажу, внимательно прочтите этот раздел. В этой инструкции по установке встречаются указания, важные для правильного и безопасного обращения с аппаратурой. Отдельные указания имеют следующее значение:

**ОПАСНОСТЬ:**  
 Предупреждение об опасности для пользователя  
 Несоблюдение указанных мер предосторожности может создать угрозу для жизни или здоровья пользователя.

**ВНИМАНИЕ:**  
 Предупреждение об опасности для пользователя  
 Несоблюдение указанных мер предосторожности может создать угрозу для жизни или здоровья пользователя.

**2.1 Квалифицированные специалисты**

Монтировать сервоусилители MR-J4-B и MR-J4W-B разрешается только квалифицированным специалистам, которые должны отвечать следующим требованиям:

- участие в соответствующем обучении (Учебные курсы предлагаются в региональных филиалах Mitsubishi Electric. Точные сроки и места проведения можно узнать в ближайшем к вам филиале.)
- инструктаж по управлению машиной и действующим правилам техники безопасности, проведенный ответственным пользователем машины,
- доступ ко всем руководствам MR-J4-B и MR-J4W-B, прочтение и знание содержания этих руководств,
- доступ ко всем руководствам по устройствам (например, фоторелейным барьерам), относящимся к безопасности и подключенным к защитно-технической контролирующей системе, прочтение и знание содержания этих руководств.

**2.2 Применение прибора**

Сервоусилители MR-J4-B и MR-J4W-B отвечают следующим стандартам безопасности и могут применяться как с модулем безопасности MR-J3-D05, так и с иными сертифицированными релейными модулями безопасности или контроллерами безопасности. Он может применяться в соответствии со стандартами...

- EN ISO 13849-1 категория 3 PL d
- EN 62061 SIL CL 2
- EN 61800-5-2 SIL 2 (STO)
- EN 61800-5-1
- EN 61800-3
- EN 60204-1

**2.3 Условия эксплуатации**

Эксплуатируйте сервоусилители MR-J4-B и MR-J4W-B только в допустимых пределах (напряжения, температуры и т. п.), см. также "Технические данные" и таблицу данных на самом приборе. Эксплуатировать приборы разрешается только специально обученному персоналу и только на той машине, на которой они были смонтированы и введены в эксплуатацию специально обученным персоналом с наблюдением руководства по эксплуатации сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B. В случае некавалифицированного применения или внесения в прибор изменений Mitsubishi Electric Co. не принимает претензии на возмещение ущерба, даже если эти претензии относятся к монтажу или подключению.

**ОПАСНОСТЬ**

Прежде чем приступить к монтажу, отключите сетевое напряжение и выждите как минимум 15 минут, чтобы конденсаторы успели разрядиться до безопасной величины напряжения.

**2.3.1 Внешняя аппаратура и подключение питания**

- Локальная проводка Для соединительной проводки используйте только медные провода, допущенные для температуры 60 °C/75 °C. В следующей таблице указаны сечения проводов (AWG □) при 75 °C. Для подсоединения проводов используйте подходящие оконцовочные гильзы.

Сервоусилители	Поперечное сечение [мм <sup>2</sup> ]		
	U1/L2/L3/PE ①	L11/L21	P+C U/N/W/PE ①②
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4-100B	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4-200B	3.5 (AWG 12)		3.5 (AWG 12)
MR-J4-350B	5.5 (AWG 10)	2 (AWG 14)	8 (AWG 8)
MR-J4-500B ③	8 AWG 8		2 (AWG 14)
MR-J4-700B ③	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4W□-□B	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)

- ① PE (заземление) ④
- ② Сечения проводов выберите в зависимости от номинальной мощности серводвигателя. Значения в таблице основываются на выходной мощности сервоусилителя.
- ③ Используйте для подключения клеммного блока только оригинальные детали в комплекте винты.
- Пример выбора закапсулированных силовых выключателей (MCCB) и предохранителей Если сервоусилитель требуется защитить предохранителем или автоматическим силовым выключателем, расцепляющая способность которого не ниже 300 А (эфф.) при напряжении макс. 240 В, применяйте предохранители с характеристикой срабатывания "Т" или закапсулированные силовые выключатели из следующей таблицы (MCCB из перечня UL489). Указанные в этой таблице предохранители и выключатели являются примерами, основывающимися на номинальных входных и выходных данных сервоусилителя. Если сервоусилителю подключается серводвигатель меньшей мощности, можно применить предохранители или выключатели с меньшим номинальным током. Дополнительная информация по выбору инсти предохранителей и силовых выключателей имеется в руководстве по эксплуатации сервоусилителя.

Сервоусилители	Закапсулированный силовой выключатель (240 В пер. т.)	Предохр. (300 В)
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4W2-22B	NF63-SW 3P 6A W	10 А
MR-J4-60B ④/MR-J4-70B ④/MR-J4-100B/MR-J4W2-44B/MR-J4W2-77B/MR-J4W3-222B/MR-J4W3-444B	NF63-SW 3P 10A W	15 А
MR-J4-200B/MR-J4W2-44B ④/MR-J4W2-1010B	NF63-SW 3P 16A W	30 А
MR-J4-350B/MR-J4W2-77B ④/MR-J4W3-444B ④	NF63-SW 3P 20A W	40 А
MR-J4-500B	NF63-SW 3P 30A W	60 А
MR-J4-700B	NF63-SW 3P 40A W	80 А

④ при однофазовом напряжении питания 200 В пер. т.

**● Напряжение питания**

Этот сервоусилитель можно подключить по схеме "звезда" с заземленной нейтралью (категория перенапряжения III, в соответствии с IEC/EN 60664-1). Однако если вы хотите использовать нейтраль для однофазного питания, то для подключения необходим трансформатор с усиленной изоляцией. Для питания интерфейсов используйте внешний 24-вольтовый блок сетевого питания с усиленной изоляцией относительно входных и выходных соединений.

**● Заземление**

Для защиты от удара током подключите защитное заземление (PE) сервоусилителя (клемму, обозначенную символом ⊕) к клемме заземления (PE) распределительного шкафа. При этом к одному винту клеммы нельзя подключать два или более заземляющих провода. Всегда подключайте заземляющие провода только по принципу "один провод к одной клемме". При использовании устройств защитного отключения (УЗО) сервоусилитель должен быть заземлен через клемму заземления (PE). Со стороны питания для аппарата можно применять только УЗО типа "В".



**2.3.2 Соответствие директивам Европейского Союза**

В отношении монтажа, эксплуатации и периодического техобслуживания концепция сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B отвечают следующим стандартам: директива "Машины" (2006/42/EC), директива "Электромагнитная совместимость ЭМС" (2004/108/EC) и директива об установках низкого напряжения (2006/95/EC).

**● Требования по ЭМС**

Сервоусилители MR-J4-B и MR-J4W-B соответствуют категории С3 стандарта EN 61800-3. Экраны соединительной проводки входов и выходов (макс. длина 10 м) и кабеля энкодера (макс. длина 50 м) должны быть заземлены. С входной стороны установите помехоподавляющий фильтр и устройство защиты от перенапряжений.

**● Декларация о соответствии (DoC – Declaration of Conformance)**

Настоящим MITSUBISHI ELECTRIC EUROPE B.V. декларирует, что сервоусилители соответствуют необходимым требованиям и стандартам (2006/42/EC, 2004/108/EC и 2006/95/EC). Копию "Декларации о соответствии" (DoC) можно загрузить с нашего сайта.

**2.3.3 Соответствие предписаниям США и Канады (Сертификация UL/CSA)**

Этот сервоусилитель сконструирован в соответствии со стандартами UL 508C и CSA C22.2 №14. Прочие подробности, касающиеся сертификации UL/CSA, можно найти в руководстве по эксплуатации сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B.

**● Монтаж**

Объем распределительного шкафа должен соответствовать как минимум 150 % объема всех размещенных в нем сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B. Кроме того, шкаф должен быть устроен так, чтобы температура воздуха внутри шкафа никогда не превышала 55 °C. Сервоусилителю необходимо установить в металлическом шкафу. В качестве окружающих условий допускается открытое исполнение (UL 50) и категория перенапряжения III. На месте монтажа не должна превышать степень загрязненности 2. Используйте только медные провода.

- Нагружаемость током короткого замыкания (SCCR – Short-Circuit Current Rating) Пригоден для применения в электрической цепи, способной поставлять симметричный ток не более 100 кА (эфф.) при макс. 500 В.

**● Характеристика защиты от перегрузки**

Сервоусилители MR-J4-B и MR-J4W-B оснащены электронной защитой от перегрузки выхода для серводвигателя, рассчитанной на 120 % номинального выходного тока (тока полной нагрузки) сервоусилителя.

**● Разрядка конденсатора**

**ОПАСНОСТЬ**

Опасность удара током – Не затрагивайтесь до приводного блока или проводки сразу после отключения сетевого напряжения. Время разрядки конденсатора составляет не меньше 15 минут.

**● Защита оконечного каскада (Branch Circuit Protection)**

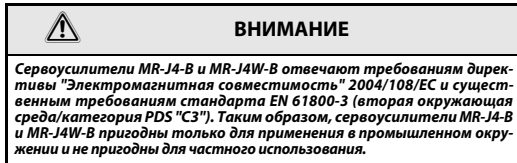
При установке в США должна быть предусмотрена защита оконечного каскада (Branch Circuit Protection) в соответствии с правилами электроустановок "National Electrical Code" и применимыми местными предписаниями. При установке в Канаде должна быть предусмотрена защита оконечного каскада (Branch Circuit Protection) в соответствии с канадскими правилами электроустановок (Canada Electrical Code) и применимыми местными предписаниями.

## 2.4 Общие указания по защите и меры защиты



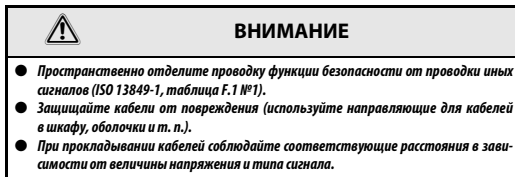
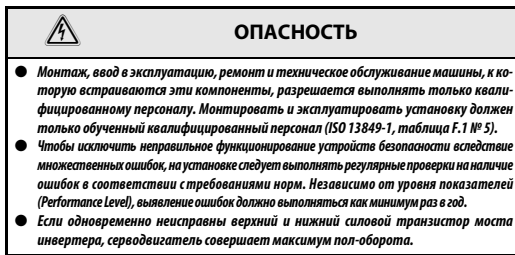
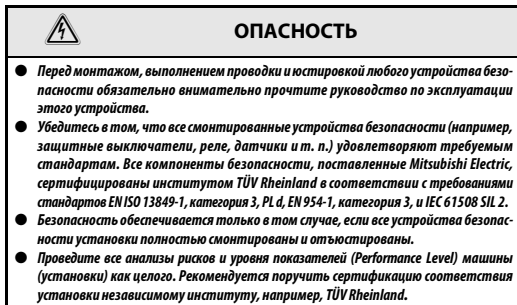
Для правильного применения сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B необходимо соблюдать следующие пункты:

- Монтировать и вводить в эксплуатацию устройства безопасности и защитно-технические контролирующие системы разрешается только специалистам по устройствам безопасности.
- Все устройства, связанные с безопасностью (выключатели, реле, программируемые контроллеры, электропроводка и т. п.), распределительный шкаф, а также все анализы рисков и ошибок должны отвечать требованиям стандартов EN ISO 13849-1 (EN954-1) и EN ISO 13849-2 и по меньшей мере достигать уровня показателей, необходимых для сертификации. Соблюдайте соответствующие указания и требования стандартов безопасности.
- При монтаже, подключении и эксплуатации сервоусилителя MR-J4-B и MR-J4W-B соблюдайте стандарты и предписания, действующие в стране эксплуатации.
- В отношении шумов, возникающих во время тестового режима, следуйте указаниям руководств.
- В отношении монтажа, эксплуатации и периодического техобслуживания сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B соблюдайте национальные предписания и положения, в частности:
  - директиву "Машины" 98/37/EC (с 29.12.2009 – директиву "Машины" 2006/42/EC),
  - директиву по ЭМС 2004/108/EC,
  - директиву по установкам низкого напряжения 2006/95/EC и
  - предписания и законы по охране труда.
- Изготовитель и владелец машины, в которой эксплуатируются сервоусилители MR-J4-B и MR-J4W-B, отвечают за приобретение и соблюдение всех применимых предписаний и положений, имеющих отношение к безопасности.
- Обязательно соблюдайте все указания руководств, в частности, особые указания по тестовому режиму.
- Использовать тестовый режим разрешается только специалистам или специально обученным и уполномоченным лицам. Тестовый режим должен обязательно регистрироваться и документироваться – так, чтобы впоследствии его могли воспроизвести или проанализировать третьи лица.
- Монтаж и выполнение электропроводки должны отвечать предписаниям по технике безопасности, относящимся к соответствующему случаю применения.
- Функция защитного отключения по крутящему моменту (STO – Safe Torque Off) в соответствии со стандартом IEC 61800-5-2 служит только для надежного отделения серводвигателя от рабочего напряжения. Она не предотвращает дальнейшее вращение вала двигателя под действием внешних и непредусмотренных сил или начало такого вращения. Если должно быть надежно предотвращено вращение вала двигателя под действием внешних сил, необходимы дополнительные устройства (например, тормоз или противовес).
- В отношении выработки напряжений кондуктивных помех в диапазоне частоты от 150 кГц до 30 МГц сервоусилители MR-J4-B и MR-J4W-B отвечают требованиям по ЭМС, предъявляемым стандартом DIN EN 61800, часть 3, к электропроводам с изменяемой частотой вращения.



## 2.5 Остаточные риски

Изготовитель установки отвечает за анализ рисков и все образующиеся в результате этого остаточные риски. Ниже перечислены все остаточные риски функций STO (защитное отключение по крутящему моменту) и EMG (аварийное выключение/аварийный останов). Ответственность Mitsubishi Electric за повреждения или травмы, обусловленные этими остаточными рисками, в любом случае исключена.



## 2.6 Утилизация

Пришедшие в негодность или необратимо поврежденные приборы должны быть утилизированы в соответствии с предписаниями по утилизации отходов, действующими в стране эксплуатации (например, в соответствии с Европейской директивой о классификации отходов приборы имеют классификационный код отходов 16 02 14).

## 2.7 Транспортировка литиевых батареек

При транспортировке литиевых батареек соблюдайте действующие предписания и правила, например, нормы ООН (UN), правила международной организации гражданской авиации (ICAO) или судоходства (IMO). Опциональные батарейки (MR-BAT6V ISET и MR-BAT6V1) представляют собой литиевый элемент CR17335SA, на который предписания ООН по опасным грузам (класс 9) не распространяются.

## 3 Описание продукта

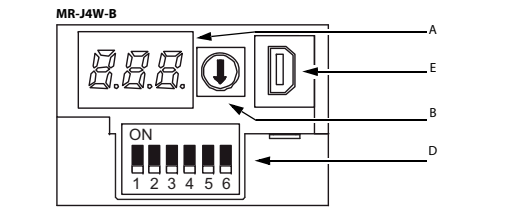
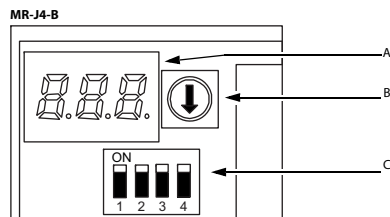
### 3.1 Сервоусилители MR-J4-B и MR-J4W-B

#### 3.1.1 Принцип работы

- Сервоусилитель MR-J4-B или MR-J4W-B получает командные сигналы от вышестоящей системы управления по синхронной высокоскоростной сети (SSCNETII/H). Сервоусилитель питает серводвигатель током, пропорциональным этим командным сигналам. Серводвигатель совершает движения, пропорциональные командным сигналам. Командный сигнал заключает в себе информацию о частоте вращения, крутящем моменте и позиции.
- Сервоусилитель MR-J4W-B может управлять двумя или тремя сервомоторами.
- Сервоусилители MR-J4-B и MR-J4W-B имеют встроенную функцию STO. Эта функция надежно отключает серводвигатель без необходимости гальванического отделения сервоусилителя от источника питания. При наличии дополнительного модуля безопасности MR-J3-D05 имеется также функция SS1 (Safe Stop 1).
- Дополнительный энкодер или датчик перемещения, расположенный непосредственно на подвижной нагрузке, служит для передачи информации о текущем положении нагрузки на сервоусилитель. В результате образуется замкнутый контур регулирования для позиционирования нагрузки. С помощью параметров можно выбрать один из следующих типов регулирования:
  - регулирование на основе энкодера, расположенного на самой нагрузке,
  - регулирование на основе энкодера двигателя
  - регулирование с двойной обратной связью (энкодер двигателя и энкодер на нагрузке)

Дополнительная информация о конфигурировании и настройке типа регулирования имеется в руководстве по эксплуатации сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B.

#### 3.1.2 Элементы управления



№	Обозначение	Описание
1	Поле индикации	Трёхразрядный 7-сегментный светодиодный дисплей для индикации состояния сервопривода и кодов аварийной сигнализации.
2	SW1 Номер станции	Кодовый переключатель для настройки номера станции сервоусилителя. (станция 1–16)
3	SW2: Выключатель для выбора оси	При помощи SW2-1 выбирается тестовый режим. При помощи SW2-2 одна ось может быть деактивирована. SW2-3 и 2–4 являются дополнительными выключателями для установки номеров станций 17–64.
4	SW2: Выключатель для выбора оси	При помощи SW2-1 выбирается тестовый режим. При помощи SW2-2, 2–3, 2–4 Ⓜ можно деактивировать ось A/B/C/D.
5	SW2-5, 2-6 являются дополнительными выключателями для установки номеров станций 17–64.	
6	USB-порт (CNS)	Коммуникационный порт к ПК

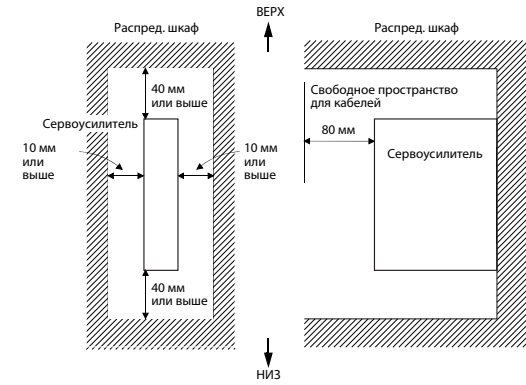
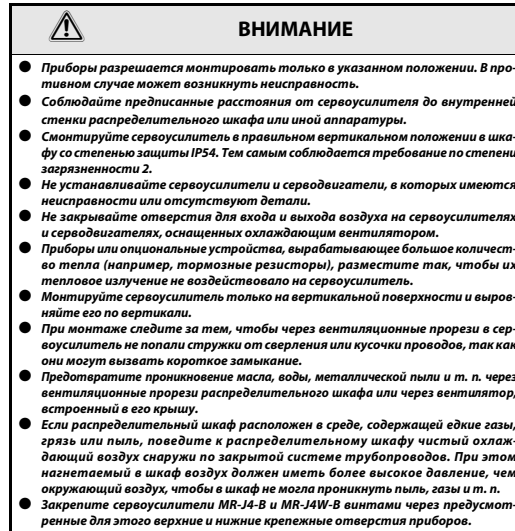
Ⓜ Деактивировать ось "C" с помощью SW2-4 возможно только в моделях MR-J4W3-□B для 3 осей. В моделях MR-J4W2-□B для 2 осей выключатель SW2-4 применяется для заводских настроек.

#### ПРИМЕЧАНИЕ

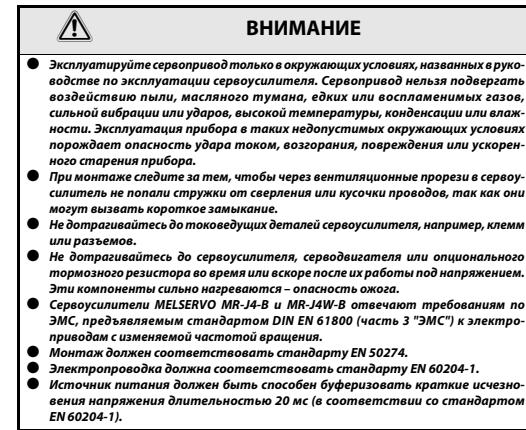
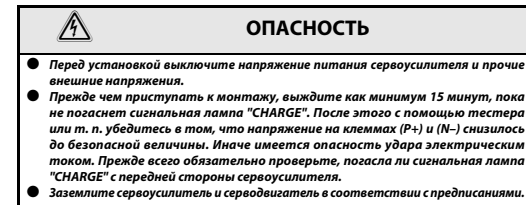
Прочую подробную информацию об отображаемых данных и настройках переключателей можно найти в руководстве по эксплуатации сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B.

## 4 Монтаж, демонтаж

Монтажное направление и расстояния



## 5 Электропроводка

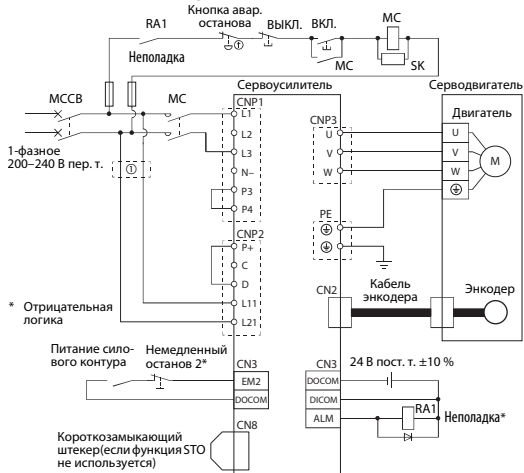


#### Силовые клеммы

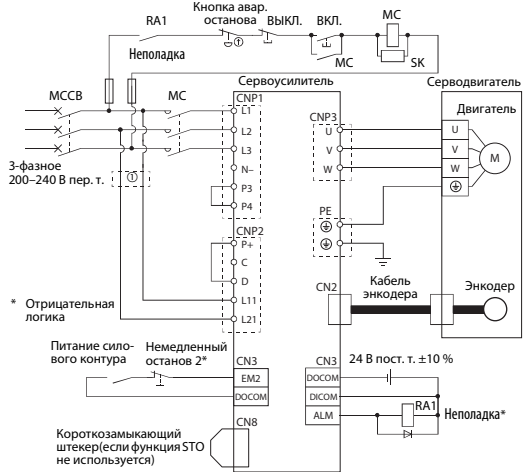
Обозначение	Сигнал
L1, L2, L3	Питание силового контура
L11, L21	Питание контура управления
N–	Опциональный тормозной блок
P+, C, D	Опциональный тормозной резистор/тормозной блок
U, V, W	Выход для серводвигателя
P3, p4 Ⓜ	Опциональный дроссель промежуточного контура пост. тока
PE	Защитный провод

Ⓜ только у MR-J4-B

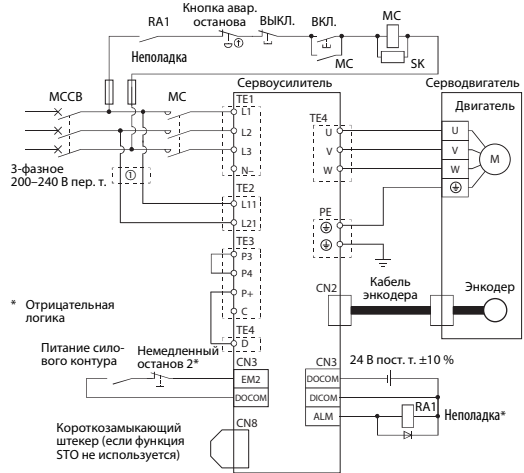
**Питание 1~, 200–240 В пер. т. для MR-J4-10B–MR-J4-70B**



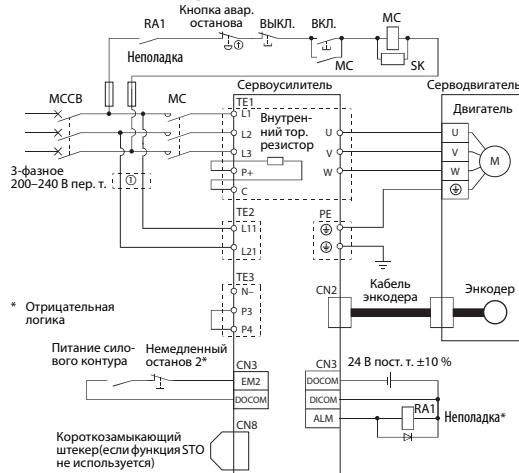
**Питание 3~, 200–240 В пер. т. для MR-J4-10B–MR-J4-350B**



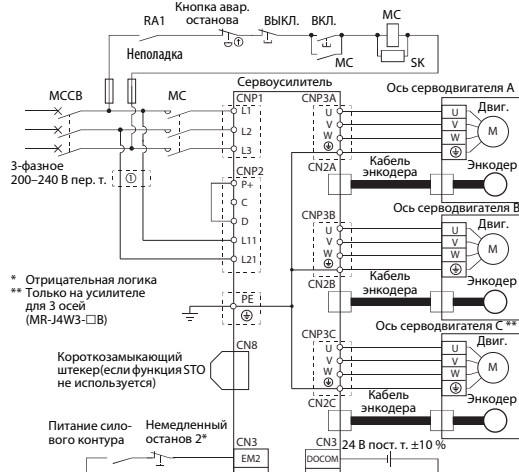
**Питание 3~, 200–240 В пер. т. для MR-J4-500B**



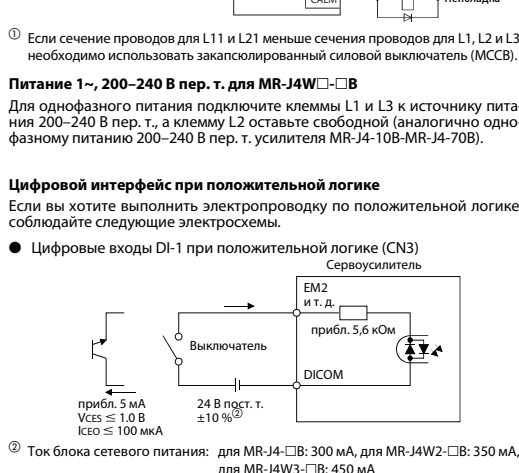
**Питание 3~, 200–240 В пер. т. для MR-J4-700B**



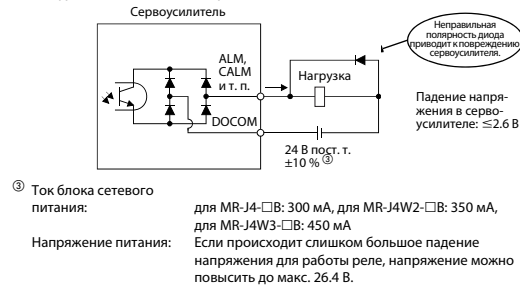
**Питание 3~, 200–240 В пер. т. для MR-J4W□□B**



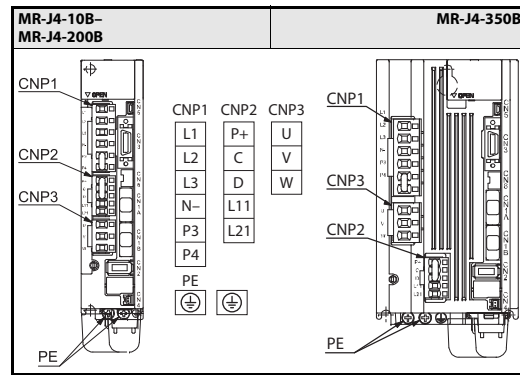
**Питание 1~, 200–240 В пер. т. для MR-J4W□□B**



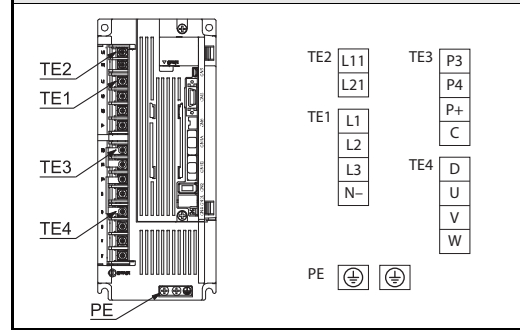
**Цифровые выходы DO-1 при положительной логике (CN3)**



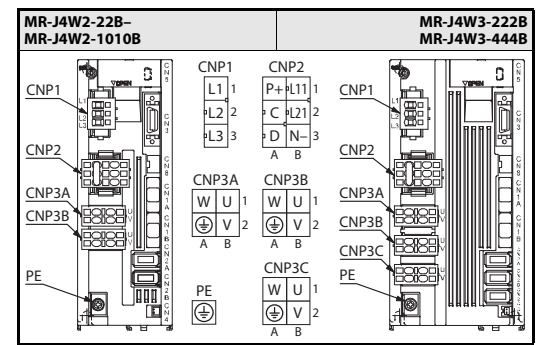
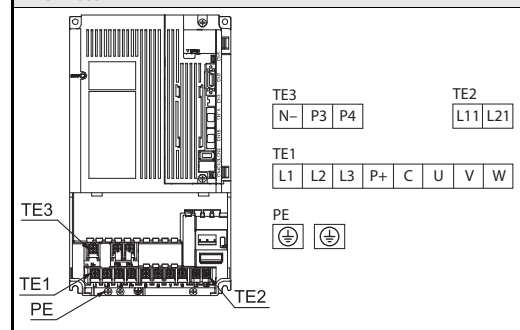
**Разводка клемм**



**MR-J4-500B**



**MR-J4-700B**



**Применимые серводвигатели**

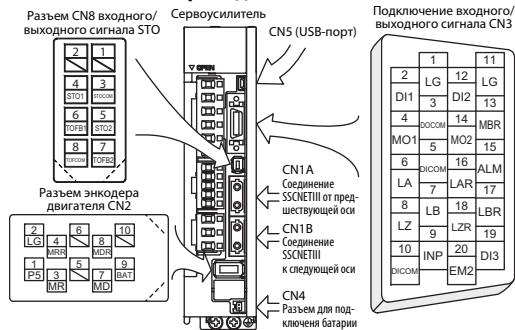
Сервоусилители	Вращательный двигатель (первичная сторона)	Линейный двигатель (вторичная сторона)	Двигатель безредукторного привода
MR-J4-10B	HG-KR053, HG-KR13, HG-MR053, HG-MR13	—	—
MR-J4-20B	HG-KR23, HG-MR23	LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20
MR-J4-40B	HG-KR43, HG-MR43	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0	TM-RFM004C20
MR-J4-60B	HG-SR51, HG-SR52	LM-U2PBD-15M-15S0,	TM-RFM006C20, TM-RFM006E20
MR-J4-70B	HG-KR73, HG-MR73	LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P2A-02M-15S1, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10
MR-J4-100B	HG-SR81, HG-SR102	—	TM-RFM018E20
MR-J4-200B	HG-SR121, HG-SR201, HG-SR152, HG-SR202	LM-H3P3D-48P-C5S0, LM-H3P7B-48P-AS50, LM-H3P7C-72P-AS50, LM-FP2B-06M-15S0, LM-K2P1C-03M-25S1, LM-U2P2B-40M-25S0	—
MR-J4-350B	HG-SR301, HG-SR352	LM-H3P7D-96P-AS50, LM-K2P2C-07M-15S1, LM-K2P3C-14M-15S1, LM-U2P2C-60M-25S0	TM-RFM048G20, TM-RFM072G20, TM-RFM120J10
MR-J4-500B	HG-SR421, HG-SR502	LM-FP2D-12M-15S0, LM-FP4B-12M-15S0, LM-K2P2E-12M-15S1, LM-K2P3E-24M-15S1, LM-U2P2D-80M-25S0	TM-RFM240J10
MR-J4-700B	HG-SR702	LM-FP2F-18M-15S0, LM-FP4D-24M-15S0	—
MR-J4W2-222B MR-J4W3-222B	HG-KR053, HG-KR13, HG-KR23, HG-MR053, HG-MR13, HG-MR23	LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20
MR-J4W2-444B MR-J4W3-444B	HG-KR053, HG-KR13, HG-KR23, HG-KR43, HG-MR053, HG-MR13, HG-MR23, HG-MR43	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBD-15M-15S0, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM002C20, TM-RFM004C20
MR-J4W2-77B	HG-KR43, HG-KR73, HG-MR43, HG-MR73, HG-SR51, HG-SR52	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBD-15M-15S0, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM004C20, TM-RFM006C20, TM-RFM006E20, TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10
MR-J4W2-1010B	HG-KR43, HG-KR73, HG-MR43, HG-MR73, HG-SR51, HG-SR81, HG-SR52, HG-SR102	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-AS50, LM-K2P1A-01M-25S1, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBD-15M-15S0, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM004C20, TM-RFM006C20, TM-RFM006E20, TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10

**ПРИМЕЧАНИЕ**

Дополнительная информация о конфигурировании и подсоединении совместимых серводвигателей содержится в руководствах по соответствующим серводвигателям.

## 6 Сигналы

### 6.1 Сигнальные провода



### 6.2 Операнды ввода-вывода

#### Входные сигналы

Символы	Операнды	Разъем	Контакт
EM2	Немедленный останов 2	CN3	20
DI1	Верхний концевой выключ. (FLS)		2
DI2	Нижний концевой выключ. (RLS)		12
DI3	Бесконтактный выключ. (DOG)		19
EM2	Немедленный останов 2	CN3	10
DI1-A	Ось A		7
DI1-B	Ось B		20
DI1-C	Ось C		1
DI2-A	Ось A	CN3	8
DI2-B	Ось B		21
DI2-C	Ось C		2
DI3-A	Ось A	CN3	9
DI3-B	Ось B		22
DI3-C	Ось C		15
STO1	Отключающий сигнал STO1	CN8	4
STO2	Отключающий сигнал STO2		5

#### Выходные сигналы

Символы	Операнды	Разъем	Контакт
ALM <sup>①</sup>	Неполадка	CN3	15
MBR <sup>①</sup>	Автоматическое переключение удерживающего тормоза		13
INP <sup>①</sup>	В позиции (позиционирование завершено)		9
LA	Импульс фазы "A" энкодера (дифференциальные выходы)		6
LAR	Импульс фазы "A" энкодера (дифференциальные выходы)		16
LB	Импульс фазы "B" энкодера (диффер. выходы)		7
LBR	Импульс фазы "B" энкодера (диффер. выходы)		17
LZ	Импульс фазы "Z" энкодера (дифференциальные выходы)		8
LZR	Импульс фазы "Z" энкодера (дифференциальные выходы)		18
MO1	Аналоговый вывод для мониторинга 1		4
MO2	Аналоговый вывод для мониторинга 2		14
CALM <sup>①</sup>	И "Неполадка"		11
MBR-A <sup>①</sup>	Ось A		12
MBR-B <sup>①</sup>	Ось B		25
MBR-C <sup>①</sup>	Ось C	13	
LA-A	Импульс фазы "A" энкодера (дифференциальные выходы)	CN3	3
LAR-A			16
LB-A			4
LBR-A	Импульс фазы "B" энкодера (дифференциальные выходы)	CN3	17
LA-B			5
LAR-B	Импульс фазы "A" энкодера (дифференциальные выходы)	18	

Символы	Операнды	Разъем	Контакт
LB-B	Ось B	CN3	6
LBR-B			19
CINP <sup>①</sup>	И "В позиции"		24
TOFB1	Сигнал обратной связи от состояния STO1	CN8	6
TOFB2	Сигнал обратной связи от состояния STO2		7

#### Питание

Символы	Операнды	Разъем	Контакт	
			②	③
DICOM	Опорный потенциал цифровых входов	CN3	5	23
DOCOM	Опорный потенциал цифровых выходов		10	26
LG	Опорный потенциал аналоговых сигналов		1/11	—
STOCOM	Опорный потенциал для STO1/STO2	CN8	—	14
TOFCOM	Опорный потенциал для TOFB1/TOFB2		3	8
SD	Экран		Корпус	

① Операнд, изначально присвоенный этому контакту. Его можно изменить с помощью пар.

② MR-J4-□B      ③ MR-J4W□-□B

## 7 Техническое обслуживание и ремонт

### 7.1 Проверки

ОПАСНОСТЬ	
<p>● <b>Прежде чем приступать к техническому обслуживанию или ремонтным работам, выждите как минимум 15 минут, пока не погаснет сигнальная лампа "CHARGE". После этого с помощью тестера или т. п. убедитесь в том, что напряжение на клеммах (P+) и (N-) снизилось до безопасной величины. Иначе имеется опасность удара током. Прежде всего обязательно проверьте, погасла ли сигнальная лампа "CHARGE" с передней стороны сервоусилителя.</b></p> <p>● <b>Техническое обслуживание и ремонтные работы разрешается выполнять только электротехнику признанной квалификации, знающему стандарты безопасности в технике автоматизации. Иначе имеется опасность поражения электричеством. Если необходим ремонт или замена деталей, обратитесь в наше региональное торговое представительство или к одному из наших региональных партнеров по сбыту.</b></p>	

ВНИМАНИЕ	
<p>● <b>В сервоусилителе нельзя выполнять проверку изоляции (измерение сопротивления изоляции) с помощью прибора для проверки изоляции, так как это может привести к неправильному функционированию сервоусилителя.</b></p> <p>● <b>Не пытайтесь ремонтировать прибор на своем предприятии и не разбирайте прибор.</b></p>	

Рекомендуется регулярно выполнять следующие проверки:

① Надежно ли затянуты винты всех клемм. Ослабшие винты подтяните.

Серво-усилитель	Моменты затяжки [Нм]						
	L1/L2/L3	L11/L21	N-/P+	P3/P4	C	D	U/W/V
MR-J4-10B—MR-J4-350B	—						
MR-J4-500B	1,2	0,8	1,2	—	1,2	—	1,2
MR-J4-700B							
MR-J4W□-□B	—						

② Нет ли необычных шумов в области подшипников серводвигателя, тормоза и т. п.

③ Нет ли повреждений и обрывов кабелей. Интервалы проверок должны соответствовать нагрузке.

④ Надежно ли соединены все разъемы на сервоусилителе.

⑤ Целостность разъемов и состояние устройств, воспринимающих тянущие силы.

⑥ Нет ли отложений пыли на сервоусилителе.

⑦ Не исходит ли необычных шумов от сервоусилителя.

⑧ Состояние вала двигателя и соединенных с ним деталей.

### 7.2 Срок службы

Необходимо регулярно заменять нижеперечисленные детали. При обнаружении повреждения детали она должна быть заменена сразу, даже если срок ее службы еще не истек. Срок службы может оказаться короче в связи с особенностями применения и чрезвычайными окружающими условиями. Запчасти предоставляет региональное торговое представительство или дилер.

Деталь	Ориентировочный срок службы	
Сглаживающий конденсатор	10 лет <sup>①</sup>	
Реле	Количество процессов включения и немедленного останова: 100 000 Кол-во процессов включения и выключения для STO: 1 000 000	
Вентилятор	10 000–30 000 часов (2–3 лет)	
Время удержания данных батареек <sup>②</sup>	MR-J4-□B	вращательный Прибл. 20 000 часов безредук-ный Прибл. 5 000 часов
	MR-J4W□-□B	вращательный Прибл. 40 000 часов/2 оси, 30 000 часов/3 оси, 10 000 часов/8 осей безредук-ный Прибл. 10 000 часов/2 оси, 7 000 часов/3 оси, 2 000 часов/8 осей
	Батарей <sup>③</sup>	5 лет с даты выпуска

① На этот срок влияют пиковые токи и потеря емкости. Срок службы зависит, в основном, от температуры окружающего воздуха и условий эксплуатации. Максимальный срок службы конденсаторов достигается при эксплуатации в нормальной, кондиционируемой окружающей среде. (Максимальная температура окружающего воздуха: 40 °C)

② Условие: электропитание выключено, температура окружающего воздуха 20 °C  
Указанное время удержания данных действительно в случае применения 1 батарейки MR-BAT6V1SET для MR-J4-IB и 5 батареек MR-BAT6V1 для MR-J4W-IB при выключенном электропитании сервоусилителя. После первого ввода в эксплуатацию замените батарейки не позднее чем через три года – вне зависимости от того, был ли включен сервоусилитель. Использование батареек дольше указанного времени может вызвать сигнализацию [AL\_25 Абсолютная позиция стерта].

③ На качество батареек могут негативно влиять условия хранения. Срок службы относится к дате изготовления и не зависит от того, была ли батарейка подключена.

## 8 Транспортировка и хранение

ВНИМАНИЕ	
<p>● <b>Во избежание повреждения преобразователя используйте правильные подъемные средства для его транспортировки.</b></p> <p>● <b>Не укладывайте упакованные сервоусилители более высокими штабелями, чем это разрешено.</b></p> <p>● <b>Не поднимайте серводвигатель за кабели, вал двигателя или энкодер.</b></p> <p>● <b>Не носите сервоусилитель за переднюю крышку – сервоусилитель может упасть.</b></p> <p>● <b>Смонтируйте сервоусилитель на стенке достаточной несущей способности с соблюдением руководства по эксплуатации.</b></p> <p>● <b>Чтобы взобраться выше, не хватайтесь за приборы и не опирайтесь на них ногами. Не ставьте на приборы тяжелые предметы.</b></p> <p>● <b>Информацию о транспортировке опциональной батареи и обращении с ней можно найти в руководстве по эксплуатации сервоусилителей MR-J4-B и MR-J4W-B.</b></p>	

Соблюдайте следующие условия транспортировки, хранения и эксплуатации.

Окружающая среда	Условие	
Температура окруж. среды	Эксплуатация Транспортировка <sup>④</sup>	0 °C до +55 °C, класс 3K3 (IEC/EN 60721-3-3)
	Хранение <sup>④</sup>	-20 до 65 °C, класс 2K4 (IEC/EN 60721-3-2)
Допуст. отн. влажность воздуха	Эксплуатация, Транспортировка, Хранение	5 до 90 % RH
	Стойкость к химически активным веществам	Эксплуатация Транспортировка <sup>④</sup>
Хранение <sup>④</sup>		класс 2C2 (IEC/EN 60721-3-2)
Биологические условия окружающей среды	Эксплуатация Транспортировка <sup>④</sup>	класс 1C2 (IEC/EN 60721-3-1)
	Хранение <sup>④</sup>	класс 2B1 (IEC/EN 60721-3-2)
Испытательные значения	Эксплуатация Транспортировка <sup>④</sup>	класс 1B1 (IEC/EN 60721-3-1)
	Хранение <sup>④</sup>	класс 2B1 (IEC/EN 60721-3-2)
Вибростойкость	Эксплуатация Транспортировка <sup>④</sup>	5,9 м/с <sup>2</sup> (0,6 g)
	Хранение <sup>④</sup>	класс 2M3 (IEC/EN 60721-3-2)
Степень загрязнения	Эксплуатация Транспортировка	класс 1M2 (IEC/EN 60721-3-2)
	Хранение <sup>④</sup>	класс 2M3 (IEC/EN 60721-3-2)
Степень защиты (код IP)	Эксплуатация, Хранение	IP20 (IEC/EN 60529), за исключением клеммного блока и решетки вентилятора
	Транспортировка	Открытое исполнение (UL 50)
Высота установки	Эксплуатация, Хранение	Макс. 1.000 м над уровнем моря
	Транспортировка	Макс. 10.000 м над уровнем моря

④ в оригинальной упаковке

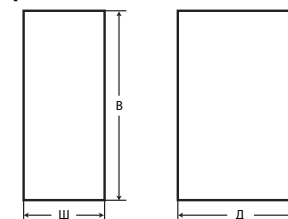
## 9 Технические данные

### 9.1 Сервоусилители MR-J4-B и MR-J4W-B

Свойства	MR-J4-□	10B	20B	40B	60B	70B
	MR-J4W□-□	2-22B	2-44B	2-77B	3-222B	3-444B
Питание	Силовая цепь	1-фазное или 3-фазное 200–240 В пер. т., 50/60 Гц				
	Контур управл.	1-фазное 200–240 В пер. т., 50/60 Гц				
	Интерфейс	24 В пост. т., ±10 % (потребляемый ток: 200 мА, в т. ч. сигналы на разъеме CN8)				
Система управления	ШИМ-регулирование с синусной коммутацией/регулирование тока					
Функции безопасности в соответствии со стандартом EN IEC 61800-5-2	EN ISO 13849-1 категория 3 PL d, EN 61508 SIL 2, EN 62061 SIL CL 2, EN 61800-5-2 SIL 2					
Надежность выявления ошибок в системе или части системы	MTTFd = 100 [лет]					
Средняя вероятность возникновения опасных неполадок	Пост. т. = 90 [%]					
Задержка срабатывания	PFH = 1.01 × 10 <sup>-7</sup> [1/час]					
Срок службы	T <sub>M</sub> = 20 [лет]					
Задержка срабатывания	≤8 мс (выкл. входа STO → отключение энергии)					
Категория перенапряжения	III (IEC/EN 60664-1)					
Класс защиты	I (IEC/EN 61800-5-1)					
Нагружение током короткого замыкания (SCCR)	100 кА					

Свойства	MR-J4-□	100B	350B	500B	700B
	MR-J4W□-□	2-1010B			
Питание силового контура	3-фазное 200–240 В пер. т., 50/60 Гц				
Все прочие данные совпадают с предыдущей таблицей.					

### 9.2 Размеры



Сервоусилитель	Ш [мм]	В [мм]	Д [мм]	Вес [кг]
MR-J4-10B/20B	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>②</sup>	0,8
MR-J4-40B/60B	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>②</sup>	1,0
MR-J4-70B/100B	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>②</sup>	1,4
MR-J4-200B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2,1
MR-J4-350B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2,3
MR-J4-500B	130	250	200 <sup>①②</sup>	4,6
MR-J4-700B	172	300	200 <sup>①②</sup>	6,2
MR-J4W2-22B/W2-44B	60	168	195 <sup>②</sup>	1,4
MR-J4W2-77B/W2-1010B	85	168	195 <sup>②</sup>	2,3
MR-J4W3-222B/W3-444B	85	168	195 <sup>②</sup>	2,3

① без батареи MR-BAT6V1SET

② без разъема



## Instrukcja instalowania serwowzmacniaczy MR-J4-B i MR-J4W-B

Nr art. 260566 PL, wersja A, 09052012

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan  
Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany



Wszelkie prawa zastrzeżone. Właściciele wymienionych produktów oraz dane techniczne nie oznaczają deklaracji udzielenia gwarancji.

### Zawartość opakowania

Rozpakować produkt i sprawdzić tabliczkę znamionową, aby upewnić się, czy dostarczony serwowzmacniacz jest zgodny z zamówieniem.

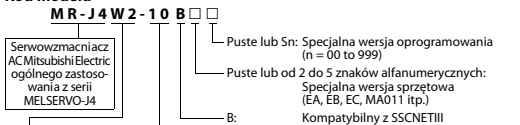
Zawartość	Quantity
Wzmacniacz serwo	1
Wtyczka zasilania serwowzmacniacza do złącza CNP1/CNP2 ①	1 każdego typu
Wtyczka zasilania serwowzmacniacza do złącza CNP3 ①	Liczba osi x 1
Narzędzie do otwierania złącza zasilania serwowzmacniacza ①	1
Instrukcja instalowania w celu bezpiecznego używania serwonapędów AC (niniejsza instrukcja).	1
Wtyczka ze zworka do złącza CN8	1

① W przypadku jednoosiowych serwowzmacniaczy MR-J4-B o mocy 5 kW lub większej, nie są częścią dostawy.

### Tabliczka znamionowa

<b>MITSUBISHI</b> MODEL MR-J4-10B POWER: 100W INPUT : 3AC/AC200-240V 0.9A/1.5A 50/60Hz OUTPUT: 3PH/170V 0-360Hz 1.1A STD.: IEC/EN61800-5-1 MAIN: I/BI/NA/0300175 Max. Surrounding Air Temp.: 55°C IP20 KCC/REF/MEK TC300A624G51 DATE 2012/2/01 MITSUBISHI ELECTRIC CORPORATION 1000-0001000 JAPAN	AC SERVO SER.SZ1001001 Numer seryjny Model Moc Właściwe napięcie zasilające Znamionowy prąd wyjściowy Norma, numer instrukcji Temperatura otoczenia Stopień ochrony IP Oznaczenie KC, rok i miesiąc produkcji Kraj pochodzenia
---	--

### Kod modelu



Oznaczenie	Liczba osi	Oznaczenie	Znamionowa moc wyjściowa [kW]	Oznaczenie	Znamionowa moc wyjściowa [kW]	Oznaczenie	Znamionowa moc wyjściowa/os [kW]
W2	2	W3	3	A	B	C	
10	0,1	200	2	22	0,2	0,2	—
20	0,2	350	3,5	44	0,4	0,4	—
40	0,4	500	5	77	0,75	0,75	—
60	0,6	700	7	1010	1	1	—
70	0,75	—	—	222	0,2	0,2	0,2
100	1	—	—	444	0,4	0,4	0,4

## 1 O niniejszym dokumencie

Niniejszy dokument jest tłumaczeniem oryginalnej, angielskiej wersji.

### 1.1 Dokumentacja serwowzmacniaczy MELSERVO MR-J4-B i MR-J4W-B

Niniejsza instrukcja opisuje montaż serwowzmacniaczy MR-J4-B i MR-J4W-B. Dodatkowe informacje na temat tych urządzeń, zawarte są w następujących podręcznikach:

- Instrukcja obsługi serwowzmacniacza MR-J4-B, Nr art.: SH(NA)030106-\*
- Instrukcja obsługi serwowzmacniacza MR-J4W-B, Nr art.: SH(NA)030105-\*
- Instrukcja obsługi liniowych silników serwo, Nr art.: SH(NA)030110-\*
- Instrukcja obsługi silników z bezpośrednim napędem, Nr art.: SH(NA)030112-\*
- Instrukcja obsługi serwo-silników (tom 3), Nr art.: SH(NA)030113-\*
- Instrukcja obsługi koderów liniowych (Wyd. 3), Nr art.: SH(NA)030111-\*

Można je bezpłatnie pobrać z naszej strony internetowej [www.mitsubishi-automation.pl](http://www.mitsubishi-automation.pl)

Jeśli w związku z programowaniem lub działaniem sprzętu opisanego w tej instrukcji mają Państwo jakiegokolwiek pytania, prosimy o kontakt z właściwym biurem handlowym lub oddziałem Mitsubishi Electric.

Ponadto, montowanie urządzeń ochronnych również wymaga szczególnych umiejętności technicznych, które w tym dokumencie nie zostały szczegółowo opisane.

### 1.2 Funkcje tego dokumentu

Niniejszy dokument instruuje personel techniczny producenta maszyn i/lub operatora maszyny, jak bezpiecznie obsługiwać serwowzmacniacze MR-J4-B i MR-J4W-B.

Niniejszy dokument nie stanowi instrukcji obsługi maszyny, z którą system serwo bezpieczeństwa jest lub będzie zintegrowany. Tego rodzaju informacje można znaleźć w podręcznikach obsługi maszyny.

### 1.3 Określenia związane z bezpieczeństwem

#### 1.3.1 Funkcja zatrzymania zgodnie z IEC 61800-5-2

Funkcja STO (odsyłamy do IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO) Funkcja STO jest zintegrowana w MR-J4-B i MR-J4W-B. STO jest funkcją zatrzymania, używaną do wyłączenia dopływu energii do silników, które wytwarzają moment obrotowy. Serwowzmacniacze MR-J4-B i MR-J4W-B elektronicznie odłączają wyjście mocy serwowzmacniacza od silnika serwo. Przeznaczenie tej funkcji bezpieczeństwa jest następujące:

- Niekontrolowane zatrzymanie zgodnie z kategorią zatrzymania 0 wg IEC 60204-1
- Przewidziana do zapobiegania przed nieoczekiwanym uruchomieniem

## 2 Instrukcje związane z bezpieczeństwem

Ten rozdział poświęcony jest Twojemu własnemu bezpieczeństwu oraz bezpieczeństwu operatorów sprzętu. Przed rozpoczęciem prac montażowych prosimy ten rozdział uważnie przeczytać. Występujące w niniejszej instrukcji specjalne ostrzeżenia, które są ważne dla poprawnego i bezpiecznego używania produktów, są wyraźnie wyróżnione w następujący sposób:

**NIEBEZPIECZEŃSTWO:**

**Ostrzeżenia dotyczące zdrowia i obrażeń personelu. Nieprzestrzeżenie opisanych tutaj środków ostrożności może doprowadzić do poważnych obrażeń i utraty zdrowia.**

**UWAGA:**

**Ostrzeżenia dotyczące uszkodzenia sprzętu i mienia. Nieprzestrzeżenie opisanych tutaj środków ostrożności może doprowadzić do poważnego uszkodzenia sprzętu lub innej własności.**

### 2.1 Wykwalifikowany inżynier

Serwowzmacniacze MR-J4-B i MR-J4W-B mogą być instalowane tylko przez wykwalifikowanych inżynierów. Za osoby zaznajomione z zagadnieniami bezpieczeństwa uznaje się osoby, które:

- odbyły stosowne szkolenia techniczne. Prosimy zwrócić uwagę na odpowiednie szkolenie techniczne, prowadzone w lokalnym biurze Mitsubishi Electric. W celu ustalenia terminu i miejsca szkolenia należy skontaktować się z lokalnym przedstawicielem Mitsubishi Electric.
- zostały przeszkolone przez odpowiedzialnych operatorów maszyn w zakresie obsługi maszyny i aktualnie obowiązujących zasad bezpieczeństwa i
- mają dostęp do instrukcji obsługi serwowzmacniaczy MR-J4-B i MR-J4W-B oraz przeczytały te podręczniki i zaznajomiły się z nimi,
- mają dostęp do instrukcji obsługi urządzeń bezpieczeństwa (na przykład świetlnych barier bezpieczeństwa), podłączanych do systemu sterowania bezpieczeństwem i zapoznaly się z treścią tych dokumentów.

### 2.2 Zastosowania urządzenia

Serwowzmacniacze MR-J4-B i MR-J4W-B spełniają poniższe normy bezpieczeństwa i mogą być używane zarówno z logicznym modulem bezpieczeństwa MR-J3-D05, jak i certyfikowanymi przełącznikami bezpieczeństwa lub sterownikami bezpieczeństwa PLC. Może być używany...

- zgodnie z EN ISO 13849-1 Kategoria 3 PL d
- zgodnie z EN 62061 SIL CL 2
- zgodnie z EN 61800-5-2 SIL 2 (STO)
- zgodnie z EN 61800-5-1
- zgodnie z EN 61800-3
- zgodnie z EN 60204-1

### 2.3 Prawidłowe zastosowanie

Serwowzmacniacze MELSERVO MR-J4-B i MR-J4W-B mogą być używane tylko w obrębie określonych parametrów eksploatacyjnych (napięcie, temperatura, itp.; sprawdź w instrukcji obsługi rozdział „Dane techniczne”). Mogą być używane wyłącznie przez wykwalifikowany personel i tylko z maszyną, do której zostały zamontowane oraz pierwotnie oddane do użytku przez wykwalifikowany personel, zgodnie z instrukcją obsługi serwowzmacniaczy MELSERVO MR-J4-B i MR-J4W-B.

Mitsubishi Electric Co. nie akceptuje roszczeń o odpowiedzialność, jeśli sprzęt używany jest w jakikolwiek inny sposób, lub, jeśli zostały zrobione modyfikacje urządzenia nawet związane z montażem i instalacją.

**NIEBEZPIECZEŃSTWO**

**Po wyłączeniu napięcia zasilania należy odczekać przynajmniej 15 minut, zanim rozpocznie się czynności związane z instalowaniem. Przez jakiś czas po wyłączeniu zasilania, kondensator jest nadalowany do niebezpiecznie wysokiego napięcia.**

#### 2.3.1 Urządzenie peryferyjne oraz połączenia obwodu mocy

- Połączenia lokalne  
Należy używać tylko przewodów miedzianych o dopuszczalnych temperaturach pracy 60 °C/75 °C. Poniższa tabela zawiera przekroje przewodów (AWG □), przeznaczonych do pracy przy temperaturze 75 °C. Do podłączenia przewodów należy zastosować właściwe końcówki zaciskowe.

Wzmacniacz serwo	Przekrój przewodu [mm <sup>2</sup> ]			
	L1/L2/L3/PE ①	L11/L21	P+/C	U/W/W/PE ②,③
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4-100B	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4-200B	3,5 (AWG 12)			3,5 (AWG 12)
MR-J4-350B	5,5 (AWG 10)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	8 (AWG 8)
MR-J4-500B ④	8 AWG 8			3,5 (AWG 12)
MR-J4-700B ④	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)
MR-J4W□-□B	2 (AWG 14)			2 (AWG 14)

- ① PE (Uziemienie ochronne) ④
- ② Przekrój przewodów należy dobrać w zależności od mocy wyjściowej serwo-silników. Wartości podane w tabeli bazują na mocy wyjściowej serwowzmacniaczy.
- ③ Aby podłączyć te modele do listwy zaciskowej, należy użyć śrub, dostarczonych z listwami zaciskowymi.
- Przykład doboru wyłącznika MCCB i bezpiecznika  
Gdy do zabezpieczenia serwowzmacniacza zastosowane są bezpieczniki klasy T lub wyłącznik o efektywnej zdolności rozłączeniowej nie niższej niż 300 A i napięciu maksymalnym 240 V, należy zastosować bezpieczniki klasy T, lub wyłącznik MCCB (zgodny z normą UL489) zgodnie z poniższą tabelą. Wymienione w tabeli bezpieczniki klasy T i wyłączniki MCCB są przykładowo dobrane na podstawie danych znamionowych serwowzmacniaczy. Gdy do serwowzmacniacza podłączony jest serwo-silnik o mniejszej mocy, można zastosować mniejsze bezpieczniki klasy T lub bezpieczniki MCCB, niż podane w tabeli. Dalsze informacje odnośnie doboru bezpieczników innych niż klasy T, i wyłączników MCCB, można znaleźć w instrukcji obsługi serwowzmacniacza.

Wzmacniacz serwo	Wyłącznik kompaktowy MCCB (240 V AC)	Bezpiecznik (300 V)
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4W2-22B	NF63-SW 3P 6A W	10 A
MR-J4-60B ④/MR-J4-70B ④/MR-J4-100B/MR-J4W2-44B/MR-J4W2-77B/MR-J4W3-222B/MR-J4W3-444B	NF63-SW 3P 10A W	15 A
MR-J4-200B/MR-J4W2-44B ④/MR-J4W2-1010B	NF63-SW 3P 16A W	30 A
MR-J4-350B/MR-J4W2-77B ④/MR-J4W3-444B ④	NF63-SW 3P 20A W	40 A
MR-J4-500B	NF63-SW 3P 30A W	60 A
MR-J4-700B	NF63-SW 3P 40A W	80 A

④ W przypadku zasilania jednofazowego 200 V AC

### ● Zasilanie

Te serwowzmacniacze mogą być zasilane z sieci zasilającej połączonej w gwiazdę, z uziemionym punktem neutralnym o kategorii przepięciowej III (zgodnie z IEC/EN 60664-1). Jeśli jednak przewód neutralny jest używany do zasilania serwowzmacniacza napięciem jednofazowym, wymagane jest zastosowanie transformatora o wzmacnieniu izolacji. Do zasilania obwodów sterujących należy zastosować zewnętrzny zasilacz 24 V DC o wzmacnieniu izolacji w stosunku do zacisków wejść/wyjść.

### ● Uziemienie

Aby zapobiec porażeniu prądem elektrycznym, ochronny zacisk uziemiający serwowzmacniacza (PE – oznaczony symbolem ⊕) zawsze należy podłączyć do zacisku uziemienia (PE) szafy sterowniczej. Do jednego zacisku uziemienia (PE) należy podłączyć tylko jeden przewód uziemiający. Zaciski uziemiające zawsze należy łączyć za pomocą jednego kabla. Jeśli stosowany jest wyłącznik różnicowoprądowy, wówczas, aby zapobiec porażeniu prądem elektrycznym, należy zawsze uziemić zacisk PE serwowzmacniacza. Po stronie zasilania serwowzmacniacza można zastosować tylko wyłącznik różnicowoprądowy typu B.



### 2.3.2 Zgodność z wymaganiami EU

Serwowzmacniacze MR-J4-B i MR-J4W-B zostały zaprojektowane zgodnie z wymaganiami dotyczącymi montażu, eksploatacji i przeglądów okresowych, określonych w: Dyrektywie Maszynowej (2006/42/EC), w Dyrektywie EMC (2004/108/EC) oraz w Dyrektywie Niskonapięciowej (2006/95/EC)

- Serwowzmacniacze
- MR-J4-B i MR-J4W-B spełniają wymagania EMC kategorii C3 zgodnie z normą EN 61800-3. Należy uziemić ekrany przewodów de/wy (maksymalna długość 10 m) oraz kabli koderów (maksymalna długość 50 m). Po stronie zasilania należy zastosować filtr EMC oraz ochronę przeciwprzepięciową.
- Deklaracja zgodności
- MITSUBISHI ELECTRIC EUROPE B.V. deklaruje, że serwowzmacniacze są zgodne ze stosownymi wymaganiami i normami 2006/42/EC, 2004/108/EC i 2006/95/EC. Kopię Deklaracji Zgodności można znaleźć na naszej stronie internetowej.

### 2.3.3 Zgodność z normami, obowiązującymi w USA i Kanadzie (do zastosowań UL/CSA)

Ten serwowzmacniacz został zaprojektowany zgodnie ze standardową normą UL 508C oraz CSA C22.2 No.14. Po dalsze szczegóły dotyczące zgodności z normą UL/CSA odsyłamy do instrukcji obsługi serwowzmacniaczy MR-J4-B i MR-J4W-B.

- Instalacja  
Minimalny rozmiar szafy sterowniczej jest określony jako 150 % wielkości wszystkich zamontowanych serwowzmacniaczy MR-J4-B i MR-J4W-B. Przy projektowaniu szafy sterowniczej należy również uwzględnić wymagane maksymalne temperatury otoczenia 55 °C. Serwowzmacniacze należy instalować w metalowych szafach sterowniczych. Urządzenie jest klasyfikowane jako typu otwartego (UL 50), kategoria przepięciowa III. Serwowzmacniacze należy instalować w środowisku o stopniu zanieczyszczenia 2. Do podłączenia należy używać tylko miedzianych przewodów.
- Wytrzymałość zwarcia (SCCR)  
Można stosować w obwodach o skutecznej wartości symetrycznego prądu zwarciowego nie wyższej niż 100 kA, przy napięciu maks. 500 V.
- Charakterystyki zabezpieczenia przeciążeniowego  
Serwowzmacniacze posiadają wbudowane elektroniczne zabezpieczenie przeciążeniowe silnika serwo. Wartość zadziałania tego zabezpieczenia jest ustawiona na poziomie 120 % prądu znamionowego serwowzmacniacza.
- Rozładowanie kondensatora

**NIEBEZPIECZEŃSTWO**

**Niebezpieczeństwo porażenia prądem elektrycznym – zaraz po wyłączeniu napięcia zasilania zabronione jest dotykanie przewodów i serwowzmacniacza. Czas rozładowania kondensatorów wynosi około 15 minut.**

- Zabezpieczenie obwodu obciążeniaW przypadku instalacji w USA wymagane jest zastosowanie zabezpieczenia obwodu obciążenia, spełniającego wymagania norm NEC oraz stosownych przepisów lokalnych.
- W przypadku instalacji w Kanadzie wymagane jest zastosowanie zabezpieczenia obwodu obciążenia, spełniającego wymagania norm obowiązujących w Kanadzie oraz stosownych przepisów lokalnych.

## 2.4 Ogólne uwagi związane z ochroną i środki zapobiegawcze

	<b>UWAGA</b>
<b>Należy przestrzegać uwag dotyczących ochrony i środków zapobiegawczych!</b>	

Celem zapewnienia prawidłowego używania serwowzmacniaczy MELSERVO MR-J4-B i MR-J4W-B, prosimy o przestrzeganie poniższych zaleceń.

- Elementy i systemy bezpieczeństwa mogą być instalowane i oddawane do użytku jedynie przez wykwalifikowany personel i doświadczonych inżynierów.
- Wszystkie elementy związane z bezpieczeństwem (wyłączniki, przełączniki, sterowniki PLC, okablowanie, itp.), szafka sterownicza oraz uwzględnianie i wykluczenie usterek, muszą spełniać wymagania norm EN ISO 13849-1 (EN954-1) i EN ISO 13849-2, aż do minimalnego zamierzonego poziomu certyfikacji. Po dodatkowe informacje i wymagania odsyłamy do norm bezpieczeństwa.
- Podczas montażu, instalacji i użytkowania serwowzmacniaczy MELSERVO MR-J4-B i MR-J4W-B należy przestrzegać standardów i norm obowiązujących w Twoim kraju.
- Należy zapoznać się z uwagami zawartymi w podręcznikach, które odnoszą się do hałasów podczas testowego uruchamiania serwowzmacniaczy.
- Należy spełnić wymagania narodowych przepisów i uregulowań odnoszących się do instalacji, używania i okresowych przeglądów technicznych serwowzmacniaczy MELSERVO MR-J4-B i MR-J4W-B, a w szczególności:
  - Dyrektywy Maszynowej 98/37/EC (od 29.12.2009 Dyrektywa Maszynowa 2006/42/EC)
  - Dyrektywa EMC 2004/108/EC
  - Dyrektywa Niskonapięciowa 2006/95/EC
  - Uregulowań dotyczących bezpieczeństwa pracy/zasad bezpieczeństwa
- Producenci i właściciele maszyn, w której używane są serwowzmacniacze MELSERVO MR-J4-B i MR-J4W-B, zobowiązani są do uzyskania i przestrzegania wszystkich obowiązujących norm i zasad dotyczących bezpieczeństwa.
- Konieczne muszą być przestrzegane wszelkie uwagi zawarte w instrukcjach, w szczególności uwagi dotyczące trybu ręcznego.
- Testy muszą być przeprowadzane przez wyspecjalizowany lub specjalnie upoważniony i autoryzowany personel oraz muszą być rejestrowane i dokumentowane, zapewniając innym osobom możliwość zrekonstruowania i odtworzenia testów w dowolnym czasie.
- Instalacja i okablowanie również muszą być w zgodzie z zamierzonymi normami bezpieczeństwa.
- Jak opisano w IEC 61800-5-2, funkcja STO (bezpieczne wyłączenie momentu) nie dopuszcza tylko do tego, aby serwowzmacniacz dostarczał energię do silnika serwo. Nie gwarantuje, że wskutek zewnętrznych lub nieprzewidzianych sił, wałek serwoosiłnika nie będzie się obracał. Jeśli na osi napędu działa zewnętrzna siła, należy zastosować dodatkowe środki bezpieczeństwa, jak hamulce lub przeciwwagi.
- Serwowzmacniacze MELSERVO MR-J4-B i MR-J4W-B spełniają wymagania odnośnie emisji przewodzonych w połączeniach sieci zasilającej, w zakresie częstotliwości od 150 kHz do 30 MHz. (Podstawy do obliczeń: Norma produktu EN 61800, elektryczne systemy napędowe mocy o regulowanej prędkości, Część 3: EMC)

	<b>UWAGA</b>
<b>Serwowzmacniacze MELSERVO MR-J4-B i MR-J4W-B spełniają wymagania dyrektywy EMC 2004/108/EC i odpowiednie wymagania normy EN61800-3:2004 (Środowisko drugie/systemy napędowe, kategoria „C3”). Dlatego serwowzmacniacze MR-J4-B i MR-J4W-B są przeznaczone do stosowania wyłącznie w środowisku przemysłowym, a nie do użytku prywatnego.</b>	

## 2.5 Pozostałe zagrożenia

Konstruktorzy maszyn są odpowiedzialni za całkowitą ocenę ryzyka i wszystkich, związanych z tym zagrożeń. Poniżej znajdują się pozostałe zagrożenia, związane z funkcją STO/EMG. Mitsubishi Electric nie ponosi odpowiedzialności za jakiegokolwiek uszkodzenia lub urazy spowodowane przez pozostałe zagrożenia.

	<b>NIEBEZPIECZEŃSTWO</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>W celu poprawnego wykonania instalacji, okablowania i nastawy, należy gruntownie przeczytać instrukcje do poszczególnych elementów związanych z bezpieczeństwem.</li> <li>Należy zapewnić, aby wszystkie związane z bezpieczeństwem wyłączniki, przełączniki, czujniki, itp., spełniały wymagane normy bezpieczeństwa. Wspomniane w niniejszej instrukcji elementy Mitsubishi Electric, które związane są z bezpieczeństwem, mają poświadczenie TÜV Rheinland o zgodności z wymaganiami EN ISO 13849-1 Kategoria 3, PL d, EN 954-1 Kategoria 3 oraz IEC 61508 SIL 2.</li> <li>Bezpieczeństwo nie jest zapewnione, dopóki elementy związane z bezpieczeństwem systemu nie zostaną całkowicie zainstalowane lub ustawione.</li> <li>Przeprowadzić ocenę wszelkich zagrożeń i certyfikację poziomu bezpieczeństwa maszyny lub systemu jako całości. Zaleca się, aby zewnętrzne ciało zarządzające, jak np. TÜV Rheinland, nadzorowało ostateczną certyfikację bezpieczeństwa systemu.</li> </ul>	

	<b>NIEBEZPIECZEŃSTWO</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>Do instalowania, uruchamiania, naprawy i serwisowania maszyn, w których urządzenia te są zainstalowane, upoważniony jest tylko personel wykwalifikowany. Instalowanie i obsługę tych urządzeń można powierzyć tylko odpowiednio przeszkolonym inżynierom (ISO 13849-1 Tabela F.1 Nr 5).</li> <li>Aby zapobiec nagromadzeniu się wielokrotnych awarii, należy w regularnych odstępach czasu (uznanych za konieczne przez właściwą normę bezpieczeństwa) przeprowadzać kontrole usterek. Niezależnie od poziomu bezpieczeństwa systemu, kontrola usterek powinna być przeprowadzana przynajmniej raz w roku.</li> <li>Jeśli w mostku przelazownicy zostanie równocześnie uszkodzony górny i dolny tranzystor mocy, serwoosiłnik może poruszyć się najwyżej o 0,5 obrotu.</li> </ul>	

	<b>UWAGA</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>Przewody obwodów funkcji bezpieczeństwa należy odseparować od pozostałych przewodów sygnałowych (ISO 13849-1 Tabela F.1 Nr 1).</li> <li>Przewody należy zabezpieczyć w odpowiedni sposób, prowadząc je w szafkach sterowniczych, używając osłon kablowych itp.</li> <li>Podczas układania przewodów należy zachować wymaganą odległość, zależną od zastosowanego napięcia.</li> </ul>	

## 2.6 Usuwanie

Nie używane lub uszkodzone urządzenia należy zawsze usuwać zgodnie z obowiązującymi krajowymi przepisami o usuwaniu odpadów (np. Europejski kod odpadu 16 02 14).

## 2.7 Transport baterii litowych

Podczas transportowania baterii litowych należy spełnić wymagania instrukcji i przepisów ONZ, Organizacji Międzynarodowego Lotnictwa Cywilnego (ICAO) oraz Międzynarodowej Organizacji Morskiej (IMO). Baterie (MR-BAT6V1SET i MR-BAT6V1) składają się ze zmontowanych baterii litowych CR17335A, które zgodnie z zaleceniami ONZ nie stanowią niebezpieczeństwa (Klasa 9).

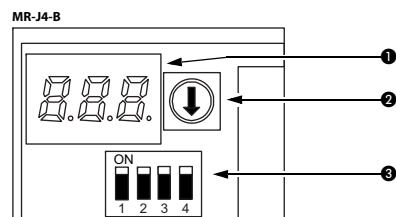
## 3 Opis produktu

### 3.1 Serwowzmacniacze MR-J4-B i MR-J4W-B

#### 3.1.1 Opis funkcji

- Poprzez szybka synchroniczną sieć SSCNETIII serwowzmacniacze MR-J4-B i MR-J4W-B otrzymują z systemu sterowania sygnał polecenia, wzmacniają ten sygnał i przesyłają do silnika serwo prąd elektryczny, który wytwarza ruch proporcjonalny do sygnału polecenia. Sygnał polecenia przedstawia żądaną prędkość, moment lub pozycję.
  - Tylko serwowzmacniacz MR-J4W-B może sterować pracą dwóch lub trzech silników serwo.
  - Serwowzmacniacze MR-J4-B i MR-J4W-B mają wbudowaną funkcję STO (bezpieczne wyłączenie momentu). Funkcja STO bezpiecznie pozbawia silnik dopływu energii, bez galwanicznego odłączenia serwowzmacniacza od źródła zasilania.
  - Enkoder strony obciążenia może być wykorzystany do odczytu sygnału sprzężenia zwrotnego od położenia, co pozwoli zrealizować w pełni zamkniętą pętlę pozycyjnego sprzężenia zwrotnego. Przez ustawienie parametrów można wybrać następujące tryby pracy:
    - sterowanie w pętli zamkniętej
    - sterowanie w pętli półzamkniętej
    - sterowanie w pętli podwójnej
- Po szczegółowe informacje, dotyczące konfiguracji i ustawienia tych funkcji sterujących, odsyłamy do instrukcji obsługi serwowzmacniaczy MR-J4-B i MR-J4W-B.

#### 3.1.2 Elementy sterujące



	<b>UWAGA</b>
<b>Dalsze informacje związane ze wskazaniem wyświetlacza serwowzmacniacza oraz ustawieniem przełączników, można znaleźć w instrukcji obsługi serwowzmacniaczy MR-J4-B i MR-J4W-B.</b>	

	<b>MR-J4W-B</b>
	<b>SW1</b> Obrotowy przełącznik ustawienia osi
	<b>SW2:</b> Przełączniki ustawienia osi sterowania
	<b>SW2:</b> Przełączniki ustawienia osi sterowania
	<b>Złącze USB (CNS)</b>

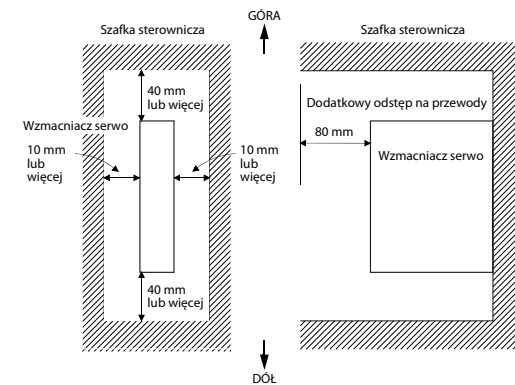
- ① Przełącznik SW2-4 służy do dezaktywacji osi 3 tylko w przypadku modelu MR-J4W3-□B. W przypadku modelu dwuosowego MR-J4W2-□B, przełącznik SW2-4 służy do nastaw producenta.

	<b>UWAGA</b>
<b>Dalsze informacje związane ze wskazaniem wyświetlacza serwowzmacniacza oraz ustawieniem przełączników, można znaleźć w instrukcji obsługi serwowzmacniaczy MR-J4-B i MR-J4W-B.</b>	

## 4 Montowanie/demontaż

Kierunki montowania i odstępy

	<b>UWAGA</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>Sprzęt musi być zainstalowany w określonym kierunku. W przeciwnym razie może wystąpić awaria.</li> <li>Pomiędzy wzmacniaczem serwo i ściankami wewnątrz szafki sterowniczej lub innym sprzętem należy zostawić wymagane odstępy.</li> <li>Serwowzmacniacz należy instalować w prawidłowej pozycji pionowej, w szafce sterowniczej mającej stopień ochrony IP54, co zapewni stopień zanieczyszczenia 2.</li> <li>Nie wolno instalować takiego serwowzmacniacza i serwoosiłnika, który był uszkodzony lub brakowało w nim jakiegokolwiek części.</li> <li>Nie wolno blokować drogi wlotu i wylotu powietrza do/z serwowzmacniacza i serwoosiłnika, który ma wentylator chłodzący.</li> <li>Gdy używany jest sprzęt wytwarzający ciepło, jak np. moduł hamowania dynamicznego, należy go zainstalować uwzględniając całkowicie wygenerowane ciepło, tak, aby nie wpływało na serwowzmacniacz.</li> <li>Wzmacniacz serwo należy zainstalować na pionowej ścianie w kierunku do niej prostopadłym.</li> <li>Podczas instalowania urządzenia w szafce sterowniczej nie wolno dopuścić, aby metalowe wióry i fragmenty przewodów dostały się do wzmacniacza serwo.</li> <li>Nie dopuścić do sytuacji, aby przez otwory w szafce sterowniczej lub wentylator chłodzący zainstalowany w suficie dostał się do wzmacniacza serwo olej, woda, pył metalowy, itp.</li> <li>Jeśli szafka sterownicza instalowana jest w miejscu, w którym znajduje się dużo gazów toksycznych, brudu i pyłu, wówczas, chcąc nie dopuścić do przedostania się takich materiałów do szafki sterowniczej, należy doprowadzić do niej oczyszczone powietrze. (Wymusić przepływ czystego powietrza z zewnątrz do środka szafki sterowniczej, doprowadzając do wyższego ciśnienia niż jest na zewnątrz szafki).</li> <li>Przytwierdzić serwowzmacniacz typu MR-J4-B lub MR-J4W-B za pomocą śrub mocujących, umieszczonych w górnych i dolnych otworach montażowych tych urządzeń.</li> </ul>	



## 5 Instalacja elektryczna i okablowanie

	<b>NIEBEZPIECZEŃSTWO</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>Aby nie dopuścić do porażenia elektrycznego lub zniszczenia produktu, należy przed rozpoczęciem instalowania lub przed okablowaniem, rozłączyć na zewnątrz wszystkie fazy zasilające.</li> <li>Przed montażem instalacji elektrycznej należy wyłączyć zasilanie i odczekać przynajmniej 15 minut, dopóki nie zgśnie lampka wskaźnika naładowania. Następnie potwierdzić miernikiem napięcia i innymi przyrządami, że napięcie pomiędzy zaciskami P(+) oraz N(-) ma bezpieczną wartość. W przeciwnym razie może dojść do porażenia prądem elektrycznym. W dodatku, zawsze należy sprawdzać z prądu serwowzmacniacza, czy lampka wskaźnika naładowania jest wyłączona, czy też nie.</li> <li>Wzmacniacz i silnik serwo należy pewnie i bezpiecznie uziemić.</li> </ul>	

	<b>UWAGA</b>
<ul style="list-style-type: none"> <li>Wzmacniacz serwo należy używać w warunkach otoczenia zawartych w ogólnych danych technicznych, opisanych w instrukcji obsługi wzmacniacza serwo. Nie wolno używać produktu w obszarach zapylnych, oparach oleju, pyłach przewodzących, żrących lub palnych gazach, narażać na drgania lub uderzenia, wystawiać na działanie wysokiej temperatury, pary skroplonej lub wiatru i deszczu. Jeśli produkt używany jest w takich miejscach, jak opisane wyżej, może to spowodować porażenie elektryczne, pożar, nieprawidłowe działanie, uszkodzenie lub pogorszenie właściwości.</li> <li>Nie wolno dopuścić do tego, aby podczas wiercenia otworów pod wkręty lub okablowania, wióry lub obcizniny końcówki przewodów dostały się szczelnymi wentylacyjnymi do środka wzmacniacza. Taki przypadek może spowodować pożar, uszkodzenie lub wadliwe działanie.</li> <li>Bezpośrednio nie dotykać przewodzących części produktu.</li> <li>Gdy włączone jest zasilanie, lub przez jakiś po jego wyłączeniu, nie należy dotykać wzmacniacza serwo, silnika serwo lub dodatkowej jednostki hamującej, ponieważ są gorące i można ulec poparzeniu.</li> <li>Serwowzmacniacze MELSERVO MR-J4-B i MR-J4W-B spełniają wymagania EMC zgodnie z normą produktu EN61800 „Elektryczne układy napędowe mocy o regulowanej prędkości, Część 3: EMC”.</li> <li>Montowanie zgodnie z wymaganiami normy EN 50274</li> <li>Instalacja elektryczna zgodnie z normą EN 60204-1</li> <li>Napięcie zasilające to urządzenie musi być zdolne do buforowania krótkich, 20 ms zaników napięcia sieci zasilającej, co określa norma EN 60204-1.</li> </ul>	

Zaciski mocy

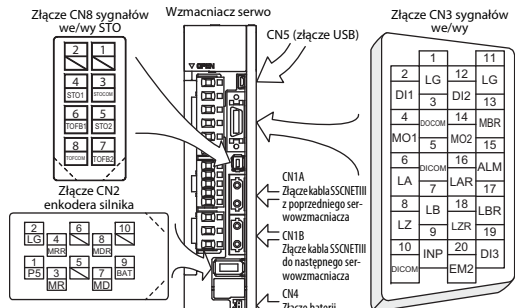
Oznaczenie	Sygnal
L1, L2, L3	Zasilanie obwodu głównego
L11, L21	Zasilanie obwodu sterującego
N-	Jednostka hamująca
P+, C, D	Możliwość hamowania i dynamicznego/jednostka hamująca
U, V, W	Wychód do silnika serwo
P3, P4 ①	Opcjonalny dławik DC
PE	Uziemienie ochronne

① tylko MR-J4-B



## 6 Sygnały

### 6.1 Rozmieszczenie sygnałów



Korpusy złącz CN2 i CN3 podłączone są do zacisku PE (ziemiennie) (⊕) serwowzmacniacza.

### 6.2 Urządzenia we/wy

#### Sygnały wejściowe

Oznaczenie	Urządzenie	Złącze	Styk
EM2	Wymuszone zatrzymanie 2	MR-J4-□□B	20
DI1	Górne ograniczenie ruchu (FLS)		2
DI2	Dolne ograniczenie ruchu (RLS)		12
DI3	Czujnik zbliżeniowy (funkcja DOG)	MR-J4W□□B	19
EM2	Wymuszone zatrzymanie 2		10
DI1-A	Os A		7
DI1-B	Os B		20
DI1-C	Os C		1
DI2-A	Os A		8
DI2-B	Os B		21
DI2-C	Os C		2
DI3-A	Os A		9
DI3-B	Os B		22
DI3-C	Os C	15	
STO1	Sygnal wyłączenia STO1	CN8	4
STO2	Sygnal wyłączenia STO2		5

#### Sygnały wyjściowe

Oznaczenie	Urządzenie	Złącze	Styk
ALM ①	Błąd	MR-J4-□□B	15
MBR ①	Blokada hamulca elektromagnetycznego		13
INP ①	Na pozycji (zakończony pozycjonowanie)		9
LA	Impulsy fazy A enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		6
LAR	Impulsy fazy B enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		16
LB	Impulsy fazy B enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		7
LBR	Impulsy fazy B enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		17
LZ	Impulsy fazy Z enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		8
LZR	Impulsy fazy Z enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)		18
MO1	Monitor analogowy 1		4
MO2	Monitor analogowy 2		14
CALM ①	Błąd		11
MBR-A ①	Os A		MR-J4W□□B
MBR-B ①	Os B	25	
MBR-C ①	Os C	13	
LA-A	Impulsy fazy A enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)	3	
LAR-A	Impulsy fazy B enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)	16	
LA-B	Impulsy fazy B enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)	4	
LBR-A	Impulsy fazy B enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)	17	
LA-B	Os B	5	
LAR-B	Impulsy fazy A enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)	18	

Oznaczenie	Urządzenie	Złącze	Styk
LB-B	Os B	Impulsy fazy B enkodera (różnicowy wzmacniacz linii)	6
LBR-B			CN3
CINP ①	Na pozycji		24
TOFB1	Sygnal monitorowania stanu STO1	CN8	6
TOFB2	Sygnal monitorowania stanu STO2		7

#### Zasilanie

Oznaczenie	Urządzenie	Złącze	Styk
DICOM	Digital I/F power supply input	CN3	5
			10
			3
DOCOM	Digital I/F common		26
LG	Zacisk wspólny monitora		1/11
	Masa sygnałów sterujących		14
STOCOM	Masa sygnałów STO1/STO2	CN8	3
TOFCOM	Masa sygnałów TOFB1/TOFB2		8
SD	Ekran		Obudowa

① Za pomocą parametrów można zmienić funkcję przypisaną do tego styku.

② MR-J4-□□B ③ MR-J4W□□B

## 7 Konserwacja i serwis

### 7.1 Przeglądy

NIEBEZPIECZEŃSTWO	
<p>● <b>Przed rozpoczęciem konserwacji i/lub przeglądu, należy wyłączyć zasilanie serwowzmacniacza MR-J4-B i MR-J4W-B i odczekać przynajmniej 15 minut, dopóki nie zgśnie lampka wskaźnika naładowania. Następnie potwierdzić miernikiem napięcia i innymi przyrządami, że napięcie pomiędzy zaciskami P(-) oraz N(-) ma bezpieczną wartość. W przeciwnym razie może dojść do porażenia prądem elektrycznym. W dodatku, zawsze należy sprawdzać z przodu serwowzmacniacza, czy lampka wskaźnika naładowania jest wyłączona, czy też nie.</b></p> <p>● <b>Każda osoba, która bierze udział w przeglądzie, powinna być w pełni kompetentna do wykonania tej pracy. W przeciwnym razie może dojść do porażenia prądem elektrycznym. W sprawie naprawy i wymiany części, prosimy skontaktować z przedstawicielem handlowym.</b></p>	

UWAGA	
<p>● <b>Wzmacniacza serwo nie wolno testować miernikiem oporności izolacji, ponieważ może zostać uszkodzony.</b></p> <p>● <b>Nie rozmontowywać i/lub naprawiać sprzętu we własnym zakresie.</b></p>	

Zaleca się okresowe wykonanie następujących przeglądów:

① Sprawdzić poluzowanie śrub w listwie zaciskowej. Ponownie dokręcić wszystkie poluzowane śruby.

Wzmacniacz serwo	Moment dokręcenia [Nm]							
	L1/L2/L3	L11/L21	N-/P+	P3/P4	C	D	U/W/W	PE
MR-J4-10B- MR-J4-350B								
MR-J4-500B	1,2	0,8	1,2		1,2	1,2	1,2	1,2
MR-J4-700B								
MR-J4W□□B								

② Sprawdzić łożyska w serwośilniku, obwód hamowania, itp., czy nie wytwarzają nienormalnego dźwięku.

③ Sprawdzić przewody i temu podobne, czy nie są zadrapanie lub pęknięte. Przeprowadzać okresowe przeglądy stosownie do warunków eksploatacji.

④ Sprawdzić, czy złącze jest pewnie podłączone do wzmacniacza serwo.

⑤ Sprawdzić, czy przewody nie wychodzą ze złącza.

⑥ Sprawdzić stan nagromadzenia się kurzu na serwowzmacniaczu.

⑦ Sprawdzić, czy ze wzmacniacza serwo nie wydobywa się niecodzienny dźwięk.

⑧ Sprawdzić nieosiowe ustawienie wałka serwośilnika i sprężgła.

### 7.2 Części z określonymi czasami przeglądu

Poniżej wymienione zostały części, które muszą być okresowo zmieniane. Jeśli stwierdzono uszkodzenie jakiegokolwiek części, musi ona być natychmiast wymieniona, nawet wtedy, gdy nie osiągnęła jeszcze swojego czasu życia, który zależy od sposobu eksploatacji i warunków otoczenia. W sprawie wymiany części, prosimy skontaktować z przedstawicielem handlowym.

Nazwa części	Wsawówki dotyczące czasu życia		
Kondensator wyglądający	10 lat ①		
Przełącznik	Liczba włączeń oraz liczba wymuszonych zatrzymań: 100 000 razy Liczba zał. i wył. dla STO: 1 000 000 razy		
Wentylator chłodzący	10 000 do 30 000 godzin (2-3 lat)		
Czas podtrzymania baterii ②	MR-J4-□□B	Obrotowy	Okolo 20 000 godzin
	MR-J4W□□B	Bezpośredni	Okolo 5 000 godzin
		Obrotowy	Okolo 40 000 godzin/2 osie, 30 000 godzin/3 osie, 10 000 godzin/8 osi
Bateria ③	Bezpośredni	Okolo 10 000 godzin/2 osie, 7 000 godzin/3 osie, 2 000 godzin/8 osi	
			5 lat od daty produkcji

① Spowodowane przez prądy tętnień, itp. oraz pogorszenie charakterystyki. Czas życia kondensatora zależy głównie od temperatury otoczenia i warunków eksploatacji. W normalnym, klimatyzowanym środowisku, kondensator osiągnie koniec życia po 10 latach ciągłej pracy. (Temperatura otaczającego powietrza wynosi 40 °C (104 °F) lub mniej).

② Warunki: wyłączone napięcie zasilania urządzenia, temperatura otoczenia 20 °C. Czas podtrzymania danych przy zastosowaniu baterii MR-BAT6V1SET w serwowzmacniaczu MR-J4-□□B i 5 baterii MR-BAT6V1 w serwowzmacniaczu MR-J4W□□B pod warunkiem, że napięcie zasilania serwowzmacniacza jest wyłączone. W przypadku trzech lat od uruchomienia urządzenia wymienić baterie, niezależnie od faktu, czy napięcie zasilania serwowzmacniacza jest załączone lub wyłączone. Użycie baterii ponad ten okres może spowodować wystąpienie alarmu AL.25 „Utrata danych pozycji absolutnej”.

③ Podczas przechowywania jakość baterii ulega obniżeniu. Żywotność baterii wynosi 5 lat od daty produkcji, niezależnie od faktu, czy bateria jest używana, czy też nie.

## 8 Transport i przechowywanie

UWAGA	
<p>● <b>Produkty należy transportować właściwie, stosownie do ich ciężaru.</b></p> <p>● <b>Niedozwolone jest układanie w stosy, w ilościach przekraczających określoną liczbę produktów.</b></p> <p>● <b>Nie wolno przenosić silnika serwo za kable, wałek lub enkodera.</b></p> <p>● <b>Podczas przenoszenia serwowzmacniacza nie trzymać za przednią pokrywę. Serwowzmacniacz może spaść.</b></p> <p>● <b>Serwowzmacniacz należy zainstalować w miejscu, które jest konstrukcją nośną dla obciążenia i zgodnie z instrukcją obsługi.</b></p> <p>● <b>Nie wspinać się lub stawać na urządzeniach serwo. Nie kłaść na sprzęcie ciężkich obiektów.</b></p> <p>● <b>Po szczegółowe informacje, dotyczące transportowania i obsługi dodatkowej baterii, odsyłamy do instrukcji obsługi serwowzmacniaczy MR-J4-B i MR-J4W-B.</b></p>	

Podczas przechowywania lub używania tych urządzeń, powinny być spełnione poniższe warunki środowiskowe.

Środowisko	Warunek	
Wilgotność otoczenia	Praca	0 °C do +55 °C, klasy 3K3 (IEC/EN 60721-3-3)
	Transportowanie ④	-20 do 65 °C, klasy 2K4 (IEC/EN 60721-3-2)
	Przechowywanie ④	-20 °C do +65 °C, klasy 1K4 (IEC/EN 60721-3-1)
Wilgotność względna	Praca, transportowanie, przechowywanie	5 do 90 % RH
	Substancje aktywne chemicznie	Praca
Biologiczne warunki otoczenia	Transportowanie ④	Klasy 2C2 (IEC/EN 60721-3-2)
	Przechowywanie ④	Klasy 1C2 (IEC/EN 60721-3-1)
	Praca	Klasy 3B1 (IEC/EN 60721-3-3)
Warunki testu	Transportowanie ④	Klasy 2B1 (IEC/EN 60721-3-2)
	Przechowywanie ④	Klasy 1B1 (IEC/EN 60721-3-1)
	Praca	0 Hz do 57 Hz ze stałą amplitudą 0,075 mm, 57 Hz do 150 Hz przy stałym przyspieszeniu 9,8 m/s <sup>2</sup> (1 g) zgodnie z IEC/EN 61800-5-1 (Test Fc zgodnie z IEC 60068-2-6)
Vibration load	Praca	5,9 m/s <sup>2</sup> (0,6 g)
	Transportowanie ④	Klasy 2M3 (IEC/EN 60721-3-2)
	Przechowywanie ④	Klasy 1M2 (IEC/EN 60721-3-2)
Stopień zanieczyszczenia	2 (IEC/EN 60664-1)	
Stopień ochrony IP	IP 20 (IEC/EN 60529), oprócz listwy zaciskowej i osłony wentylatorów Typ otwarty (UL 50)	
Wysokość	Praca, przechowywanie	Maks. 1 000 m n.p.m.
	Transportowanie	Maks. 10 000 m n.p.m.

④ W oryginalnym opakowaniu transportowym

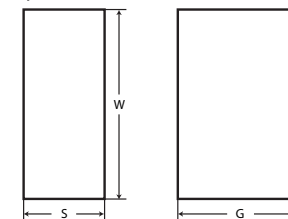
## 9 Dane techniczne

### 9.1 Serwowzmacniacze MR-J4-B i MR-J4W-B

Parametry	MR-J4-□□	10B	20B	40B	60B	70B
	MR-J4W□□	2-22B	2-44B	2-77B	3-222B	3-444B
Napięcie zasilania	Obwód główny	1-fazowe lub 3-fazowe 200-240 V AC, 50/60 Hz				
	Obwód sterujący	1-fazowe 200-240 V AC, 50/60 Hz				
System sterowania	Interfejsu	24 V DC, ±10 % (wymagana wydajność prądu: 200 mA, wyłącznie z sygnałami złącza CN8)				
	System sterowania	Sterowanie sinusoidalne PWM/system sterowania prądu				
Funkcje bezpieczeństwa zgodne z EN 18000-5-2	EN ISO 13849-1 kategoria 3 PL d, EN 61508 SIL 2, EN 62061 z EN 18000-5-2 SIL 2					
Przewidywany średni czas do wystąpienia niebezpiecznej awarii	MTTFd = 100 [lat]					
Skuteczność monitorowania usterki systemu lub podsystemu	DC = 90 [%]					
Średnie prawdopodobieństwo wystąpienia niebezpiecznych awarii na godzinę	PFH = 1.01 x 10 <sup>-7</sup> [1/godz.]					
Żywotność eksploatacyjna	T <sub>M</sub> = 20 [lat]					
Czas odpowiedzi	≤8 ms (wejście STO wyłączone → odłączenie energii na wyjściu)					
Kategoria przepięciowa	III (IEC/EN 60664-1)					
Stopień ochrony	I (IEC/EN 61800-5-1)					
Wytrzymałość zwarciova (SCCR)	100 kA					

Parametry	MR-J4-□□	100B	200B	350B	500B	700B
	MR-J4W□□	2-1010B				
Zasilanie obwodu głównego	3-fazowe 200-240 V AC, 50/60 Hz					
<b>Wszystkie pozostałe parametry mają takie same wartości jak w poprzedniej tabeli.</b>						

### 9.2 Wymiary



Wzmacniacz serwo	S [mm]	W [mm]	G [mm]	Ciężar [kg]
MR-J4-10B/20B	40	168 ①	135 ②	0,8
MR-J4-40B/60B	40	168 ①	170 ②	1,0
MR-J4-70B/100B	60	168 ①	185 ②	1,4
MR-J4-200B	90	168 ①	195 ②	2,1
MR-J4-350B	90	168 ①	195 ②	2,3
MR-J4-500B	130	250	200 ① ②	4,6
MR-J4-700B	172	300	200 ① ②	6,2
MR-J4W2-22B/W2-44B	60	168	195 ②	1,4
MR-J4W2-77B/W2-1010B	85	168	195 ②	2,3
MR-J4W3-222B/W3-444B	85	168	195 ②	2,3

① Montowane bez baterii MR-BAT6V1SET

② Bez złącz

## Telepítési útmutató MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítőkhöz

Rend. sz. 260566 HUN, A verzió, 09052012

Mitsubishi Electric Corporation  
2-7-3 Marunouchi, Chiyoda-ku, Tokyo, Japan

Mitsubishi Electric Europe B.V.  
Gothaer Straße 8, 40880 Ratingen, Germany

Minden jog fenntartva. A termékek tulajdonságait és a műszaki adatokat érintő információk helyességéért nem vállalunk garanciát.

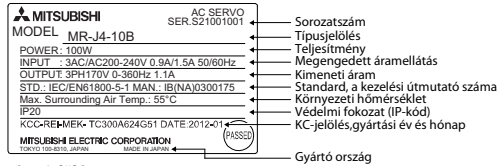
### Szállítási terjedelem

Vegye ki a terméket a csomagolásából, és győződjön meg arról, hogy a szervoerősítő típusábráján szereplő adatok megegyeznek a rendeléskor megadott adatokkal.

A csomag tartalma	Mennyiség
Szervoerősítő	1
Csatlakozódugasz az áramellátáshoz a CNP1/CNP2 ① számára	Mindegyikből 1
Csatlakozódugasz az áramellátáshoz a CNP3 ① számára	Tengelyek száma x 1
Szerszám az előbbi csatlakozódugaszok nyitására ①	1
Telepítési útmutató a MELSERVO-J4 szervoerősítő-sorozat biztonságos üzemeltetéséhez (jelen kiadvány)	1
CN8 rövidre záró dugasz	1

① 1 tengelyes, 5kW-nál nagyobb szervoerősítő esetén nem része a szállítási terjedelemnek.

### Típusábra



### Típusjelölés

MR-J4W2-10B

Mitsubishi Electric AC szervoerősítő, MELSERVO-J4 terméksorozat

Üres vagy Sn: Speciális szoftververzió (n = 00 bios 999)

Üres vagy 2-5 alfanumerikus karakter: Speciális hardververzió (EA, EB, EC, MA01-1 stb.)

B: SSCNETIII kompatibilis kivétel

Kód	Tengelyek száma	Kód	Kimenő teljesítmény [kW]	Kód	Kimenő teljesítmény [kW]	Kód	Kimenő teljesítmény/Tengely [kW]		
W2	2					A	B	C	
W3	3	10	0,1	200	2	22	0,2	0,2	—
		20	0,2	350	3,5	44	0,4	0,4	—
		40	0,4	500	5	77	0,75	0,75	—
		60	0,6	700	7	1010	1	1	—
		70	0,75	—	—	222	0,2	0,2	0,2
		100	1	—	—	444	0,4	0,4	0,4

## 1 Előszó a dokumentumhoz

Ez a dokumentum az eredeti angol változat magyar nyelvű fordítása.

### 1.1 Dokumentáció a MELSERVO MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítőkhöz

Jelen útmutató a MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő telepítését ismerteti.

A következő kézikönyvekben további információk találhatóak a készülékekkel kapcsolatban:

- Kezelési útmutató az MR-J4-B, cikksz.: SH(NA)030106-\*
- Kezelési útmutató az MR-J4W-B, cikksz.: SH(NA)030105-\*
- Kezelési útmutató lineáris szervomotorokhoz, cikksz.: SH(NA)030110-\*
- Kezelési útmutató direkt hajtású szervomotorokhoz, cikksz.: SH(NA)030112-\*
- Kezelési útmutató szervomotorokhoz (3. kötet), cikksz.: SH(NA)030113-\*
- Kezelési útmutató lineáris kódolóhoz (3. kötet), cikksz.: SH(NA)030111-\*

A fenti dokumentumok díjmentesen letölthetők internetes oldalunkról, amelynek címe: www.mitsubishi-automation.hu.

Amennyiben kérdése volna a jelen telepítési útmutatóban ismertetett készülék telepítésével és üzemeltetésével kapcsolatban, kérjük, forduljon az önhöz legközelebbi kereskedelmi kirendeltségünkhöz vagy viszonteladónkhoz.

A biztonságttechnikai készülék telepítése speciális szakutadást feltételez, amelyre a jelen dokumentum nem tér ki.

### 1.2 A dokumentum célja

Jelen dokumentum a gépgyártó és/vagy műszaki munkatársai, valamint a gépkezelők számára ismerteti az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítők biztonságos telepítését.

A dokumentumokhoz nem tartoznak a biztonságttechnikai rendszerbe integrált vagy integrálandó gépek kezeléséről szóló kézikönyvek. Ezen információk a gép kezelési kézikönyveiben található meg.

### 1.3 A biztonsággal kapcsolatos fogalmak meghatározása

#### 1.3.1 Az IEC 61800-5-2 szabvány leállítási funkciói

STO funkció (lásd IEC 61800-5-2:2007 4.2.2.2 STO)

Az MR-J4-B és az MR-J4W-B egység „biztonsági nyomaték-kikapcsolás” (STO – Safe Torque Off) funkcióval rendelkezik. A funkció anélkül áramtalanítja és kapcsolja le a szervomotort, hogy a szervoerősítő áramellátását galvanikusan le kellene választani.

A biztonsági funkció a következőket foglalja magában:

- Leállítás az IEC 60204-1 szabvány 0. kategóriája szerint
- Váratlan újraindulással szembeni védelem

## 2 Biztonsági tudnivalók

Jelen fejezet az Ön és a rendszert kezelő személyek biztonsága szempontjából fontos tényezőket ismerteti. Olvassa el figyelmesen a jelen fejezetet, mielőtt hozzáfér a telepítéshez.

A telepítési útmutató a készülék szakszerű és biztonságos használata szempontjából fontos figyelmeztetéseket tartalmaz. Ezek jelentése a következő:

**VESZÉLY:**  
**A felhazárdót fenyegető veszélyre figyelmeztet.**  
**A megadott elővigyázatossági óvintézkedések be nem tartása veszélyt jelenthet a felhasználó életére és egészségére.**

**VIGYÁZAT:**  
**A készüléket fenyegető veszélyre figyelmeztet.**  
**A megadott elővigyázatossági óvintézkedések be nem tartása a készülék vagy más anyagi javak súlyos károsodását okozhatja.**

### 2.1 Képzett szakember

Az MR-J4-B és az MR-J4W-B szervoerősítőket csak képzett szakemberek telepíthetik. A biztonsági szakemberekkel szembeni követelmények:

- részvétel a megfelelő képzésben, (A képzéseket a Mitsubishi Electric helyi kirendeltségei szervezik. A képzések időpontjairól és helyéről az önhöz kirendeltségeinken érdeklődhet.)
- a gép kezeléséért felelő személy által ismertett a gép kezeléséről és az aktuálisan érvényes biztonsági rendelkezéséről,
- az MR-J4-B és MR-J4W-B egységek valamennyi kézikönyvének elolvasása és a bennük leírtak megértése, továbbá
- a biztonságttechnikai felügyeleti rendszerhez csatlakoztatott védelmi berendezések (pl. fényfüggöny) kézikönyveinek elolvasása és a bennük leírtak megértése.

### 2.2 A készülék alkalmazása

Az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítők megfelelnek a következő biztonsági szabványoknak, és az MR-J3-DO5 biztonsági modul, illetve bevizsgált biztonsági relémodulokkal vagy biztonsági PLC-kkel egyaránt üzemeltethetők. Az alkalmazás a következő szabványokkal összhangban történik:

- EN ISO 13849-1 kategória 3 PL d
- EN 62061 SIL CL 2
- EN 61800-5-2 SIL 2 (STO)
- EN 61800-5-1
- EN 61800-3
- EN 60204-1

### 2.3 Rendeltetészerű használat

A MELSERVO MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítőket kizárólag a megengedett határértékek (feszültség, hőmérséklet stb., lásd még a műszaki adatoknál és a gépen elhelyezett típusábrán) közötti üzemeltesse. A készülékeket csak szakképzett személy üzemeltetheti, kizárólag azon a gépen, amelyre a szakképzett személy azt az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítők kezelési útmutatójának figyelembe vételével eredetileg felszerelte és üzembe helyezte. A készülék szakszerű használata, illetve átalkatása esetén a Mitsubishi Electric Co. mindennemű kárigenyit elutasít akkor is, ha az a felszereléssel vagy a telepítéssel kapcsolatos.

**⚡ VESZÉLY**

**A telepítés megkezdése előtt várjon legalább 15 percet, hogy a kondenzátorok feszültsége a hálózati tápellátás lekapcsolása után veszélytelen értékre csökkenjen.**

#### 2.3.1 Külső készülékek és az áramellátás csatlakozása

- Helyi vezetékvezés

A készülékek huzalozásához csakis 60 °C/75 °C használatra jóváhagyott réz vezetékeket használjon. A következő táblázatban a vezeték-keresztmetszetek (AWG □) láthatók 75°C-on. Használjon megfelelő érvéghüvelyt a vezeték csatlakoztatásához.

Szervoerősítő	Vezeték-keresztmetszet [mm <sup>2</sup> ]			
	L1/L2/L3/PE ①	L11/L21	P+/C	U/V/W/PE ①②
MR-J4-10B/MR-J4-20B/MR-J4-40B/ MR-J4-60B/MR-J4-70B/MR-J4-100B	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	P+/C	2 (AWG 14)
MR-J4-200B	3,5 (AWG 12)			3,5 (AWG 12)
MR-J4-350B	5,5 (AWG 10)	2 (AWG 14)	P+/C	3,5 (AWG 12)
MR-J4-500B ③	8 AWG 8			8 (AWG 8)
MR-J4-700B ③	2 (AWG 14)	2 (AWG 14)	P+/C	2 (AWG 14)
MR-J4W□□B	2 (AWG 14)			2 (AWG 14)

- PE (védőföldelés) ④
- A vezeték keresztmetszeteit a szervomotor kimenő teljesítménye alapján válassza meg. A táblázatban szereplő értékek a szervoerősítő kimenő teljesítményén alapulnak.
- A kapcsoléc csatlakoztatásához kizárólag a mellékelt eredeti csavarokat használja.
- Kiválasztási példa tokozott megszakítóra (MCCB) és biztosítókra  
Ha a szervoerősítő olyan biztosítékkal vagy megszakítóval védendő, amelynek megszakítási teljesítménye nem kisebb mint 300 A effektív érték és 240 V maximum, válasszon egy T kioldási karakterisztikájú biztosítékot vagy egy tokozott megszakítót (UL 489 Listed MCCB) a következő táblázatból. A táblázatban szereplő biztosítékok és tokozott megszakítók a szervoerősítő névleges bemeneti és kimeneti értékein alapuló példák. Alacsonyabb teljesítményű szervomotor használata esetén kisebb névleges áramú biztosítékot vagy megszakítót is használhat. Más biztosítékok és megszakítók kiválasztásával kapcsolatban további információkat a szervoerősítő kezelési útmutatójában olvashat.

Szervoerősítő	Tokozott megszakító (240 V AC)	Biztosíték (300 V)
MR-J4-10B/MR-J4-20B/ MR-J4-40B/MR-J4-60B/ MR-J4-70B/MR-J4W2-22B	NF63-SW 3P 6A W	10 A
MR-J4-60B ④/MR-J4-70B ④/ MR-J4-100B/MR-J4W2-44B/ MR-J4W2-77B/MR-J4W3-222B/ MR-J4W3-444B	NF63-SW 3P 10A W	15 A
MR-J4-200B/MR-J4W2-44B ④/ MR-J4W2-1010B	NF63-SW 3P 16A W	30 A
MR-J4-350B/ MR-J4W2-77B ④/MR-J4W3-444B ④	NF63-SW 3P 20A W	40 A
MR-J4-500B	NF63-SW 3P 30A W	60 A
MR-J4-700B	NF63-SW 3P 40A W	80 A

④ Egyfázisú 200 V AC áramellátásnál

#### ● Áramellátás

Ezek a szervoerősítők csillag csatlakozással csatlakoztathatók, ahol a nullapont földelendő (IEC/EN 60664-1 szerinti III-as túlfeszültség-kategória). Ha azonban egyfázisú áramellátáshoz kívánja használni a nullapontot, megerősített szigetelésű transzformátort kell csatlakoztatni. Az interfészek áramellátásához külső 24 V-os, megerősített szigetelésű I/O-csatlakozós tápegységet használjon.

#### ● Földelés

Az áramütés elleni védelemhez csatlakoztassa a szervoerősítő védőföldelését (PE) (kapocs jelölése: Ⓧ) a kapcsolószerkevény földelőkapcsára (PE). A művelet során ügyeljen arra, hogy egyenlő több földkábel nem szabad egy csavaros kapocsra csatlakoztatni. A földkábel mindig csak egyesével csatlakoztassa. Ha hibaáram-védőkapcsolót használ az áramütés elleni védelemre, a szervoerősítőt a földelőkapcspon (PE) kell földelni. Az áramellátás felőli oldalon csak egy B típusú hibaáram-védőkapcsoló használható a készülékhez.



#### 2.3.2 Megfelelés az EU-irányelveknek

A telepítés, az üzemeltetés és az rendszeres karbantartás tekintetében az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítőt a következő szabványok szerint tervezték: Gépekre vonatkozó irányelv (2006/42/EC), Elektromágneses összeférhetőségre vonatkozó (EMC) irányelv (2004/108/EC) és Kisfeszültségű irányelv (2006/95/EC)

#### ● EMC-követelmények

Az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő megfelel az EN 61800-3 szabvány C3-as kategóriájának. Az I/O-csatlakozóvezetéseket (max. hossz: 10 m) és a kódoló kábelét (max. hossz: 50 m) földelni kell az árnyékolásnál. Helyezzen el a bemeneti oldalon egy rádiófrekvenciás zavaroszűrőt és egy túlfeszültségvédőt.

#### ● Megfelelési nyilatkozat (DoC – Declaration of Conformance)

A MITSUBISHI ELECTRIC EUROPE B.V. ezúton kijelenti, hogy a szervoerősítők megfelelnek a vonatkozó követelményeknek és szabványoknak (2006/42/EC, 2004/108/EC és 2006/95/EC). A megfelelőségi nyilatkozat (DoC) másolata a vállalat internetes oldaláról letölthető.

#### 2.3.3 Megfelelés az USA/Kanada irányelveinek (UL/CSA tanúsítvány)

Jelen szervoerősítő az UL 508C és CSA C22.2 14. sz. szabványok figyelembe vételével készült. Az UL/CSA tanúsítványokkal kapcsolatos részletes információk az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő kezelési útmutatójában olvashatók.

#### ● Telepítés

A kapcsolószerkevénynek legalább 150%-kal nagyobb kell lennie a benne elhelyezendő összes MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítőnél. A kapcsolószerkevényt ezen kívül úgy kell kialakítani, hogy a belső hőmérséklete soha ne haladja meg az 55 °C értéket. A szervoerősítőket fém kapcsolószerkevényben kell elhelyezni. Környezeti feltételeként nyitott kivétel (UL 50) megengedett, az érvényes túlfeszültségű kategória pedig a III-as. A telepítés helyének szennyezettsége nem lehet nagyobb a 2-es szintnél. Kizárólag vörös réz vezetékeket használjon.

Rövidzárlati áram értéke (SCCR – Short-Circuit Current Rating)  
Használata olyan áramkörben megengedett, amelynek árama maximum 500 V feszültségnél nem haladja meg a 100 kA rms értéket.

#### ● Túlterhelésvédelmi karakterisztika

Az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő elektronikus túlterhelésvédelemmel rendelkezik a szervomotor-kimeneten. Ez a védelmet a szervoerősítő névleges kimenő áramának (a teljes terhelés áramának) 120%-ára méretezték.

#### ● A kondenzátor kiszülése

**⚡ VESZÉLY**

**Áramütés veszélye – A hálózati feszültség kikapcsolása után ne érintse meg azonnal a hajtásvezetéseket vagy a huzalozást. A kondenzátor kiszülési ideje legalább 15 perc.**

- Mellékáramkör-védelem (Branch Circuit Protection)  
Egyesült államokbeli használat esetén söntáramkörös védelmet (Branch Circuit Protection) kell kialakítani a National Electrical Code és a helyileg érvényes szabályozások figyelembe vételével.  
Kanadai használat esetén söntáramkörös védelmet (Branch Circuit Protection) kell kialakítani a Canada Electrical Code és a helyileg érvényes szabályozások figyelembe vételével.

## 2.4 Általános védelmi tudnivalók és intézkedések

### VIGYÁZAT

**Vegye figyelembe a következő tudnivalókat és intézkedéseket!**

A MELSERVO MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő szakszerű használatához vegye figyelembe a következő pontokat:

- Biztonsági berendezéseket és biztonságtechnikai felügyeleti rendszereket kizárólag biztonsági képzésben részesült személyek szerelhetnek fel és helyezhetnek üzembe.
- A biztonsági berendezéseknek (kapcsoló, relé, PLC, huzalozás stb.), a kapcsolószekrénynek és valamennyi kockázat- és hibaelemzésnek teljesítenie kell az EN ISO 13849-1 (EN954-1) és EN ISO 13849-2 szabványok követelményeit, és rendelkezniük kell a tanúsítványhoz szükséges minimális teljesítményszinttel. Vegye figyelembe a biztonsági szabványok tudnivalóit és követelményeit.
- A MELSERVO MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő felszerelések, telepítések és üzemeltetések vegye figyelembe a helyileg érvényes szabványokat és előírásokat.
- Ha a próbaüzem során zajt tapasztal, vegye figyelembe a kézikönyvekben szereplő tudnivalókat.
- A MELSERVO MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő telepítésével, üzemeltetésével és rendszeres karbantartásával kapcsolatban tartsa be a helyileg érvényes szabványokat és előírásokat, különös figyelemmel a következőkre:
  - a 98/37/EK gépekre vonatkozó irányelv (2009.12.29-től 2006/42/EK gépekre vonatkozó irányelv),
  - a 2004/108/EK EMC előírás,
  - a 2006/95/EK kisfeszültségű irányelv és
  - a munkavédelmi előírások/munkavédelmi törvény.
- A MELSERVO MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítőnek helyet adó gép gyártója és tulajdonosa felelős a vonatkozó biztonsági előírások és rendelkezések betartásáért, illetve a szükséges engedélykés beszerzéséért.
- Feltétlenül tartsa be minden tudnivalót, különös figyelemmel a kézikönyvek testüzemre vonatkozó speciális útmutatásaira.
- A próbaüzemet kizárólag szakember vagy szakképzett és erre jogosult személy végezheti. A próbaüzem feljegyzését és dokumentálását úgy kell elvégezni, hogy azt harmadik személy bármikor rekonstruálhassa és megérthesse.
- A felszerelésnek és a huzalozásnak az adott felhasználásra érvényes biztonsági előírások betartásával kell történnie.
- A „biztonsági nyomaték-kikapcsolás” (STO – Safe Torque Off) funkció az IEC 61800-5-2 szerint csak és kizárólag arra szolgál, hogy a szervomotort biztonságosan leállítsa a tápellátásról. A funkció nem akadályozza meg azt, hogy a motor tengelye külső és véletlen erőhatás következtében tovább forduljon vagy ismét mozgásba jöjjön. Ahhoz, hogy a motor tengelye külső erő hatására biztosan ne forduljon el, kiegészítő berendezések (pl. fék vagy ellensúly) használata szükséges.
- Az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő a 150 kHz és 30 MHz közötti frekvenciájú, folyó áramból eredő zavarfeszültségek szempontjából megfelel a változtatható fordulatszámú elektromos hajtásokra vonatkozó DIN EN 61800 szabvány 3. részének.

### VIGYÁZAT

**Az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő teljesíti a 2004/108/EK EMC-irányevet és az EN 61800-3 szabvány (2. környezeti/, „C3” PDS kategória) követelményeit. Az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő kizárólag ipari területen használható, otthoni használata nem engedélyezett.**

## 2.5 Fennmaradó kockázatok

A berendezés gyártója felelős a kockázatelemzésért és minden ebből származó fennmaradó kockázatról. A következő rész az STO (biztonsági nyomaték-kikapcsolás) és EMG (véskikapcsolás/vészleállítás) funkciók valamennyi fennmaradó kockázatát felsorolja. A fennmaradó kockázatokból eredő károkért vagy sérülésekért a Mitsubishi Electric nem vállal semminemű felelősséget.

### VESZÉLY

- **Felszerelés, huzalozás, illetve a biztonsági berendezés beállítása előtt feltétlenül olvassa el figyelmesen a vonatkozó kezelési útmutatót.**
- **Győződjön meg arról, hogy minden beépített biztonsági berendezés (pl. biztonsági kapcsoló, relé, érzékelő stb.) teljesíti a szükséges szabványokat. A Mitsubishi Electric által szállított biztonsági elemek EN ISO 13849-1 3. kat., Pl. d, EN 954-1 3. kat. és IEC 61508 SIL 2 szabványoknak való megfelelését a TÜV Rheinland tanúsítja.**
- **A biztonság csak abban az esetben szavatolt, ha a gépcsoport minden biztonsági berendezése fel vagy szerelve és be van állítva.**
- **Végezze el a gép/ gépcsoport kockázatbecslését, valamint a teljesítményszint meghatározását. Javasoljuk, hogy tanúsítsa a gépcsoport megfelelőségének egy olyan független intézettel, mint pl. a TÜV Rheinland.**

### VESZÉLY

- **A részegységeknek helyet adó gép telepítését, üzembe helyezését és javítását kizárólag képzett szakember hajthatja végre. A berendezés felépítését és üzemeltetését csakis képzett szakember végezheti (ISO 13849-1, F.1 táblázat, 5. sz.).**
- **A biztonsági berendezések többszörös hiba miatti üzemzavarának kizárásához rendszeresen végezze el a gépcsoport szabványoknak megfelelő vizsgálatát. A hibaelenőrzést teljesítményszinttel függetlenül évente legalább egyszer végre kell hajtani.**
- **Ha az inverterhíd felső és alsó teljesítménytranzistora egyszerre hibásodik meg, a szervomotor maximum fél fordulatot tesz.**

### VIGYÁZAT

- **Válassza el a biztonsági funkciók huzalozását a többi funkció huzalozásától (ISO 13849-1, F.1 táblázat, 1. sz.).**
- **Óvja a kábeleket a sérülésektől (kábelvezetékek a kapcsolószekrényben, kábelvédő csövek stb.).**
- **A kábelek elvezetése során tartsa az adott feszültségnek/jeltypusnak megfelelő biztonsági távolságokat.**

## 2.6 Ártalmatlanítás

A használhatatlan vagy nem javítható készüléket az adott országnak megfelelő hulladékkezelési rendelkezésekkel összhangban ártalmatlanítsa (vonatkozó Európai Hulladék Katalógus szám: 16 02 14).

## 2.7 Lítium-akkumulátorok szállítása

Lítium-akkumulátorok szállításakor vegye figyelembe az érvényes előírásokat és szabályozásokat (pl. az ENSZ (UN), a Nemzetközi Polgári Repülési Szervezet (ICAO) vagy a Nemzetközi Hajózási Szervezet (IMO) rendelkezéseit). Az opcionális akkumulátorok (MR-BAT6V1SET és MR-BAT6V1) CR17335A típusú lítium cellákból állnak, és nem tartoznak az ENSZ veszélyes áruk (9. osztály) besorolása alá.

## 3 Termékleírás

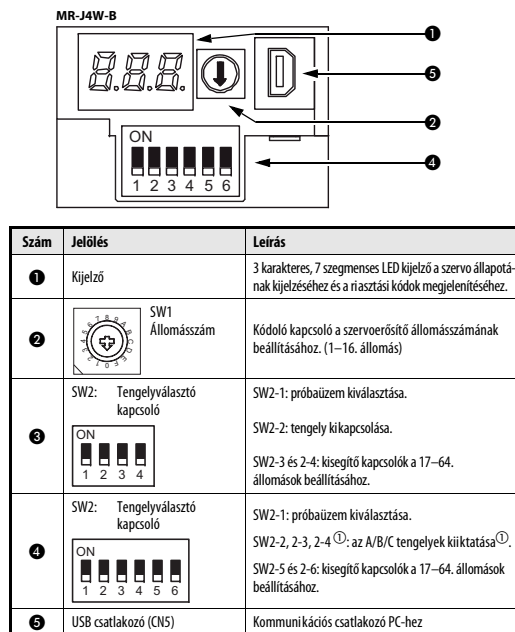
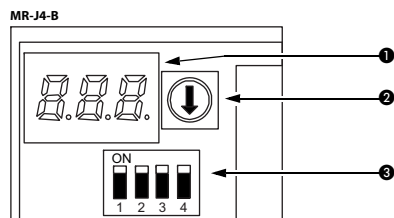
### 3.1 MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő

#### 3.1.1 Funkcióleírás

- Az MR-J4-B vagy MR-J4W-B szervoerősítő a főlerendelt vezérléstől a nagysebességű szinkron kommunikációs hálózaton (SSCNETIII) keresztül parancsjeleket kap, amelyeket felerősít, majd azokkal egy szervomotort hajt meg. Ennek hatására a szervomotor a parancsjelekkel arányos mértékű mozgásokat végez. A parancsjel a szabályozandó fordulatszámot, a nyomtatékat és pozíciót tartalmazza.
- Egy MR-J4W-B szervoerősítő kettő vagy három szervoerősítővel képes vezérelni.
- Az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő integrált STO (biztonsági nyomaték-kikapcsolás) funkcióval rendelkezik. A funkció anélkül kapcsolja ki a szervomotort, hogy a szervoerősítőt galvanikusan le kellene választani a tápellátásról.
- A mozgó terhelésen egy közvetlenül felszerelt kiegészítő kódoló ill. elmozdulás-jeladó található, amely a terhelés aktuális helyzetét visszaküldi a szervoerősítő számára. Ez a +megoldás zárt hurkú szabályozási kört biztosít a pozícionálás számára. Paraméterek segítségével a következő szabályozási módok választhatók ki:
  - Szabályozás a terhelési oldalon elhelyezett enkóderrel
  - Szabályozás a motorhoz tartozó enkóderrel
  - Kettős visszacsatolású szabályozás (motor enkóder és terhelés oldali enkóder)

A szabályozási módok konfigurálásával és beállításával kapcsolatban további információkat az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő kezelési útmutatójában olvashat.

#### 3.1.2 Kezelőelemek



Szám	Jelölés	Leírás
1	Kijelző	3 karakteres, 7 szegmens LED kijelző a szervo állapotának kijelzéséhez és a riasztási kódok megjelenítéséhez.
2	SW1 Állomásszám	Kódoló kapcsoló a szervoerősítő állomásszámának beállításához. (1–16. állomás)
3	SW2: Tengelyválasztó kapcsoló	SW2-1: próbaüzem kiválasztása. SW2-2: tengely kikapcsolása. SW2-3: 4; kiegészítő kapcsolók a 17–64. állomások beállításához.
4	SW2: Tengelyválasztó kapcsoló	SW2-1: próbaüzem kiválasztása. SW2-2, 2-3, 2-4: A/B/C tengelyek kiiktatása. SW2-5 és 2-6: kiegészítő kapcsolók a 17–64. állomások beállításához.
5	USB csatlakozó (CNS)	Kommunikációs csatlakozó PC-hez

① A C-tengely SW2-4 általi kikapcsolása csak a 3 tengelyhez való MR-J4W3-B modelleknél lehetséges. A 2 tengelyhez való MR-J4W2-B modelleknél az SW2-4 szolgál a gyári beállításokra.

### TUDNIVALÓ

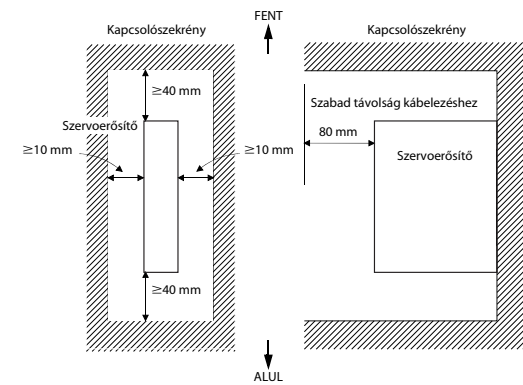
A kijelzett adatokkal és a csatlakozó állásával kapcsolatban további információkat az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő kezelési útmutatójában olvashat.

## 4 Fel- és leszerelés

### Beépítési helyzet és távolságok

### VIGYÁZAT

- **A készülékek kizárólag az előírt helyzetben szerelhetők fel. Ellenkező esetben működési hiba jelentkezhet.**
- **Tartsa be az előírt távolságot a szervoerősítő és a kapcsolószekrény belső fala, illetve a szervoerősítő és más készülékek között.**
- **Szerelje a szervoerősítőt függőleges helyzetben egy IP54 védettségű kapcsolószekrénybe, hogy a 2-es szennyezettségi osztály követelményei teljesüljenek.**
- **Ne szereljen fel olyan szervoerősítőt vagy szervomotort, amely hibás vagy hiányos.**
- **Ne fedje le a szervoerősítők és szervomotorok ventilátorral ellátott szellőző be- és kimenetét.**
- **A nagy mennyiségű hőt termelő készülékeket illetve opcionális elemeket (pl. fékellendítők) úgy szerelje fel, hogy a szervoerősítőt a sugárzó hő ne károsítsa, illetve működését ne befolyásolja.**
- **A szervoerősítőt kizárólag függőleges felületre, a függőleges helyzet megfelelő beállítása után szerelje fel.**
- **Telepítése közben ügyeljen arra, hogy a fűráskor keletkező forgács, illetve vezetékdarabok a szellőzőnyílásokon keresztül a szervoerősítőbe hullva ne okozzanak zárlatot.**
- **Gondoskodjon arról, hogy olaj, víz, fémpor stb. ne juthasson be a kapcsolószekrény szellőzőnyílásain, illetve az azokra szerelt ventilátorokon át.**
- **Amennyiben a kapcsolószekrény olyan környezetben kerül elhelyezésre, ahol maró gázoknak, szennyeződéseknek vagy pornak lesz kitéve, zárt csővezetékben vezessen a kapcsolószekrényhez tiszta, külső hűtőlevegőt, amely a kapcsolószekrényben túlnyomást létrehozva megakadályozza a por, gázok stb. kapcsolószekrénybe jutását.**
- **Rögzítse csavarokkal az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítőt a készülékek erre a célra szolgáló felső vagy alsó rögzítőnyílásainál.**



## 5 Huzalozás

### VESZÉLY

- **A telepítési munkálatok megkezdése előtt mindig kapcsolja ki a szervoerősítő hálózati tápellátását, továbbá kapcsoljon ki minden külső tápellátást.**
- **Mielőtt megkezdene a telepítést, várjon legalább 15 percet, míg a „CHARGE” visszajelző lámpa ki nem alszik. Fáziscseruza vagy hasonló eszköz segítségével győződjön meg arról, hogy a feszültség értéke veszélytelen szintre csökkent (a (+) és (–) csatlakozók). Ellenkező esetben fennáll az áramütés veszélye. Első lépésként mindig ellenőrizze, hogy kialakult-e a szervoerősítő elülső oldalán található „CHARGE” visszajelző lámpa.**
- **Földelje a szervoerősítőt és a szervomotort az előírásoknak megfelelően.**

### VIGYÁZAT

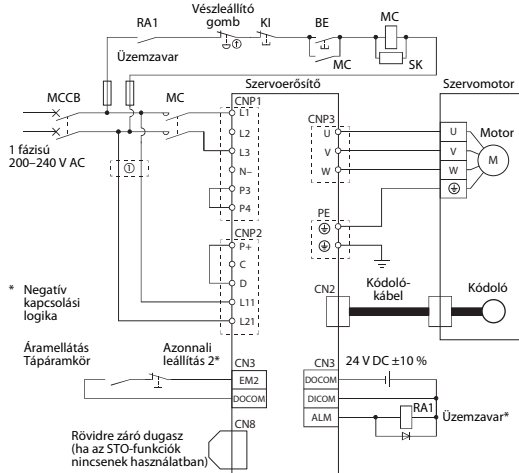
- **A szervohajtást kizárólag a szervoerősítő kézikönyvében leírt feltételek között üzemeltesse. Ne tegye ki a szervohajtást pornak, olajkőnek, korrozív vagy gyúlékony gázoknak, erős rezgésnek illetve ütéseknak, magas hőmérsékletnek, páralecsapódásnak vagy nedvességnek. A készüléket ilyen körülmények között üzemeltetve fennáll az áramütés, a tűz, a károsodás, valamint a készülék gyorsabb öregedésének veszélye.**
- **Telepítése közben ügyeljen arra, hogy a fűráskor keletkező forgács, illetve vezetékdarabok a szellőzőnyílásokon keresztül a szervoerősítőbe hullva ne okozzanak zárlatot.**
- **Ne érintse meg a szervoerősítő áram alatt lévő alkatrészeit (pl. csatlakozókapcsait és dugaszoló csatlakozókat).**
- **Ne érintse meg a szervoerősítőt, a szervomotort és az opcionális fékellendítőt röviddel a kikapcsolás után. Az alkatrészek üzem közben felmelegednek, így fennáll az égési sérülések veszélye.**
- **A MELSERVO MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő megfelel a változtatható fordulatszámú elektromos hajtások EMC-kibocsátására vonatkozó DIN EN 61800 szabvány 3. részében leírt EMC-követelményeknek.**
- **A felszerelésnek az EN 50274 szabványban leírtak szerint kell történnie.**
- **Az elektromos huzalozást az EN 60204-1 szabvány szerint kell kialakítani.**
- **Az áramellátásnak az EN 60204-1 szabvány értelmében képesnek kell lennie a rövid, 20 ms-os áramkimaradások áthidalására.**

### A tápellátás kapcsolja

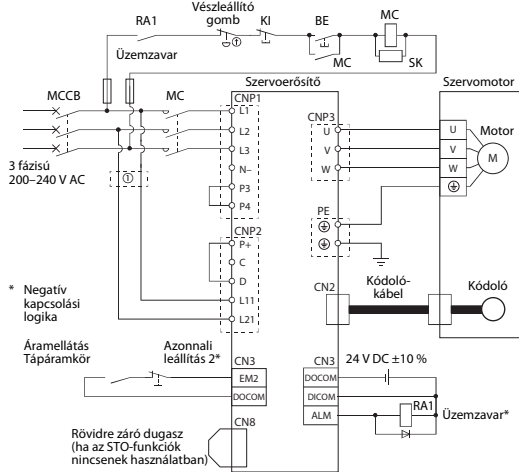
Jelölés	Jel
L1, L2, L3	Tápellátás áramellátása
L11, L21	Vezérlő áramkör áramellátása
N–	Opionális fékegyység
P+, C, D	Opionális fékellendítés/fékegyység
U, V, W	Szervomotor-kimenet
P3, PE ①	Opionális DC közbeiktató áramkör fojtó
PE	Védőföldelési vezeték

① csak az MR-J4-B típusnál

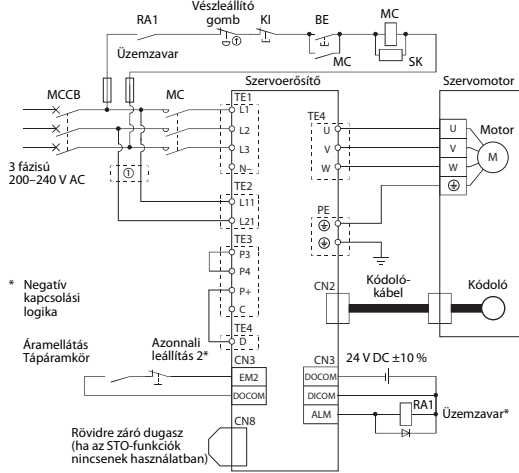
**1~, 200–240 V AC csatlakozás MR-J4-10B–MR-J4-70B egységhez**



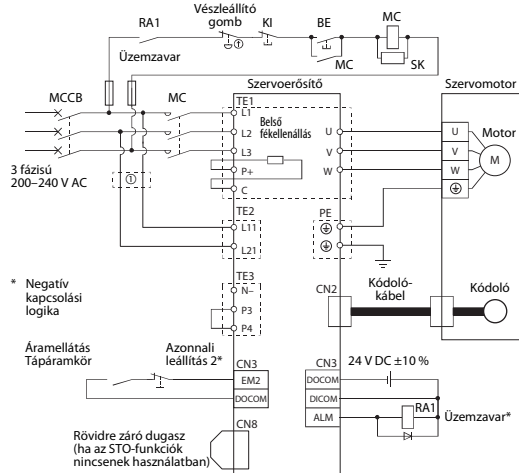
**3~, 200–240 V AC csatlakozás MR-J4-10B–MR-J4-350B egységhez**



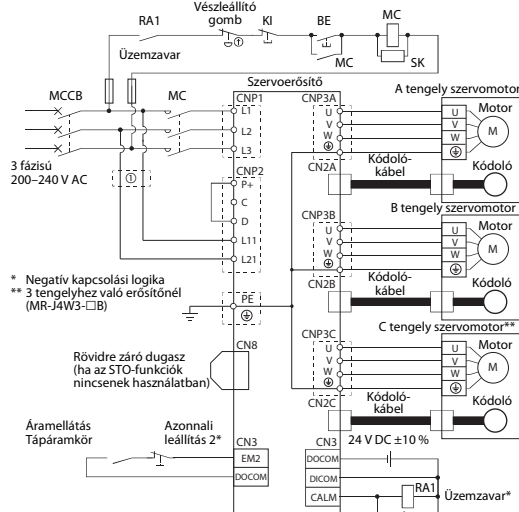
**3~, 200–240 V AC csatlakozás MR-J4-500B egységhez**



**3~, 200–240 V AC csatlakozás MR-J4-700B egységhez**



**3~, 200–240 V AC csatlakozás MR-J4W-□□B egységhez**



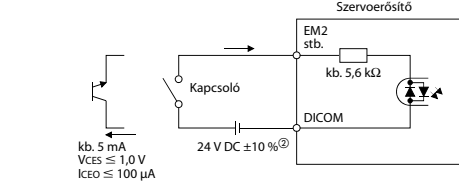
① Ha az L11 és L21 csatlakozóvezeték keresztmetszete kisebb az L1, L2 és L3 csatlakozóvezeték keresztmetszeténél, tokozott megszakítót (MCCB) kell használni.

**1~, 200–240 V AC csatlakozás MR-J4W-□□B egységhez**

Egyfázisú csatlakoztatáshoz csatlakoztassa az L1 és L3 kapcsokat a 200–240 V AC áramellátásra, és hagyja szabadon az L2 kapcsot (ahogy az MR-J4-10B–MR-J4-70B egységek egyfázisú 200–240 V AC csatlakoztatásánál).

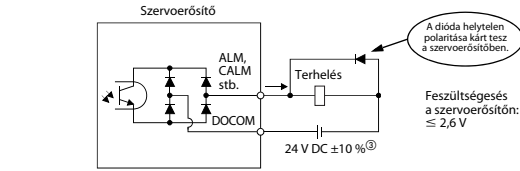
**Digitális interfészek pozitív logikával**  
Pozitív kapcsolási logikájú huzalozás kialakításához vegye figyelembe a következő kapcsolási ábrákat.

● DI-1 digitális bemenetek pozitív logikával (CN3)



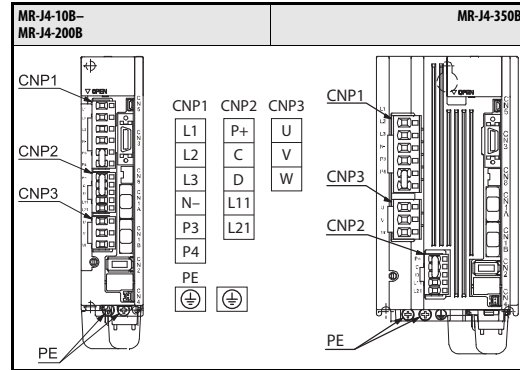
② Tápáram: MR-J4-□□B: 300 mA, MR-J4W2-□□B: 350 mA, MR-J4W3-□□B: 450 mA

● DO-1 digitális kimenetek pozitív logikával (CN3)

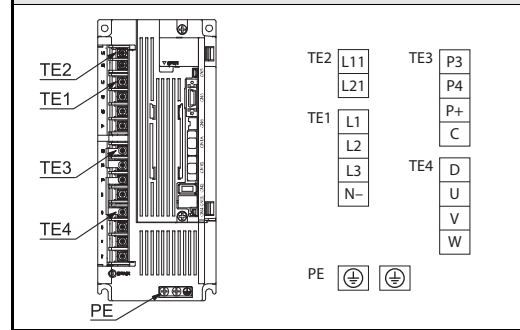


③ Tápáram: MR-J4-□□B: 300 mA, MR-J4W2-□□B: 350 mA, MR-J4W3-□□B: 450 mA  
Ha a feszültség túl nagy relék működtetéséhez, a feszültség 26,4 V-ra növelhető.

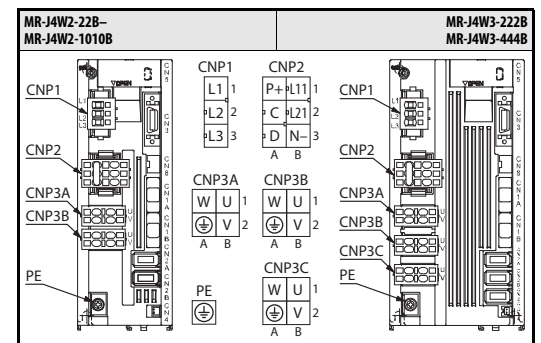
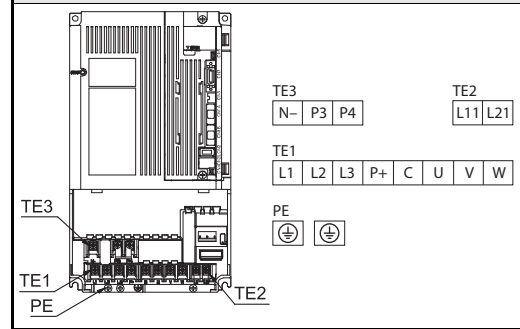
**Kapocsiosztás**



**MR-J4-500B**



**MR-J4-700B**



**Használható szervomotorok**

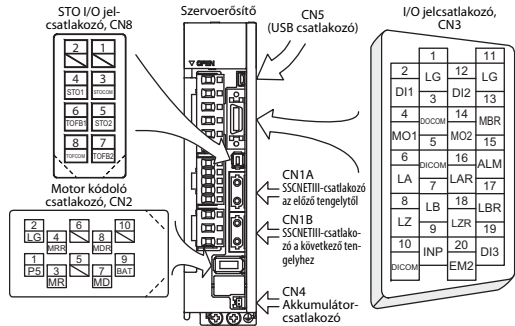
Szerveoerősítő	Forgómotor	Lineáris motor (primer oldal)	Direkt hajtású motor
MR-J4-10B	HG-KR053, HG-KR13, HG-MR053, HG-MR13	—	—
MR-J4-20B	HG-KR23, HG-MR23	LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20
MR-J4-40B	HG-KR43, HG-MR43	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-K2P1A-01M-2S51, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0	TM-RFM004C20
MR-J4-60B	HG-SR51, HG-SR52	LM-U2PBD-15M-15S0,	TM-RFM006C20, TM-RFM006E20
MR-J4-70B	HG-KR73, HG-MR73	LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-FP2B-06M-15S0, LM-K2P1C-03M-2S51, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10
MR-J4-100B	HG-SR81, HG-SR102	—	TM-RFM018E20
MR-J4-200B	HG-SR121, HG-SR201, HG-SR152, HG-SR202	LM-H3P3D-48P-C5S0, LM-H3P7B-48P-A5S0, LM-FP2B-06M-15S0, LM-K2P1C-03M-2S51, LM-U2P2B-40M-2S50	—
MR-J4-350B	HG-SR301, HG-SR352	LM-H3P7D-96P-A5S0, LM-K2P2C-07M-1S51, LM-K2P3C-14M-1S51, LM-U2P2C-60M-2S50	TM-RFM048G20, TM-RFM072G20, TM-RFM120J10
MR-J4-500B	HG-SR421, HG-SR502	LM-FP2D-12M-1S50, LM-FP4B-12M-1S50, LM-K2P2E-12M-1S51, LM-K2P3E-24M-1S51, LM-U2P2D-80M-2S50	TM-RFM240J10
MR-J4-700B	HG-SR702	LM-FP2F-18M-1S50, LM-FP4D-24M-1S50	—
MR-J4W2-22B, MR-J4W3-222B	HG-KR053, HG-KR13, HG-KR23, HG-MR053, HG-MR13, HG-MR23	LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20
MR-J4W2-44B, MR-J4W3-444B	HG-KR053, HG-KR13, HG-MR43, HG-MR053, HG-MR13, HG-MR23, HG-MR43	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-U2PAB-05M-05S0, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBB-07M-15S0	TM-RFM002C20, TM-RFM004C20
MR-J4W2-77B	HG-KR43, HG-KR73, HG-MR43, HG-MR73, HG-SR51, HG-SR52	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P7A-24P-A5S0, LM-K2P1A-01M-2S51, LM-K2P2A-02M-1S51, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-15S0, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM004C20, TM-RFM006C20, TM-RFM006E20, TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10
MR-J4W2-1010B	HG-KR43, HG-KR73, HG-MR43, HG-MR73, HG-SR51, HG-SR81, HG-SR52, HG-SR102	LM-H3P2A-07P-B5S0, LM-H3P3A-12P-C5S0, LM-H3P3B-24P-C5S0, LM-H3P3C-36P-C5S0, LM-H3P7A-24P-A5S0, LM-K2P1A-01M-2S51, LM-K2P2A-02M-1S51, LM-U2PAD-10M-05S0, LM-U2PAF-15M-05S0, LM-U2PBD-15M-15S0, LM-U2PBF-22M-15S0	TM-RFM004C20, TM-RFM006C20, TM-RFM006E20, TM-RFM012E20, TM-RFM012G20, TM-RFM040J10

**TUDNIVALÓ**

A kompatibilis szervomotorok konfigurációjával és huzalozásával kapcsolatban az adott szervomotor kezelési útmutatójában olvashat további információkat.

## 6 Jelek

### 6.1 Jelvezetékek



A CN2 és CN3 csatlakozók háza a szervoerősítő PE kapcsához (földelés) (⊕) csatlakozik.

### 6.2 I/O operandusok

#### Bemenő jelek

Szimbólum	Operandus	Csatlakozó	Tű
EM2	Azonnali leállítás 2	MR-J4-□-□-□ CN3	20
DI1	Felső végálláskapcsoló (FLS)		2
DI2	Alsó végálláskapcsoló (RLS)		12
DI3	Közéltéskapcsoló (DOG)		19
EM2	Azonnali leállítás 2	MR-J4W□-□-□-□ CN3	10
DI1-A	A tengely		7
DI1-B	B tengely		20
DI1-C	C tengely		1
DI2-A	A tengely		8
DI2-B	B tengely		21
DI2-C	C tengely		2
DI3-A	A tengely		9
DI3-B	B tengely		22
DI3-C	C tengely		15
STO1	STO1 kikapcsolási jel	CN8	4
STO2	STO2 kikapcsolási jel		5

#### Kimenő jelek

Szimbólum	Operandus	Csatlakozó	Tű
ALM ①	Üzemszavar	MR-J4-□-□-□ CN3	15
MBR ①	Tartófék automatikus kapcsolása		13
INP ①	Pozicionálás befejezve (in position)		9
LA	Kódoló A fázisimpulzus (differenciális kimenetek)	MR-J4-□-□-□ CN3	6
LAR	Kódoló B fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		7
LBR	Kódoló Z fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		17
LZ	Kódoló Z fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		8
LZR	Kódoló Z fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		18
MO1	Analog monitorkimenet 1		4
MO2	Analog monitorkimenet 2		14
CALM ①	És működési hiba	MR-J4W□-□-□-□ CN3	11
MBR-A ①	A tengely		12
MBR-B ①	B tengely		25
MBR-C ①	C tengely		13
LA-A	Kódoló A fázisimpulzus (differenciális kimenetek)	MR-J4W□-□-□-□ CN3	3
LAR-A	Kódoló B fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		16
LBR-A	Kódoló Z fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		17
LA-B	Kódoló A fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		5
LAR-B	Kódoló B fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		18
LB-B	Kódoló B fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		6
LBR-B	Kódoló B fázisimpulzus (differenciális kimenetek)		19

Szimbólum	Operandus	Csatlakozó	Tű
CINP ①	③ És pozícióban	CN3	24
TOFB1	STO1 állapot visszacsatolási jel	CN8	6
TOFB2	STO2 állapot visszacsatolási jel		7

#### Aramellátás

Szimbólum	Operandus	Csatlakozó	Tű	
			②	③
DICOM	A digitális bemenetek referenciapontja	CN3	5	23
DOCOM	A digitális kimenetek referenciapontja		3	26
LG	Referenciapont analog jelekhez		1/11	—
TOFCOM	TOFB1/TOFB2 referenciapont	CN8	—	14
SD	Árnyékolás			3
				Ház

- ① Operandusok kezdeti hozzárendelése ehhez a tűhöz; paraméterrel változtatható  
 ② MR-J4-□-□-□      ③ MR-J4W□-□-□-□

## 7 Karbantartás és javítás

### 7.1 Ellenőrizendő pontok

**⚠ VESZÉLY**

- **A karbantartási és javítási munkálatok megkezdése előtt várjon legalább 15 percet, míg a „CHARGE” visszajelző lámpa ki nem alszik. Fázisuzeróra vagy hasonló eszköz segítségével győződjön meg arról, hogy a feszültség értéke veszélytelen szintre csökkent a (P+) és (N-) kapcsokon. Ellenkező esetben fennáll az áramütés veszélye. Első lépésként mindig ellenőrizze, hogy kialudt-e a szervoerősítő elülső oldalán található „CHARGE” visszajelző lámpa.**
- **A karbantartási és javítási munkálatokat csakis olyan, megfelelő szakképzéssel rendelkező villamos szakember végezheti, aki jól ismeri az automatizálási technika érvényben lévő biztonságtechnikai szabványait. Ellenkező esetben fennáll az áramütés veszélye. Ha javítás vagy alkatrészcsere válik szükségessé, forduljon az önhöz legközelebbi kereskedelmi kirendeltségünkhöz vagy viszonteladónkhoz.**

**⚠ VIGYÁZAT**

- **Ne végezzen szigetelésvizsgálatot (ne mérjen szigetelési ellenállást) a szervoerősítőn szigetelésvizsgáló készülékkel, mert ez működési hibát okozhat.**
- **Felhasználóként ne végezzen a készüléken javítási munkálatokat, illetve ne szerelje szét az egységet.**

A következő ellenőrzések rendszeres időközönként történő végrehajtása javasolt:

- ① Ellenőrizze, hogy a csatlakozókapsok csavarjai szilárdan meg vannak-e húzva. Húzza meg ismét a lelazult csavarokat.

Szervoerősítő	Meghúzási nyomatékok [Nm]							
	L1/L2/L3	L11/L21	N-/P+	P3/P4	C	D	U/W/W	PE
MR-J4-10B- MR-J4-350B	—							
MR-J4-500B	1,2	0,8	1,2			1,2	1,2	1,2
MR-J4-700B						—		
MR-J4W□-□-□-□	—							

- ② Ellenőrizze a szervomotor csapágát, fékét stb., továbbá ellenőrizze, nem hallható-e szokatlan zaj a motor felől.  
 ③ Ellenőrizze a kábeleket és hasonló elemeket sérülések, illetve törés szempontjából. Az ellenőrzési ciklusokat mindig az aktuális igénybevétel alapján határozza meg.  
 ④ Ellenőrizze a szervoerősítő dugaszoló csatlakozóinak szoros illeszkedését.  
 ⑤ Ellenőrizze a dugaszok sérülésmentességét és a huzásirányú tehermentesítő állapotát.  
 ⑥ Győződjön meg arról, hogy nem rakódott por a szervoerősítőre.  
 ⑦ Ellenőrizze, hogy nem hallható-e szokatlan zaj a szervoerősítő felől.  
 ⑧ Ellenőrizze a motortengely és a hozzá kapcsolódó részegységek állapotát.

### 7.2 Élettartam

A következő alkatrészek rendszeres időközönként cserélendők. Amennyiben egy alkatrész meghibásodása ismertté válik, azt még akkor is haladéktalanul ki kell cserélni, ha nem érte el élettartamának végét. Az élettartam hossza szélsőséges terhelés és környezeti körülmények esetén lerövidülhet. A pótalkatrészeket az önhöz legközelebbi kereskedelmi kirendeltségünktől vagy viszonteladónktól szeretheti be.

Alkatrész	Elméleti élettartam (h = óra)			
Simító kondenzátor	10 év ①			
Relé	Bekapcsolási és azonnali leállítási ciklusok száma: 100 000 Be- és kikapcsolások száma STO-hoz: 1 000 000			
Ventilátor	10 000–30 000 h (2–3 év)			
Akumulátor eltarthatóság ②	Szervmotor	MR-J4-□-□-□	Forgó	Kb. 20 000 h
		MR-J4W□-□-□-□	Direkt hajtású	Kb. 5 000 h
			Forgó	Kb. 40 000 h/2 tengely, 30 000 h/3 tengely, 10 000 h/8 tengely
		Direkt hajtású	Kb. 10 000 h/2 tengely, 7 000 h/3 tengely, 2 000 h/8 tengely	
Elem ③	5 év a gyártástól			

- ① A csúcsáramok és a karakterisztika romlása befolyásolják. Az élettartam leginkább a környezeti hőmérséklettől és az üzemeltetési feltételektől függ. A kondenzátor fent megadott élettartama normál klímájú környezetben történő üzemeltetésre vonatkozik. (a környezeti levegő maximális hőmérséklete: 40 °C)  
 ② Feltétel: kikapcsolt áramellátást, 20°C-os környezeti hőmérsékletAz eltarthatóság arra az esetre érvényes, ha 1 MR-BAT6V1SET akkumulátor van használatban az MR-J4-□-□-□ és 5 MR-BAT6V1 az MR-J4W□-□-□ típusúhoz, miközben a szervoerősítő áramellátása ki van kapcsolva. Cserélje ki az akkumulátorokat az első üzembe helyezés után 3 évvel, függetlenül attól, hogy a szervoerősítő be volt-e kapcsolva. Ha az akkumulátort a megadott eltarthatósági idő után használja [AL 25 Abszolútérték-pozíció törölődött] jelzés jelenhet meg.  
 ③ Az akkumulátorok minősége a tárolási körülményektől függően romlik. Az akkumulátor élettartama a gyártástól számítandó, és független attól, hogy volt-e csatlakoztatva a telep.

## 8 Szállítás és tárolás

**⚠ VIGYÁZAT**

- **A sérülések elkerülése érdekében a szállításhoz használjon megfelelő emelőberendezést.**
- **Ne helyezzen egymásra a megengedettnél több csomagolt szervoerősítőt.**
- **Ne emelje meg a szervomotort a csatlakozókábeleknél, a motortengelynél vagy a kódolónál fogva.**
- **Szállítás közben ne az elülső burkolatnál fogja a szervoerősítőt. Ellenkező esetben a szervoerősítő leeshet.**
- **A szervoerősítőt egy, a kezelési útmutató elírásainak megfelelő, masszív falra szerelje.**
- **Ne mászson fel és ne lépjen rá a készülékekre. Ne helyezzen nehéz tárgyakat a készülékekre.**
- **Az opcionális akkumulátortelep szállításával és kezelésével kapcsolatban további információkat az MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő kezelési útmutatójában olvashat.**

Vegye figyelembe a tárolásra és üzemeltetésre vonatkozó alábbi feltételeket.

Környezet	Feltétel
Környezeti hőmérséklet	Üzem: 0 és +55 °C, 3K3 osztály (IEC/EN 60721-3-3) Szállítás ④: -20 és 65 °C, 2K4 osztály (IEC/EN 60721-3-2) Tárolás ④: -20 és +65 °C, 1K4 osztály (IEC/EN 60721-3-1)
Megengedett relatív páratartalom	Üzem, Szállítás, Tárolás: 5 és 90 % RH
Kémiai/aktiv anyagok	Üzem: 3C2 osztály (IEC/EN 60721-3-3) Szállítás ④: 2C2 osztály (IEC/EN 60721-3-2) Tárolás ④: 1C2 osztály (IEC/EN 60721-3-1)
Biológiai környezeti feltételek	Üzem: 3B1 osztály (IEC/EN 60721-3-3) Szállítás ④: 2B1 osztály (IEC/EN 60721-3-2) Tárolás ④: 1B1 osztály (IEC/EN 60721-3-1)
Rezgésszilóóság	Vizsgálati értékek: 10–57 Hz állandó 0,075 mm amplitúdóval, 57–150 Hz állandó 9,8 m/s <sup>2</sup> (1 g) gyorsulással az IEC/EN 61800-5-1 szerint (Fc ellenőrzése az IEC 60068-2-6 szerint) Üzem: 5,9 m/s <sup>2</sup> (0,6 g) Szállítás ④: 2M3 osztály (IEC/EN 60721-3-2) Tárolás ④: 1M2 osztály (IEC/EN 60721-3-2)
Szennyezettségi osztály	2 (IEC/EN 60664-1)
Védettség	IP20 (IEC/EN 60529), a kapcsoléc és a ventilátor fedőrácsának kivételével Nyitott kivitel (UL 50)
Telepítési magasság	Üzem, Tárolás: Max. 1 000 m a tengerszint felett. Szállítás: Max. 10 000 m a tengerszint felett.

- ④ Az eredeti szállítási csomagolásban

## 9 Műszaki adatok

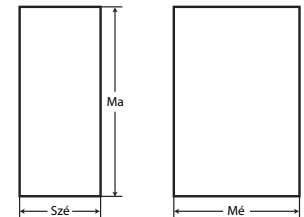
### 9.1 MR-J4-B és MR-J4W-B szervoerősítő

Jellemző	MR-J4-□-□	10B	20B	40B	60B	70B
	MR-J4W□-□-□-□	2-22B	2-44B	2-77B	3-222B	3-444B
Tápegység	Tápáramkör	1 fázisú vagy 3 fázisú, 200–240 V AC, 50/60 Hz				
	Vezérlő áramkör	1 fázisú, 200–240 V AC, 50/60 Hz				
Vezérlőrendszer	Csatlakozó	24 V DC, ±10 % (áramfelvétel: 200 mA, a CN8 dugaszok jeleivel együtt)				
	Színuszos PWM-szabályozás/áramszabályozás	Szinuszos PWM-szabályozás/áramszabályozás				
Biztonsági funkciók az (STO)	EN ISO 13849-1 3 PL d kategória, EN 61508 SIL 2, EN IEC 61800-5-2 szabvány szerint					
Veszélyes meghibásodásig várható átlagos idő	MTTFd = 100 [év]					
Rendszer vagy részrendszer hibafelügyeletének megbízhatósága	DC = 90 [%]					
Veszélyes hiba előfordulásának átlagos valószínűsége	PFH = 1,01 × 10 <sup>-7</sup> [1/óra]					
Működési időtartam	T <sub>M</sub> = 20 [év]					
Megszólalási idő	≤8 ms (STO-bemenet ki → energiakapcsolás)					
Tűlfeszültségi kategória	III (IEC/EN 60664-1)					
Védettség osztály	I (IEC/EN 61800-5-1)					
Rövidzárlati áram értéke (SCCR)	100 kA					

Jellemző	MR-J4-□-□	100B	200B	350B	500B	700B
	MR-J4W□-□-□-□	2-1010B				
Aramellátás Tápáramkör	3 fázisú, 200–240 V AC, 50/60 Hz					

**Minden más jellemző megegyezik a táblázatban leírtakkal.**

### 9.2 Méretek



Szervoerősítő	Szé [mm]	Ma [mm]	Mé [mm]	Tömeg [kg]
MR-J4-10B/20B	40	168 ①	135 ②	0,8
MR-J4-40B/60B	40	168 ①	170 ②	1,0
MR-J4-70B/100B	60	168 ①	185 ②	1,4
MR-J4-200B	90	168 ①	195 ②	2,1
MR-J4-350B	90	168 ①	195 ②	2,3
MR-J4-500B	130	250	200 ① ②	4,6
MR-J4-700B	172	300	200 ① ②	6,2
MR-J4W2-22B/W2-44B	60	168	195 ②	1,4
MR-J4W2-77B/W2-1010B	85	168	195 ②	2,3
MR-J4W3-222B/W3-444B	85	168	195 ②	2,3

- ① beszerelt MR-BAT6V1SET telep nélkül  
 ② csatlakozók nélkül





## 2.4 Obecné bezpečnostní pokyny a opatření

### POZOR

**Dodržujte pokyny a opatření!**

Pro správné použití MELSERVO servosílovačů MR-J4-B a MR-J4W-B dodržujte následující body:

- Bezpečnostní zařízení a řídicí systémy mohou být instalovány a uváděny do provozu výhradně proškoleným personálem.
- Všechna bezpečnostní zařízení (spínače, relé, PLC, zapojení atd.), elektrický rozvaděč a všechna hodnocení rizik a chyb musí splňovat požadavky EN ISO 13849-1 (EN954-1) a EN ISO 13849-2 minimálně na úrovni požadované certifikace. Dodržujte odpovídající pokyny a požadavky bezpečnostních standardů.
- Při montáži, instalaci a provozu MELSERVO servosílovačů MR-J4-B a MR-J4W-B dodržujte místní standardy a předpisy.
- Dodržujte pokyny v příručkách ohledně hluku během testovacího provozu.
- Při instalaci, provozu a periodické údržbě MELSERVO servosílovačů MR-J4-B a MR-J4W-B dodržujte národní předpisy a ustanovení, především
  - Směrnice o strojích 98/37/EC (z 29.12.2009 Směrnice o strojích 2006/42/EC),
  - Směrnice o EMC 2004/108/EC,
  - Nizkopětová směrnice 2006/95/EC a
  - Předpisy bezpečnosti práce/bezpečnostní pravidla.
- Výrobce a vlastník stroje, ve kterém jsou provozovány MELSERVO servosílovače MR-J4-B a MR-J4W-B, jsou odpovědní za zajištění a dodržování všech použitelných bezpečnostně relevantních předpisů a ustanovení.
- Testování musí být prováděno výhradně specializovaným a speciálně vyškoleným a autorizovaným personálem. Záznam a dokumentace zkoušky musí probíhat tak, aby mohl být kdykoli třetí osobou zrekonstruován a reprodukován.
- Montáž a zapojení musí probíhat dle bezpečnostních předpisů platných pro specifický případ použití.
- Funkce „Bezpečné zastavení“ (STO – Safe Torque Off) slouží dle IEC 61800-5-2 k bezpečnému odpojení servomotoru od provozního napětí. Tato funkce nezabrání otáčení nebo opětovnému roztocení motorové hřídele způsoben externím a neúmyslným působením síly. Aby se otáčení motorové hřídele způsobené externími vlivy bezpečně zabránilo, musí být použita externí dodatečná zařízení jako brzda nebo protizávaží.
- Servosílovače MR-J4-B a MR-J4W-B splňují požadavky norem EMC pro rušení napájecí sítě ve frekvenčním rozsahu 150 kHz až 30 MHz. (Produkto-ová norma EN 61800, Systémy elektrických výkonových pohonů s nastavitelnou rychlostí, část 3: EMC)

### POZOR

**Servosílovače MR-J4-B a MR-J4W-B splňují EMC směrnici 2004/108/EG a relevantní požadavky normy EN 61800-3 (druh prostředí/PDS kategorie „C3“). Servosílovače MR-J4-B a MR-J4W-B jsou proto vhodné pouze pro použití v průmyslovém prostředí a ne pro soukromé použití.**

## 2.5 Zbytková rizika

Výrobce zařízení je odpovědný za hodnocení rizik a všechna z něj vyplývající zbytková rizika. Niže jsou uvedena všechna zbytková rizika funkcí STO (Bezpečné zastavení) a EMG (NOUZOVÉ VYPNUTÍ/NOUZOVÉ ZASTAVENÍ). Firma Mitsubishi Electric neručí za případné škody nebo zranění způsobené zbytkovými riziky.

### NEBEZPEČÍ

- Před montáží, zapojením nebo seřizováním každého bezpečnostního zařízení si pečlivě přečtěte jeho návod k obsluze.
- Ujistěte se, že všechna použitá bezpečnostní zařízení, bezpečnostní vypínače, relé, senzory atd., splňují požadované standardy. Všechny bezpečnostní komponenty dodávané firmou Mitsubishi Electric jsou certifikovány společností TÜV Rheinland dle požadavků norem EN ISO 13849-1 kategorie 3, PL d, EN 954-1 kategorie 3 a IEC 61508 SIL 2.
- Bezpečnost je zaručena pouze tehdy, pokud jsou všechna bezpečnostní zařízení stroje kompletně namontována a seřizována.
- Proveďte kompletní zhodnocení rizik a úrovně pro bezpečnostní certifikaci celého stroje. Je doporučeno nechat certifikovat shodu zařízení prostřednictvím nezávislého institutu, jako je TÜV Rheinland.

### NEBEZPEČÍ

- Instalaci, uvádění do provozu, opravy nebo údržbu stroje, ve kterém jsou použity tyto komponenty, mohou provádět pouze kvalifikovaní pracovníci. Instalaci zařízení a provoz by měl být zajištěn pouze pomocí vyškolených pracovníků (ISO 13849-1 tabulka F.1 č. 5).
- Aby bylo možno vyloučit chybné funkce bezpečnostních zařízení z důvodu několikaletých poruch, měli byste na zařízení provádět pravidelné kontroly bezporuchovosti podle norem. Nezávisle na bezpečnostní úrovni by měla být prováděna kontrola bezporuchovosti minimálně jednou ročně.
- Pokud je horní i spodní výkonový tranzistor invertorového můstku současně defektní, udělá servomotor maximálně půl otáčky.

### POZOR

- Oddělte kabeláž bezpečnostních funkcí od kabeláže ostatních signálů (ISO 13849-1 tabulka F.1 č. 1).
- Chraňte kabely před poškozením (vedení kabelů ve skříňovém rozvaděči, kabelové průchodky atd.).
- Dodržujte vzdálenost kabelů v závislosti na použitém napětí/druhu signálu.

## 2.6 Likvidace

Likvidaci nepotřebných nebo neopravitelných přístrojů provádějte dle platných norem pro likvidaci odpadu vaší země (např. AVV-klíč dle Evropské směrnice o likvidaci odpadů: 16 02 14).

## 2.7 Přeprava lithiových baterií

Při přepravě lithiových baterií dodržujte platné předpisy a nařízení, např. Spojených národů (UN), Mezinárodní organizace pro civilní letectví (ICAO) nebo lodní plavby (IMO). Volitelné baterie (MR-BAT6V1 SET a MR-BAT6V1) jsou složeny z lithiového článku CR17335A a nepodléhají UN předpisům pro nebezpečné zboží (třída 9).

## 3 Popis produktu

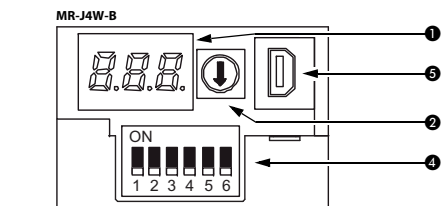
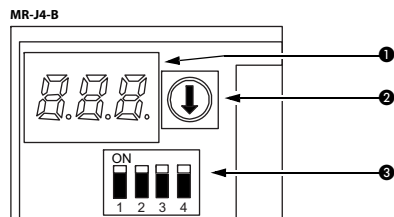
### 3.1 Servosílovače MR-J4-B a MR-J4W-B

#### 3.1.1 Popis funkce

- Servosílovače MR-J4-B a MR-J4W-B dostávají z řídicího systému přes synchronní vysokorychlostní síť (SSCNETIII) řídicí signály, které ve formě proudu pohánjí servomotor. Servomotor následně provádí pohyby, které proporcionálně odpovídají řídicímu signálu. Řídicí signál obsahuje počet otáček, točivý moment a polohu, která má být dosažena.
- Servosílovač MR-J4W-B může řídit dva nebo více servomotorů.
- Servosílovače MR-J4-B a MR-J4W-B disponují integrovanou funkcí STO (Bezpečné zastavení). Tato funkce servomotor bezpečně odpojí, aniž by bylo třeba servomotor galvanicky odpojovat od napájení.
- Enkodér na straně zátěže slouží pro zpětné hlášení aktuální polize zátěže servosílovače. Tím je dosaženo uzavřeného regulačního obvodu pro polohování. Pomocí parametrů je možno zvolit následující druhy regulace:
  - regulace s enkodérem na stroji
  - regulace s enkodérem na motoru
  - regulace s dvojitou zpětnou vazbou (enkodérem na motoru a enkodérem na stroji)

Další informace ke konfiguraci a nastavení druhů regulace jsou uvedeny v návodu k obsluze servosílovačů MR-J4-B a MR-J4W-B.

#### 3.1.2 Ovládací prvky



Č.	Označení	Popis
1	Zobrazovací jednotka	Třímístný 7-segmentový LED displej pro zobrazení stavu serva a kódu alarmů.
2	SW1 Číslo jednotky	Otočný přepínač pro nastavení čísla jednotky servosílovače (osy 1–16).
3	SW2: Přepínač pro volbu osy	SW2-1 se používá pro volbu testovacího provozu. SW2-2 se používá pro deaktivaci osy. SW2-3 a 2-4 jsou přidavné přepínače pro nastavení čísla osy 17–64.
4	SW2: Přepínač pro volbu osy	SW2-1 se používá pro volbu testovacího provozu. SW2-2, 2-3, 2-4 se používají pro deaktivaci os A/B/C. SW2-5 a 2-6 jsou přidavné přepínače pro nastavení čísla osy 17–64.
5	USB konektor (CN5)	Komunikační konektor pro připojení PC

① Deaktivace osy C pomocí SW2-4 je možná pouze u modelů MR-J4W3-□B pro 3 osy. U modelů MR-J4W2-□B pro dvě osy 2 se SW2-4 používá pro výchozí nastavení.

### UPOZORNĚNÍ

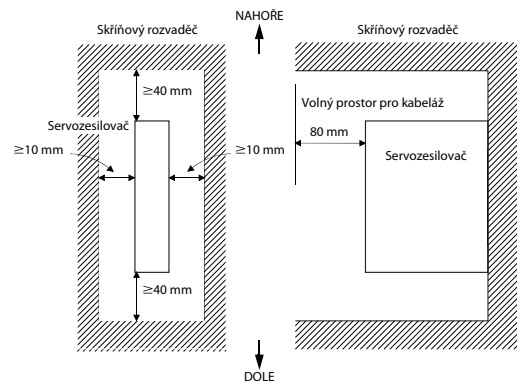
Další podrobnosti k zobrazeným údajům a nastavením přepínačů jsou uvedeny v návodu k obsluze servosílovačů MR-J4-B a MR-J4W-B.

## 4 Montáž/demontáž

### Způsob montáže a demontáže

### POZOR

- Přístroje smí být montovány pouze v předepsaném směru. V opačném případě může docházet k chybám.
- Dodržujte předepsané vzdálenosti servosílovače od vnitřní příčky skříňového rozvaděče nebo ostatních přístrojů.
- Servosílovač instalujte ve správné vertikální poloze do skříňového rozvaděče s třídou krytí IP54, aby byla splněna třída znečištění 2.
- Pro montáž nepoužívejte servosílovače a servomotory, které jsou defektní nebo s chybějícími díly.
- Nezakrývejte vstupy a výstupy ventilátorů na servosílovačích a servomotorech, u kterých je použit chladič ventilátor.
- Přístroje nebo další zařízení s vysokou emisí tepla např. brzdné odpory instalujte tak, aby servosílovač nebyl ovlivněn nebo poškozen teplem zariadení.
- Instalujte servosílovač pouze na vislé ploše a dodržujte správnou vertikální orientaci.
- Při montáži dbejte na to, aby se do servosílovače přes větrací otvory nedostaly špony po vrtání nebo zbytky drátů a nemohly tak způsobit zkrat.
- Zamezte proniknutí oleje, vody, kovového prachu atd. do servosílovače větracími otvory skříňového rozvaděče nebo přes ventilátor umístěný v jeho horní části.
- Pokud je skříňový rozvaděč umístěn v prostředí se žíravými plyny, nečistotami nebo prachem, zajistěte přívod čistého chladicího vzduchu do rozvaděče z vnějšku přes uzavřený rozvod, který v rozvaděči vytvoří přetlak, aby nemohlo docházet k průniku prachu, plynů atd. do rozvaděče.
- Servosílovače MR-J4-B a MR-J4W-B připevňte montážními šrouby za horní a spodní upevňovací otvory.



## 5 Zapojení

### NEBEZPEČÍ

- Před instalací odpojte napájecí napětí servosílovače a ostatní externí napětí.
- Před zahájením vlastní instalace počkejte minimálně 15 minut, dokud nezhasne kontrolka „CHARGE“. Pomocí měřiče napětí nebo jiného přístroje se ujistěte, že napětí na svorkách (P+) a (N-) kleslo na bezpečnou hodnotu. V opačném případě hrozí nebezpečí úrazu elektrickým proudem. Proto nejprve vždy zkontrolujte, jestli kontrolka „CHARGE“ na přední straně přístroje nesvíčí.
- Uzemnění servosílovače a servomotoru proveďte dle předpisů.

### POZOR

- Servopohon provozujte pouze za okolních podmínek uvedených v návodu pro obsluhu servosílovače. Servopohon nesmí být vystaven působení prachu, olejové mlhy, žíravých nebo vznětlivých plynů, silným vibracím nebo rázům, vysokým teplotám, kondenzaci nebo vlhkosti. Pokud by byl přístroj provozován za těchto nepřipustných podmínek hrozí nebezpečí úrazu elektrickým proudem, požáru, poškození nebo rychlejšího opotřebení přístroje.
- Při montáži dbejte na to, aby se do servosílovače přes větrací otvory nedostaly špony po vrtání nebo zbytky drátů a nemohly tak způsobit zkrat.
- Nedotýkejte se částí servosílovače, které jsou pod napětím, jako např. připojovací svorky nebo konektory.
- Nedotýkejte se servosílovače, servomotoru nebo brzděného odporu během nebo krátce po provozu pod napětím. Součástí se rychle zahřívají, hrozí nebezpečí poplání.
- MELSERVO servosílovače MR-J4-B a MR-J4W-B splňují požadavky EMC (elektromagnetická kompatibilita) pro elektrické pohony s proměnlivými otáčkami dle normy DIN EN 61800, část 3: EMC.
- Montáž musí odpovídat normě EN 50274.
- Elektrické zapojení musí odpovídat normě EN 60204-1.
- Napájení musí být schopno kompenzovat krátkodobé výpadky napětí v řádu 20 ms, dle normy EN 60204-1.

### Výkonové svorky

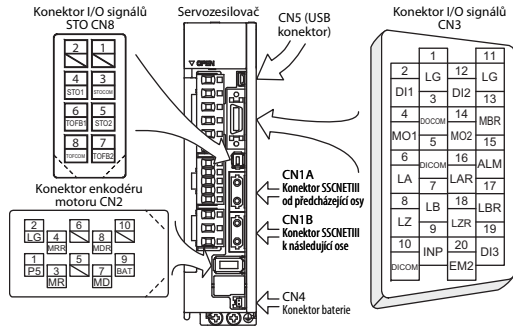
Označení	Signál
L1, L2, L3	napájení výkonového obvodu
L11, L21	napájení řídicího obvodu
N-	volitelná brzdící jednotka
P+, C, D	volitelný(é) brzdící odpor(y)/brzdící jednotka
U, V, W	výstup servomotoru
P3, P4 <sup>①</sup>	Volitelná DC meziobvodová tlumivka
PE	ochranný vodič

① pouze MR-J4-B



## 6 Signály

### 6.1 Signální vedení



Kryty konektůrů CN2 a CN3 jsou spojeny se svorkou PE (zem) (⊕) servosilosovače.

### 6.2 I/O operandy

#### Vstupní signály

Symbol	Operand	Konektor	Pin
EM2	Okamžitý stop 2	MR-J4-□-□-□-□ CN3	20
DI1	Horní koncový spínač (FLS)		2
DI2	Dolní koncový spínač (RLS)		12
DI3	Snímač referenční pozice (DOG)		19
EM2	Okamžitý stop 2	MR-J4W□-□-□-□ CN3	10
DI1-A	OsA A		7
DI1-B	OsA B		20
DI1-C	OsA C		1
DI2-A	OsA A		8
DI2-B	OsA B		21
DI2-C	OsA C		2
DI3-A	OsA A		9
DI3-B	OsA B		22
DI3-C	OsA C	15	
STO1	STO1 vypínací signál	CN8	4
STO2	STO2 vypínací signál		5

#### Výstupní signály

Symbol	Operand	Konektor	Pin
ALM <sup>①</sup>	Chybná funkce	MR-J4-□-□-□-□ CN3	15
MBR <sup>①</sup>	Ovládání elektromagnetické brzdy		13
INP <sup>①</sup>	V pozici (polohování ukončeno)		9
LA	Enkodér A fázový impuls (Diferenční výstupy)		6
LAR	Enkodér A fázový impuls (Diferenční výstupy)		16
LB	Enkodér B fázový impuls (Diferenční výstupy)		7
LBR	Enkodér B fázový impuls (Diferenční výstupy)		17
LZ	Enkodér Z fázový impuls (Diferenční výstupy)		8
LZR	Enkodér Z fázový impuls (Diferenční výstupy)		18
MO1	Analogový monitor 1		4
MO2	Analogový monitor 2		14
CALM <sup>①</sup>	A chybná funkce		11
MBR-A <sup>①</sup>	OsA A		12
MBR-B <sup>①</sup>	OsA B	25	
MBR-C <sup>①</sup>	OsA C	13	
LA-A	OsA A	CN3	3
LAR-A	Enkodér A fázový impuls (Diferenční výstupy)		16
LB-A	Enkodér B fázový impuls (Diferenční výstupy)		4
LBR-A	Enkodér B fázový impuls (Diferenční výstupy)		17
LA-B	OsA B		5
LAR-B	Enkodér A fázový impuls (Diferenční výstupy)		18
LB-B	Enkodér B fázový impuls (Diferenční výstupy)	6	
LBR-B	Enkodér B fázový impuls (Diferenční výstupy)	19	

Symbol	Operand	Konektor	Pin
CINP <sup>①</sup>	A na pozici	CN3	24
TOFB1	Zpětný signál statusu STO1	CN8	6
TOFB2	Zpětný signál statusu STO2		7

#### Napájení

Symbol	Operand	Konektor	Pin	
			②	③
DICOM	Vztažný bod digitálních vstupů	CN3	5	23
DOCOM	Vztažný bod digitálních výstupů		10	26
LG	Vztažný bod pro analogové signály		1/11	—
LG	Referenční bod pro fázové impulzové signály		—	14
STOCOM	Referenční bod pro STO1/STO2	CN8		3
TOFCOM	Referenční bod pro TOFB1/TOFB2			8
SD	Odstínění			Kryt

① Počáteční přizpůsobení operandu na tento pin; změna možná pomocí parametrů

② MR-J4-□-□-□-□      ③ MR-J4W□-□-□-□

## 7 Údržba a opravy

### 7.1 Kontrolní body

**NEBEZPEČÍ**

● **Před zahájením prací údržby a oprav vyčkejte minimálně 15 minut, dokud nezhasne kontrolka „CHARGE“. Poté se pomocí měřiče napětí nebo podobného přístroje ujistěte, že napětí na svorkách (P+) a (N-) kleslo na bezpečnou hodnotu. V opačném případě hrozí nebezpečí úrazu elektrickým proudem. Vždy se nejprve ujistěte, jestli nesvítí kontrolka „CHARGE“ na čelní straně servosilosovače.**

● **Údržbu nebo opravy smí provádět pouze odborní pracovníci se vzděláním v oboru elektro, kteří jsou seznámeni s bezpečnostními standardy automatizační techniky. V opačném případě hrozí nebezpečí úrazu elektrickým proudem. V případě nutnosti opravy nebo výměny dílů se obraťte na příslušného prodejního partnera nebo zastoupení.**

**POZOR**

● **Na servosilosovači neprovádějte zkoušky izolace (izolační odpor) pomocí přístroje pro kontrolu izolace, protože to může zesilovač poškodit.**

● **Jako uživatel na přístroji neprovádějte žádné opravy a/nebo přístroj nerozdělávejte.**

Doporučujeme pravidelně provádět následující kontroly:

① Zkontrolujte utažení šroubů na přípojovacích svorkách. Uvolněné šrouby utáhněte.

Servosilosovač	Utahovací momenty [Nm]							
	L1/L2/L3	L11/L21	N-/P+	P3/P4	C	D	U/W/V	PE
MR-J4-10B- MR-J4-350B	—							
MR-J4-500B	1,2	0,8	1,2			1,2	1,2	1,2
MR-J4-700B								
MR-J4W□-□-□-□	—							

- ② Zkontrolujte příp. neobvyklé zvuky ložisek, brzdy atd. servomotoru.
- ③ Zkontrolujte možná poškození a zlomení kabelů atd. Stanovte kontrolní intervaly dle stávajícího namáhání.
- ④ Zkontrolujte upevnění všech konektůrů na servosilosovači.
- ⑤ Zkontrolujte, zda vodiče nevychýlí z konektoru.
- ⑥ Zkontrolujte množství usazeného prachu na servosilosovači.
- ⑦ Zkontrolujte příp. neobvyklé zvuky servosilosovače.
- ⑧ Zkontrolujte stav motorové hřídele a připojených dílů.

### 7.2 Životnost

Následující díly musí být pravidelně měněny. Pokud je díl identifikován jako vadný, musí být okamžitě vyměněn, i když ještě nedosáhl své max. možné životnosti. Životnost se může z důvodů externích podmínek a okolního prostředí zkrátit. Náhradní díly Vám dodá příslušné zastoupení nebo obchodní partner.

Díl	Přibližná životnost (h = hodin)		
Vyhlazovací kondenzátor	10 roků <sup>①</sup>		
Relé	Počet cyklů sepnutí a okamžitého zastavení: 100 000 Počet sepnutí a vypnutí pro STO: 1 000 000		
Ventilátory	10 000–30 000 h (2–3 roků)		
Žalohovací doba baterie <sup>②</sup>	MR-J4-□-□-□-□ Servomotor	Rotační	Ca. 20 000 h
		Direct drive	Ca. 5 000 h
	MR-J4W□-□-□-□	Rotační	Ca. 40 000 h/2 osy, 30 000 h/3 osy, 10 000 h/8 osy
		Direct drive	Ca. 10 000 h/2 osy, 7 000 h/3 osy, 2 000 h/8 osy
Baterie <sup>③</sup>	5 let o data výroby		

① Je ovlivněno špičkovými proudy a ztrátou kapacity. Životnost závisí z největší částí na okolní teplotě a provozních podmínkách. Výše uvedená životnost kondenzátoru je dosahována při provozu v normálním klimatizovaném prostředí. (maximální teplota okolního vzduchu: 40 °C)

② Podmínka: napájení vypnuto, okolní teplota 20 °C  
Žalohovací doba baterie platí pro použití 1 baterie MR-BAT6V1SET pro MR-J4-□-□-□ a 5 baterií MR-BAT6V1 pro MR-J4W□-□-□-□ při vypnutém napájení servosilosovače. Baterie vyměňte do 3 let po prvním uvedení do provozu, nezávisle na tom, jestli byl servosilosovač zapnutý. Při použití baterie nad specifikovanou dobu se může objevit hlášení [AL. 25 hodnota absolutní pozice vymazána].

③ Kvalita baterií závisí na podmínkách jejich skladování. Životnost baterie se vztahuje k výrobnímu datu, nezávisle na tom, jestli byla baterie připojena.

## 8 Přeprava a skladování

**POZOR**

● **Z důvodu eliminace možného poškození použijte pro přepravu správné zvedací zařízení.**

● **Nepokládejte na sebe více zabalených servosilosovačů, než kolik je povoleno.**

● **Nezvedejte servomotor za přípojovací kabely, hřídel nebo enkodér.**

● **Při přepravě nechtejte servosilosovač za přední kryt. Servosilosovač by mohl spadnout.**

● **Instalujte servosilosovač na nosnou příčku dle zadání návodu k obsluze.**

● **Na přístroje nestoupejte. Neodkládejte na ně žádné těžké předměty.**

● **Údaje pro přepravu a manipulaci s přídatnou baterií najdete v návodu k obsluze servosilosovačů MR-J4-B a MR-J4W-B.**

Při skladování a provozu dodržujte následující podmínky.

Okolí	Podmínka		
Okolní teplota	Provoz	0 až +55 °C, Třída 3K3 (IEC/EN 60721-3-3)	
	Přeprava <sup>④</sup>	-20 až +65 °C, Třída 2K4 (IEC/EN 60721-3-2)	
	Skladování <sup>④</sup>	-20 až +65 °C, Třída 1K4 (IEC/EN 60721-3-1)	
Přípustná relativní vlhkost vzduchu	Provoz, přeprava, skladování	5 až 90 % RH	
	Odolnost vůči chemicky aktivním látkám	Provoz	Třída 3C2 (IEC/EN 60721-3-3)
		Přeprava <sup>④</sup>	Třída 2C2 (IEC/EN 60721-3-2)
Biologické okolní podmínky	Provoz	Třída 3B1 (IEC/EN 60721-3-3)	
	Přeprava <sup>④</sup>	Třída 2B1 (IEC/EN 60721-3-2)	
	Skladování <sup>④</sup>	Třída 1B1 (IEC/EN 60721-3-1)	
Odolnost proti vibracím	Kontrolní hodnoty	10 Hz až 57 Hz s konstantním zdvihem 0,075 mm, 57 Hz až 150 Hz s konstantním zrychlením 9,8 m/s <sup>2</sup> (1 g) dle IEC/EN 61800-5-1 (Test Fc dle IEC 60068-2-6)	
	Provoz	5,9 m/s <sup>2</sup> (0,6 g)	
	Přeprava <sup>④</sup>	Třída 2M3 (IEC/EN 60721-3-2)	
Stupeň znečištění	Skladování <sup>④</sup>	Třída 1M2 (IEC/EN 60721-3-2)	
		2 (IEC/EN 60664-1)	
Stupeň krytí		IP20 (IEC/EN 60529), vyjma řadové svorkovnice a mířky ventilátoru	
		Otevřený typ (UL 50)	
Výška instalace	Provoz, Skladování	Max. 1 000 m nad mořem	
	Přeprava	Max. 10 000 m nad mořem	

④ V originálním přepravním obalu

## 9 Technické údaje

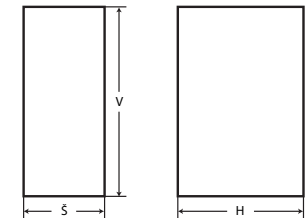
### 9.1 Servosilosovače MR-J4-B a MR-J4W-B

Znak	MR-J4-□-□	10B	20B	40B	60B	70B
		MR-J4W□-□-□-□	2-22B	2-44B	2-77B	3-222B
Napájecí zdroj	Výkonový obvod	1-fázové nebo 3-fázové 200–240 V AC, 50/60 Hz				
	Riřící obvod	1-fázové 200–240 V AC, 50/60 Hz				
	Rožhraní	24 V DC, ±10 % (přikon produ: 200 mA, včtené signály konektoru CN8)				
Riřící systém	Sinusová PWM regulace/regulace proudu					
Bezpečnostní funkce (STO) dle EN ISO 13849-1 kategorie 3 PL d, EN 61508 SIL 2, EN 62061 EN IEC 61800-5-2	EN ISO 13849-1 kategorie 3 PL d, EN 61508 SIL 2, EN 62061 EN IEC 61800-5-2 SIL 2					
Střední očekávaná provozní doba do výskytu nebezpečné chyby	MTTFd = 100 [let]					
Spolehlivost odhalení chyby systému nebo subsystému	DC = 90 [%]					
Střední pravděpodobnost pro výskyt nebezpečné chyby	PFH = 1,01 x 10 <sup>-7</sup> [1/hod.]					
Doba použití	T <sub>M</sub> = 20 [let]					
Prodleva	≤8 ms (STO vstup off → odpojení energie)					
Kategorie přepětí	III (IEC/EN 60664-1)					
Třída ochrany	I (IEC/EN 61800-5-1)					
Zařítí zkratovým proudem (SCCR)	100 kA					

Znak	MR-J4-□-□	100B	200B	350B	500B	700B
	MR-J4W□-□-□-□	2-1010B				
Napájení výkonového obvodu	3-fázové 200–240 V AC, 50/60 Hz					

Všechny ostatní hodnoty jsou stejné jako předcházející tabulka.

### 9.2 Rozměry



Servosilosovač	Š [mm]	V [mm]	H [mm]	Hmotnost [kg]
MR-J4-10B/20B	40	168 <sup>①</sup>	135 <sup>②</sup>	0,8
MR-J4-40B/60B	40	168 <sup>①</sup>	170 <sup>②</sup>	1,0
MR-J4-70B/100B	60	168 <sup>①</sup>	185 <sup>②</sup>	1,4
MR-J4-200B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2,1
MR-J4-350B	90	168 <sup>①</sup>	195 <sup>②</sup>	2,3
MR-J4-500B	130	250	200 <sup>①</sup> ②	4,6
MR-J4-700B	172	300	200 <sup>①</sup> ②	6,2
MR-J4W2-22B/W2-44B	60	168	195 <sup>②</sup>	1,4
MR-J4W2-77B/W2-1010B	85	168	195 <sup>②</sup>	2,3
MR-J4W3-222B/W3-444B	85	168	195 <sup>②</sup>	2,3

① bez baterie MR-BAT6V1SET

② bez konektůrů